

Nome, Cognome e Matricola

---

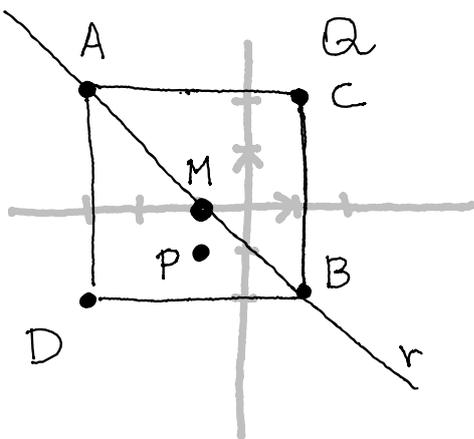
Esame scritto di Geometria  
Secondo appello straordinario 2022/2023  
Docente: Giovanni Cerulli Irelli

20 ottobre 2023

**Esercizio 1.** In  $(\mathbb{R}^2, \cdot)$  consideriamo i punti  $A = \begin{pmatrix} -3 \\ 2 \end{pmatrix}$  e  $B = \begin{pmatrix} 1 \\ -2 \end{pmatrix}$ .

- (2 punti) Calcolare equazioni parametriche e cartesiane della retta  $r$  passante per  $A$  e  $B$ .
- (1 punto) Calcolare la pendenza  $m$  della retta  $r$ .
- (1 punto) Calcolare il punto  $P$  ottenuto riflettendo ortogonalmente l'origine attraverso la retta  $r$ .
- (2 punti) Trovare un punto  $C$  ed un punto  $D$  tali che il quadrilatero  $Q$  di vertici  $A, B, C$  e  $D$  sia un quadrato avente il segmento  $\overline{AB}$  come diagonale.
- (1 punto) Trovare equazioni parametriche e cartesiane della circonferenza  $\mathcal{C}$  inscritta nel quadrato  $Q$ .

Fare un disegno che illustri la situazione.



$$1) r = A + \langle B - A \rangle = \begin{pmatrix} -3 \\ 2 \end{pmatrix} + \langle \begin{pmatrix} 4 \\ -4 \end{pmatrix} \rangle : x + y = -1$$

$$2) m = -1$$

$$3) Q_m = \frac{1}{1+m^2} \begin{pmatrix} 1-m^2 & 2m \\ 2m & m^2-1 \end{pmatrix} = Q_{-1} = \begin{pmatrix} 0 & -1 \\ -1 & 0 \end{pmatrix}$$

$$P = A + Q_{-1}(-A) = \begin{pmatrix} -3 \\ 2 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 0 & -1 \\ -1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 3 \\ -2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -1 \\ -1 \end{pmatrix}$$

$$4) M = \frac{1}{2}(A+B) = \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \end{pmatrix}. R_\theta = \begin{pmatrix} \cos\theta & -\sin\theta \\ \sin\theta & \cos\theta \end{pmatrix}$$

$$C = M + R_{\frac{\pi}{2}}(B-M) = \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 0 & -1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 2 \\ -2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix}$$

$$D = M + Q_{-1}(C-M) = \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 0 & -1 \\ -1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 2 \\ 2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -3 \\ -2 \end{pmatrix}$$

$$5) \text{ centro} = M, \text{ raggio} = 2 = r$$

$$\mathcal{C} = \left\{ M + r \begin{pmatrix} \cos\theta \\ \sin\theta \end{pmatrix} \mid \theta \in [0, 2\pi) \right\} = \left\{ \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \end{pmatrix} + 2 \begin{pmatrix} \cos\theta \\ \sin\theta \end{pmatrix} \mid \theta \in [0, 2\pi) \right\}$$

$$\mathcal{C} : (x+1)^2 + y^2 = 4$$

**Esercizio 2.** In  $\mathbb{R}^3$  si considerino:

$$v_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 2 \end{pmatrix} \quad v_2 = \begin{pmatrix} 1 \\ 3 \\ 1 \end{pmatrix} \quad P = \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix} \quad Q = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$$

1. (1 punto) Calcolare equazioni cartesiane della retta  $r$  passante per il punto  $P$  e parallela a  $v_1$ .
2. (1 punto) Scrivere le equazioni del fascio di piani per la retta  $r$ .
3. (1 punto) Calcolare l'equazione cartesiana del piano  $\pi$  contenente  $r$  e passante per il punto  $Q$ .
4. (1 punto) Calcolare  $v_1 \wedge v_2$ .
5. (1 punto) Calcolare equazioni cartesiane del piano  $\sigma$  passante per  $P$  ed avente vettori direttori  $v_1$  e  $v_2$ .
6. (1 punto) Calcolare equazioni parametriche della retta  $s$  passante per  $Q$  e ortogonale al piano  $\sigma$ .
7. (1 punto) Calcolare l'area del triangolo di vertici  $P$ ,  $P + v_1$ ,  $P + v_2$ .

Sol.: 1)  $r = P + \langle v_1 \rangle$ :  $\begin{cases} 2x - y = 3 \\ 2x - z = 5 \end{cases}$

2)  $\alpha(2x - y - 3) + \beta(2x - z - 5) = 0 \quad (\alpha, \beta) \neq (0, 0)$ .

3)  $\alpha(2 - 1 - 3) + \beta(2 - 1 - 5) = 0 \quad \Leftrightarrow -2\alpha - 4\beta = 0$

$\Leftrightarrow \alpha = -2\beta$ .  $\pi$ :  $-2(2x - y - 3) + (2x - z - 5) = 0$  ovvero

$\pi$ :  $-2x + 2y - z = -1$  o  $\pi$ :  $2x - 2y + z = 1$

4)  $v_1 \wedge v_2 = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 2 \end{pmatrix} \wedge \begin{pmatrix} 1 \\ 3 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -4 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$

5)  $\sigma: (v_1 \wedge v_2) \cdot X = (v_1 \wedge v_2) \cdot P$  ovvero  $\sigma: -4x + y + z = -8$

6)  $s = Q + \langle v_1 \wedge v_2 \rangle = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} + \langle \begin{pmatrix} -4 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} \rangle$

7)  $\frac{1}{2} \|v_1 \wedge v_2\| = \frac{1}{2} \sqrt{18} = \frac{3\sqrt{2}}{2}$

**Esercizio 3.** Si consideri la seguente matrice

$$A = \begin{pmatrix} 5 & -4 & 2 \\ 6 & -5 & 3 \\ 2 & -2 & 2 \end{pmatrix}$$

1. (1 punto) Calcolare la traccia di  $A$ .
2. (2 punti) Calcolare il determinante di  $A$ .
3. (1 punto) Stabilire se il vettore  $v = (1, 1, 0)^t$  è un autovettore per  $A$ .
4. (1 punto) Calcolare il polinomio caratteristico di  $A$ .
5. (2 punti) Stabilire se  $A$  è diagonalizzabile su  $\mathbb{R}$  e nel caso lo sia, trovare una matrice invertibile  $B$  ed una matrice diagonale  $D$  tali che  $B^{-1}AB = D$ .

Sol.: 1)  $\text{Tr}A = 2$  ; 2)  $\det A = \det \begin{pmatrix} 1 & -4 & 2 \\ 1 & -5 & 3 \\ 0 & -2 & 2 \end{pmatrix} = \det \begin{pmatrix} 1 & -4 & 2 \\ 0 & -1 & 1 \\ 0 & -2 & 2 \end{pmatrix} = 0$

3)  $Av = A^1 + A^2 = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} = v \Rightarrow v$  è un autovettore di autovalore 1.

4)  $P_A(x) = \det(x\mathbb{1}_3 - A) = \det \begin{pmatrix} x-5 & 4 & -2 \\ -6 & x+5 & -3 \\ -2 & 2 & x-2 \end{pmatrix} = \det \begin{pmatrix} x-1 & 4 & -2 \\ x-1 & x+5 & -3 \\ 0 & 2 & x-2 \end{pmatrix}$   
 $= \det \begin{pmatrix} x-1 & 4 & -2 \\ 0 & x+1 & -1 \\ 0 & 2 & x-2 \end{pmatrix} = (x-1) \det \begin{pmatrix} x+1 & -1 \\ 2 & x-2 \end{pmatrix} = (x-1) \det \begin{pmatrix} x & -1 \\ x & x-2 \end{pmatrix}$   
 $= (x-1) \det \begin{pmatrix} x & -1 \\ 0 & x-1 \end{pmatrix} = x(x-1)^2$

5)  $S_p(A) = \{0, 1\} \subset \mathbb{R}$ .  $m_A(0) = 1 \Rightarrow m_{g_A}(0) = 1$ .

$V_A(1) = \text{Ker}(\mathbb{1} - A) = \text{Ker} \begin{pmatrix} -4 & 4 & -2 \\ -6 & 6 & -3 \\ -2 & 2 & -1 \end{pmatrix} = \text{Ker} \begin{pmatrix} 2 & -2 & 1 \\ -4 & 4 & -2 \\ -6 & 6 & -3 \end{pmatrix} = \text{Ker} \begin{pmatrix} 2 & -2 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$   
 $= \left\langle \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ -2 \end{pmatrix} \right\rangle \Rightarrow m_{g_A}(1) = 2 = m_{e_A}(1)$ .

$A$  è diagonalizzabile su  $\mathbb{R}$ .

$V_A(0) = \text{Ker} A = \text{Ker} \begin{pmatrix} 5 & -4 & 2 \\ 1 & -1 & 1 \\ 2 & -2 & 2 \end{pmatrix} = \text{Ker} \begin{pmatrix} 1 & -1 & 1 \\ 0 & 1 & -3 \\ 1 & 0 & -2 \end{pmatrix} = \text{Ker} \begin{pmatrix} 1 & 0 & -2 \\ 0 & 1 & -3 \\ 0 & 1 & -3 \end{pmatrix} = \left\langle \begin{pmatrix} 2 \\ 3 \\ 1 \end{pmatrix} \right\rangle$

$B = \begin{pmatrix} 2 & 1 & 1 \\ 3 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & -2 \end{pmatrix}$   $D = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$ .

**Esercizio 4.** Si consideri lo spazio vettoriale  $V = \mathbb{R}[x]_{\leq 2}$  dei polinomi di grado minore o uguale di 2 a coefficienti reali. Denotiamo con  $\mathcal{C} = (1, x, x^2)$  la base standard di  $V$ . Sia  $T : V \rightarrow V$  l'applicazione lineare

$$T(p(x)) = p(x+2) - p(x-2).$$

1. (2 punti) Calcolare  $T(x+2)$ .
2. (3 punti) Scrivere la matrice  $A$  che rappresenta  $T$  nella base  $\mathcal{C}$  (sia in partenza che in arrivo).
3. (1 punto) Trovare una base per  $\text{Ker}(T)$ .
4. (1 punto) Trovare una base per  $\text{Im}(T)$ .

Sol.: 1)  $T(x+2) = (x+2)+2 - [(x+2)-2] = 4$

2)  $T(1) = 0$ ,  $T(x) = x+2 - (x-2) = 4$ ;

$T(x^2) = (x+2)^2 - (x-2)^2 = x^2 + 4x + 4 - (x^2 - 4x + 4) = 8x$ .

$$A = \begin{pmatrix} 0 & 4 & 0 \\ 0 & 0 & 8 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

3)  $\text{Ker } A = \left\langle \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \right\rangle \Rightarrow \text{Ker } T = \langle 1 \rangle$

4)  $\text{Im } S_A = \left\langle \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} \right\rangle \Rightarrow \text{Im } T = \langle 1, x \rangle$

**Esercizio 5.** Si consideri il seguente sistema lineare nelle cinque variabili reali  $x_1, \dots, x_5$  al variare del parametro reale  $k$ :

$$\begin{cases} x_1 + 3x_3 - kx_4 + 2kx_5 & = k + 1 \\ 2x_1 - x_2 + (6 - 2k)x_3 - (2k + 3)x_4 - 3kx_5 & = k \\ 3x_1 - x_2 + (9 - 2k)x_3 - (3k + 3)x_4 - 2kx_5 & = k \end{cases}$$

- (1 punto) Scrivere la matrice completa  $(A|b)$  del sistema.
- (2 punti) Trovare la forma a scala ridotta di  $(A|b)$  al variare di  $k \in \mathbb{R}$ .
- (1 punto) Trovare tutti i valori di  $k$  per i quali il sistema è risolubile.
- (1 punto) Per i valori di  $k$  per i quali il sistema è risolubile calcolarne una soluzione particolare.
- (1 punto) Per i valori di  $k$  per i quali il sistema è risolubile calcolare le soluzioni-base del sistema omogeneo associato.
- (1 punto) Per i valori di  $k$  per i quali il sistema è risolubile scrivere le equazioni parametriche dello spazio delle soluzioni.

Sol.: 
$$\left( \begin{array}{ccccc|c} 1 & 0 & 3 & -k & 2k & k+1 \\ 2 & -1 & 6-2k & -2k-3 & -3k & k \\ 3 & -1 & 9-2k & -3k-3 & -2k & k \end{array} \right) \sim \left( \begin{array}{ccccc|c} 1 & 0 & 3 & -k & 2k & k+1 \\ 0 & -1 & -2k & -3 & -7k & -k-2 \\ 0 & -1 & -2k & -3 & -8k & -2k-3 \end{array} \right)$$

$$\sim \left( \begin{array}{ccccc|c} 1 & 0 & 3 & -k & 2k & k+1 \\ 0 & 1 & 2k & 3 & 7k & k+2 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & k & k+1 \end{array} \right) \sim \left( \begin{array}{ccccc|c} 1 & 0 & 3 & -k & 0 & -k-1 \\ 0 & 1 & 2k & 3 & 0 & -6k-5 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & k & k+1 \end{array} \right)$$

Se  $k=0$  il sistema non è risolubile e la sua forma a

a scala ridotta è 
$$\left( \begin{array}{ccccc|c} 1 & 0 & 3 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 3 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 \end{array} \right)$$

Se  $k \neq 0$  il sistema è risolubile. In questo caso la rref è

$$\left( \begin{array}{ccccc|c} 1 & 0 & 3 & -k & 0 & -k-1 \\ 0 & 1 & 2k & 3 & 0 & -6k-5 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & \frac{k+1}{k} \end{array} \right)$$

Soluzioni = 
$$\begin{pmatrix} -k-1 \\ -6k-5 \\ 0 \\ 0 \\ \frac{k+1}{k} \end{pmatrix} + \left\langle \begin{pmatrix} -3 \\ -2k \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ -3 \\ 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} \right\rangle.$$