

Nome, Cognome e Matricola

Esercizi Settimanali di Geometria 1
Ingegneria Chimica
Settimana 11
Docente: Giovanni Cerulli Irelli

Da consegnare Martedì 10 Dicembre 2019

Esercizio 1. Sia r la retta per l'origine con vettore direttore $v = \begin{pmatrix} a \\ b \end{pmatrix}$.

1. Dimostrare che la matrice che rappresenta la proiezione ortogonale su r nella base canonica è $P_{a,b} = \frac{1}{a^2+b^2} \begin{pmatrix} a^2 & ab \\ ab & b^2 \end{pmatrix}$.
2. Dimostrare che $P^2 = P$.
3. Sia $P \in \text{Mat}_{2 \times 2}(\mathbb{R})$ tale che $P^2 = P$, $P^t = P$ e $\text{rg}(P) = 1$. Dimostrare che P è la matrice di proiezione ortogonale sulla retta $\text{Im}(P)$.

Esercizio 2. Di ognuna delle seguenti applicazioni lineari $L : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$ trovare la matrice che la rappresenta nella base canonica (sia in partenza che in arrivo):

1. $L \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 \\ 2 \end{pmatrix}, L \begin{pmatrix} 2 \\ 2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix};$

2. $L \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix}, L \begin{pmatrix} 2 \\ 2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 \\ 2 \end{pmatrix};$

3. $L \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \end{pmatrix}, L \begin{pmatrix} 2 \\ 2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix};$

4. L è la proiezione ortogonale sulla retta che ha vettore direttore $\begin{pmatrix} 2 \\ 3 \end{pmatrix}$.

5. Dato $m \in \mathbb{R}$, L fissa la retta $r : y = mx$ puntualmente (ovvero $L(P) = P$ per ogni $P \in r$) e manda i punti della retta $s : y = (m+1)x$ in zero.

Esercizio 3. Si consideri la retta affine r di \mathbb{R}^2 di equazione cartesiana $r : y = -2x - 1$ e sia $P = (1, 2)^t$.

1. (1/2 punto) Trovare equazioni parametriche di r .
2. (1/2 punto) Calcolare la distanza di P da r .
3. (2 punti) Trovare equazioni parametriche e cartesiane delle rette r_1 ed r_2 passanti per P e che formano un angolo di $\pi/4$ con r .
4. (1 punto) Calcolare i punti di intersezione $Q_1 = r \cap r_1$ e $Q_2 = r \cap r_2$.
5. (1 punto) Calcolare l'area del triangolo di vertici Q_1 , Q_2 e P .
6. (1/2 punto) Trovare il punto P_1 ottenuto ruotando P di $\pi/4$ attorno a Q_1 in senso opposto a Q_2 .
7. (1/2 punto) Trovare il punto P_2 ottenuto ruotando P di $\pi/4$ attorno a Q_2 in senso opposto a Q_1 .
8. (1 punto) Calcolare l'area del quadrilatero di vertici P_1 , P_2 , Q_1 e Q_2 .

Settimana 11

Nome, Cognome e Matricola

Esercizio 4. Si considerino i seguenti vettori di \mathbb{R}^3 :

$$v_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 1 \end{pmatrix}, \quad v_2 = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}, \quad v_3 = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$$

ed i seguenti vettori di \mathbb{R}^4 :

$$w_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \quad w_2 = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}, \quad w_3 = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}, \quad w_4 = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}.$$

1. (1 punto) Dimostrare che $\mathcal{B}_1 := \{v_1, v_2, v_3\}$ è una base di \mathbb{R}^3 e che $\mathcal{B}_2 := \{w_1, w_2, w_3, w_4\}$ è una base di \mathbb{R}^4 .

2. (1 punto) Si consideri l'applicazione lineare $T: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^4$ data da

$$T(v_1) = w_1 - w_2, \quad T(v_2) = w_1 + w_2 - w_3, \quad T(v_3) = w_3 - 2w_1.$$

Scrivere la matrice A che rappresenta T nelle basi \mathcal{B}_1 e \mathcal{B}_2 .

3. (2 punti) Scrivere la matrice C che rappresenta T nelle basi standard.

4. (1 punto) Determinare una base del nucleo di T .

5. (1 punto) Determinare una base dell'immagine di T .

Settimana 11

Nome, Cognome e Matricola

Esercizio 5. Si considerino le seguenti due rette di \mathbb{R}^3 :

$$r_1 : \begin{cases} y - z = 0 \\ x + y + z = 1 \end{cases} \quad e \quad r_2 : \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix} + \left\langle \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} \right\rangle$$

1. (1 punto) Trovare una forma parametrica per r_1 ed una forma cartesiana per r_2 .
2. (1 punto) Determinare la posizione reciproca di r_1 ed r_2 e calcolare la distanza tra r_1 ed r_2 .
3. (2 punti) Determinare equazioni cartesiane per la retta r_3 avente le seguenti proprietà: 1) r_3 è ortogonale sia ad r_1 che a r_2 ; 2) r_3 interseca sia r_1 che r_2 .
4. (1 punto) Determinare i punti $P_1 = r_1 \cap r_3$ e $P_2 = r_2 \cap r_3$.
5. (1 punto) Sia $P_3 = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$. Calcolare l'area del triangolo di vertici P_1 , P_2 e P_3 . Fare un disegno illustrativo.
6. (1 punto) Sia $P_4 = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix}$. Calcolare l'area del triangolo di vertici P_1 , P_3 e P_4 . Fare un disegno illustrativo.

Settimana 11

Nome, Cognome e Matricola
