

Nome, Cognome e Matricola

Esame di Geometria 1
Docente: Giovanni Cerulli Irelli

25 Gennaio 2019

Esercizio 1. *Sia r la retta di \mathbb{R}^2 ottenuta ruotando di $\pi/4$ in senso anti-orario la retta $y = 0$ (l'asse delle ascisse).*

1. *(2 punti) Sia Q il punto di r la cui proiezione ortogonale sull'asse delle ascisse è $P = (3, 0)^t$. Trovare il punto R ottenuto ruotando il punto P attorno a Q di un angolo di $\pi/3$ in senso anti-orario.*
2. *(1/2 punto) Calcolare il perimetro del triangolo di vertici P, Q, R .*
3. *(2 punti) Calcolare l'area del triangolo di vertici P, Q, R .*
4. *(1/2 punto) Calcolare equazioni parametriche e cartesiane della retta s passante per P ed R .*
5. *(2 punti) Calcolare l'angolo tra la retta r e la retta s . In quale quadrante si trova $s \cap r$? Fare un disegno per illustrare la situazione.*

Esercizio 2. Sia U il sottospazio vettoriale di \mathbb{R}^4 di equazioni cartesiane

$$U : \begin{cases} x_1 - x_2 - x_3 + x_4 = 0 \\ 2x_1 - 2x_2 + x_3 + x_4 = 0 \end{cases}$$

1. (1 punto) Determinare una base e la dimensione di U .
2. (3 punti) Calcolare la matrice di proiezione ortogonale su U .
3. (1 punto) Calcolare la proiezione ortogonale su U di $Q = 12(1, -1, 1, -1)^t$.
4. (2 punti) Calcolare la distanza di $Q = 12(1, -1, 1, -1)^t$ da U .

Esercizio 3. *Al variare del parametro $k \in \mathbb{R}$ si consideri la matrice 3×3*

$$A_k = \begin{pmatrix} -k & -k & 1 \\ k-1 & k-1 & -1 \\ k+1 & k & 0 \end{pmatrix}$$

1. (3 punti) *Trovare tutti i valori di k per i quali A_k è diagonalizzabile.*
2. (2 punti) *Per i valori di k per i quali A_k è diagonalizzabile, trovare una base diagonalizzante \mathcal{B} , una matrice B ed una matrice diagonale D tali che $B^{-1}A_k B = D$.*
3. (2 punti) *Per i valori di k per i quali A_k è diagonalizzabile, calcolare A^{2n} per ogni $n \geq 1$.*

Esercizio 4. *Si consideri le seguenti matrici*

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 & 1 \\ 1 & 2 & 1 & 0 \\ 1 & 3 & 2 & -1 \end{pmatrix}, v_1 = \begin{pmatrix} 4 \\ -3 \\ 2 \\ -1 \end{pmatrix}, v_2 = \begin{pmatrix} 3 \\ -2 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix}.$$

1. (1 punto) *Trovare una base di $\text{Ker}A$ ed una base di $\text{Im}A$.*
2. (1 punto) *Dimostrare che $\{v_1, v_2\}$ è linearmente indipendente.*
3. (1 punto) *Usando il teorema di decomposizione ortogonale, trovare due vettori $v_3, v_4 \in \mathbb{R}^4$ tali che $\mathcal{B} = \{v_1, v_2, v_3, v_4\}$ sia una base di \mathbb{R}^4 .*
4. (2 punti) *Trovare la matrice C che rappresenta $S_A : \mathbb{R}^4 \rightarrow \mathbb{R}^3$ nella base \mathcal{B} in partenza e nella base canonica in arrivo.*
5. (2 punti) *Si consideri il sottospazio $U = \langle v_1 + v_2, v_2 + v_3 \rangle$. Determinare una base di $\text{Ker}A \cap U$ ed una base di $\text{Ker}A + U$.*

Esercizio 5. *Si consideri il polinomio*

$$p(x_1, x_2) = -3x_1^2 + 2x_1x_2 - 3x_2^2 - 2x_1 + 2x_2 + 2.$$

1. *Trovare le matrici A e b tali che $p(X) = X^tAX + 2B \cdot X + 2$.*
2. *Ridurre a forma canonica metrica la conica \mathcal{C}_p , specificando i cambiamenti di coordinate.*
3. *Ridurre a forma canonica affine la conica \mathcal{C}_p , specificando i cambiamenti di coordinate.*