

Nome: ..... Cognome: .....

Matricola: ..... Firma: .....

Giustificare le risposte. Consegnare soltanto la bella copia, lasciando alcuni cm. all'inizio.

**TOTALE: 31.5** I punteggi possono subire lievi modifiche nella fase di valutazione.

**Esercizio 1.**

In un riferimento  $Oxyz$  consideriamo la retta  $r$  passante per l'origine e per il punto  $A = (1, 1, 1)$ , e la retta  $s$  passante per i punti  $B = (1, 2, 3)$  e  $C = (3, 0, 1)$ .

**2.5** Dimostrare che esse sono sghembe.

**2.5** Determinare il numero reale  $h$  in modo che la retta passante per il punto  $(1, h, h)$  e parallela a  $r$  contenga il punto  $(3, 4, 4)$ .

**3.5** Tra i piani contenenti  $r$  determinare (con un'equazione cartesiana) quelli che formano un angolo di  $60^\circ$  col piano  $\pi : x + y = 0$ .

**Sol.**

$$\begin{vmatrix} \overrightarrow{OA} \\ \overrightarrow{BC} \\ \overrightarrow{OB} \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 2 & -2 & -2 \\ 1 & 2 & 3 \end{vmatrix} = -4 \neq 0 \Rightarrow \text{sghembe} .$$

$\overrightarrow{OA}$  deve essere parallelo al vettore espresso in coordinate come  $(3 - 1, 4 - h, 4 - h)$ , quindi il valore di  $h$  è 2.

Il piano di equazione  $ax + by + cz + d = 0$  ha le seguenti specifiche:  $d = 0$ ,  $a + b + c = 0$  (passaggio per i due punti di  $r$ ) e infine

$$\frac{|(a, b, c) \times (1, 1, 0)|}{\sqrt{a^2 + b^2 + c^2}\sqrt{2}} = \cos(60^\circ) = \frac{1}{2} .$$

Abbiamo, così,  $c = -a - b$  e poi  $4(a^2 + b^2 + 2ab) = 2(a^2 + b^2 + a^2 + b^2 + 2ab)$ . Otteniamo  $ab = 0$ , quindi  $a = 0$  oppure  $b = 0$ . I piani richiesti hanno le rispettive equazioni

$$y - z = 0 \quad , \quad x - z = 0 .$$

**Esercizio 2.**

**3.5** Al variare di  $k \in \mathbf{R}$ , discutere l'esistenza e il numero  $\infty^p$  di soluzioni nel caso del sistema

$$\begin{cases} 2x + y + kz = k \\ 4x + 2y + z = 2k \\ 3x + ky + 2z = 2 \end{cases}$$

**Sol.**

Riduciamo a gradini la matrice

$$\left( \begin{array}{ccc|c} 2 & 1 & k & k \\ 4 & 2 & 1 & 2k \\ 3 & k & 2 & 2 \end{array} \right) :$$

$$r_2 \rightarrow r_2 - 2r_1, \quad r_3 \rightarrow 2r_3 - 3r_1 \Rightarrow$$

$$\left( \begin{array}{ccc|c} 2 & 1 & k & k \\ 0 & 0 & 1 - 2k & 0 \\ 0 & 2k - 3 & 4 - 3k & 4 - 3k \end{array} \right) ;$$

Scambiamo le ultime due righe:

$$\left( \begin{array}{ccc|c} 2 & 1 & k & k \\ 0 & 2k - 3 & 4 - 3k & 4 - 3k \\ 0 & 0 & 1 - 2k & 0 \end{array} \right) .$$

Per  $k = \frac{1}{2}$  otteniamo  $\infty^1$  soluzioni (ranghi uguali a 2). Per  $k = \frac{3}{2}$  la matrice non è più ridotta a gradini e occorre analizzarla appositamente:

$$\left( \begin{array}{ccc|c} 2 & 1 & \frac{3}{2} & \frac{3}{2} \\ 0 & 0 & -\frac{1}{2} & -\frac{1}{2} \\ 0 & 0 & -2 & 0 \end{array} \right).$$

Con l'ulteriore operazione elementare  $r_3 \rightarrow r_3 - 4r_2$  otteniamo la matrice

$$\left( \begin{array}{ccc|c} 2 & 1 & \frac{3}{2} & \frac{3}{2} \\ 0 & 0 & -\frac{1}{2} & -\frac{1}{2} \\ 0 & 0 & 0 & 2 \end{array} \right),$$

quindi il relativo sistema è senza soluzione (ranghi diversi,  $2 < 3$ ). Per i restanti valori di  $k$  abbiamo un'unica soluzione (ranghi uguali a 3).

### Esercizio 3.

**3** Esibire un'ideale rotazione e trasformare l'equazione  $3x^2 - 4xy - 1 = 0$  nella forma canonica di un'iperbole.

**2** Calcolare le equazioni delle sue direttrici, nel riferimento iniziale.

**Sol.** Autovettori:  $(2, -1)$  per  $\lambda = 4$ ,  $(1, 2)$  per  $\lambda = -1$ . Sostituendo le nuove variabili mediante la legge  $\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \frac{1}{\sqrt{5}} \begin{pmatrix} 2 & 1 \\ -1 & 2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} X \\ Y \end{pmatrix}$  otteniamo l'equazione  $4X^2 - Y^2 - 1 = 0$  o meglio,

$$\frac{X^2}{\frac{1}{4}} - \frac{Y^2}{1} = 1.$$

Le direttrici sono caratterizzate dalle equazioni

$$X = \pm \frac{\frac{1}{4}}{\sqrt{\frac{5}{4}}} \Leftrightarrow X = \frac{1}{2\sqrt{5}} \vee X = -\frac{1}{2\sqrt{5}}.$$

Sostituendo le coordinate secondo la legge inversa,

$$\begin{pmatrix} X \\ Y \end{pmatrix} = \frac{1}{\sqrt{5}} \begin{pmatrix} 2 & -1 \\ 1 & 2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} \Leftrightarrow X = \frac{1}{\sqrt{5}}(2x - y), Y = \frac{1}{\sqrt{5}}(x + 2y),$$

(in realtà occorre soltanto conoscere la formula della  $X$ ) otteniamo le equazioni originali:  $4x - 2y - 1 = 0$  e  $4x - 2y + 1 = 0$ .

### Esercizio 4.

**2.5** Calcolare la terza coordinata del vettore  $(\sqrt{2}, \sqrt{3}, \sqrt{7}, \sqrt{3}, \sqrt{2})$  rispetto alla base

$$\{(1, 0, 0, 0, 0), (0, 2, 3, 0, 0), (0, 6, -4, 0, 0), (0, 0, 0, 1, \sqrt{2}), (0, 0, 0, \sqrt{2}, -1)\}.$$

**2** Stabilire se esistono vettori di  $\mathbf{R}^5$  ortogonali a tutti i vettori di tale base.

**Sol.** La base data è ortogonale, quindi possiamo utilizzare i coefficienti di Fourier, in particolare il terzo:

$$c_3 = \frac{6\sqrt{3} - 4\sqrt{7}}{52} = \frac{3\sqrt{3} - 2\sqrt{7}}{26}.$$

Esistono, vettori siffatti, ma abbiamo il solo vettore nullo.

### Esercizio 5.

**3** Determinare tre autovettori linearmente indipendenti per l'applicazione lineare  $f: \mathbf{R}^3 \rightarrow \mathbf{R}^3$  definita dall'immagine sulla base canonica, come segue:

$$f(1, 0, 0) = (1, 1, 1), f(0, 1, 0) = (2, 2, 2), f(0, 0, 1) = (28, 0, 0).$$

**2** Determinare due vettori che abbiano la stessa immagine secondo  $f$ .

**Sol.**

$$0 = - \begin{vmatrix} 1 - \lambda & 2 & +28 \\ 1 & 2 - \lambda & 0 \\ 1 & 2 & -\lambda \end{vmatrix} = \lambda^3 - 3\lambda^2 - 28\lambda \Rightarrow \lambda \in \{-4, 0, 7\}.$$

I rispettivi autovalori possono essere scelti come  $(6, -1, -1)$ ,  $(2, -1, 0)$ ,  $(5, 1, 1)$ .

Ad es. due vettori del nucleo hanno la stessa immagine.

**Esercizio 6.**

**3** Calcolare la proiezione ortogonale del vettore  $(2, 1, 0, 0)$  rispetto al sottospazio

$$S = \langle (1, 0, 0, 0), (0, 1, 1, 1), (2, 3, 2, 3) \rangle .$$

**Sol.** I tre vettori sono linearmente indipendenti, da un'analisi del rango della matrice che li contiene in riga. Ora, i primi due vettori sono già ortogonali. Trasformiamo quindi il terzo ottenendo il nuovo vettore

$$(2, 3, 2, 3) - \frac{2}{1}(1, 0, 0, 0) - \frac{8}{3}(0, 1, 1, 1) = \left(0, \frac{1}{3}, -\frac{2}{3}, \frac{1}{3}\right)$$

che possiamo moltiplicare per tre, per comodità:  $(0, 1, -2, 1)$ . Ora proiettiamo:

$$\underline{p} = \frac{2}{1}(1, 0, 0, 0) + \frac{1}{3}(0, 1, 1, 1) + \frac{1}{6}(0, 1, -2, 1) = \left(2, \frac{1}{2}, 0, \frac{1}{2}\right) .$$

**Esercizio 7.**

**2** Data la matrice  $A = \begin{pmatrix} \gamma & 1 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$ , determinare tutti i valori del numero reale  $\gamma$  tali che  $A^3 - A$  dia la matrice nulla.

**Sol.**

$$\begin{pmatrix} \gamma & 1 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \gamma & 1 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}^2 = \begin{pmatrix} \gamma & 1 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \gamma^2 & \gamma+1 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \gamma^3 & \gamma^2 + \gamma + 1 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} .$$

Dobbiamo quindi imporre che  $\gamma = \gamma^3$  e  $1 = \gamma^2 + \gamma + 1$ , ottenendo i valori 0 e  $-1$ .