

Nome, Cognome e Matricola

Prova scritta di Geometria 1
Appello straordinario riservato a fuori-corso,
part-time e DSA
Docente: Giovanni Cerulli Irelli

25 Ottobre 2019

Esercizio 1. *Si consideri la seguente matrice 4×4 :*

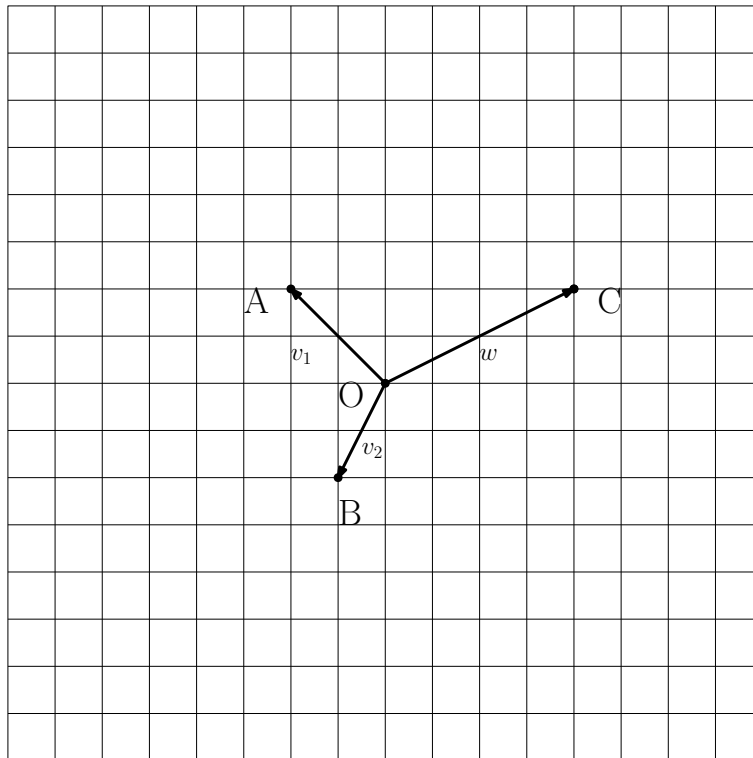
$$A = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 1 & 2 \\ 1 & 2 & 2 & 2 \\ 1 & 2 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 2 & 2 \end{pmatrix}$$

1. (3 punti) *Dimostrare che A è invertibile, calcolandone il determinante.*
2. (2 punti) *Calcolare i cofattori C_{11} , C_{12} , C_{13} , C_{14} .*
3. (1 punto) *Usare il punto precedente per determinare l'unica soluzione del sistema $AX = e_1$.*
4. (1 punto) *Sapendo che il polinomio caratteristico di A è*

$$p_A(x) = x^4 - 6x^3 - x + 1$$

determinare l'inversa di A in funzione di A .

Esercizio 2. Nello spazio vettoriale \mathcal{V}_O^2 dei vettori geometrici del piano applicati al punto O si considerino i tre vettori $v_1 = \vec{OA}$, $v_2 = \vec{OB}$ e $w = \vec{OC}$ mostrati in figura:



1. (1 punto) Disegnare il vettore $u = (w + 3v_1) + v_2$.
2. (1 punto) Dimostrare che $\mathcal{B} = \{v_1, v_2\}$ è una base di \mathcal{V}_O^2 .
3. (2 punti) Calcolare il vettore $X = F_{\mathcal{B}}(w) \in \mathbb{R}^2$ formato dalle coordinate di w nella base \mathcal{B} .
4. (2 punti) Calcolare il vettore $Y = F_{\mathcal{B}}(u) \in \mathbb{R}^2$ formato dalle coordinate di u nella base \mathcal{B} .
5. (1 punto) Calcolare l'angolo tra X e Y (in \mathbb{R}^2 dotato del prodotto scalare standard).

Esercizio 3. Sia V uno spazio vettoriale di dimensione 3 e sia $\mathcal{B} = \{v_1, v_2, v_3\}$ una base di V . Sia $f : V \rightarrow V$ l'unica applicazione lineare tale che

$$f(v_1) = v_1 + v_2 + v_3, \quad f(v_2) = v_1 + v_3, \quad f(v_3) = v_1 + 2v_2 + v_3.$$

1. (1 punto) Scrivere la matrice che rappresenta f nella base \mathcal{B} . Denotarla con A .
2. (2 punti) Trovare una base per il nucleo di f .
3. (2 punti) Trovare una base per l'immagine di f .
4. (1 punto) Sia $\mathcal{C} = \{w_1, w_2, w_3\}$ dove

$$w_1 = v_1 + 2v_2, \quad w_2 = -v_1 - v_2, \quad w_3 = v_1 + v_2 + v_3.$$

Dimostrare che \mathcal{C} è una base di V .

5. (1 punto) Scrivere la matrice che rappresenta f nella base \mathcal{C} .

Esercizio 4. *Si consideri la seguente matrice*

$$A = \begin{pmatrix} 2 & 1 & 1 \\ 1 & 2 & 1 \\ 1 & 1 & 2 \end{pmatrix}$$

1. (2 punti) *Dimostrare che essa è ortogonalmente diagonalizzabile.*
2. (5 punti) *Trovare una matrice B ortogonale ed una matrice D diagonale tali che $B^t A B = D$.*

Esercizio 5. *Studiare il seguente sistema lineare al variare del parametro reale k :*

$$\begin{cases} 3x_1 + 6kx_2 + 3x_4 + 9x_6 = 3 \\ 2x_1 + 4kx_2 + 2x_3 + 10x_6 = 4k + 2 \\ 2x_1 + 4kx_2 + 2x_4 + 2kx_5 + (6 + 2k)x_6 = 2k \end{cases}$$

