

# Capitolo 18

## Matrici jordanizzabili

### 18.1 Introduzione

Abbiamo visto che non tutte le matrici sono simili a matrici diagonali.

Mostreremo in questo capitolo che alcune matrici sono simili a matrici di Jordan. Queste ultime sono matrici in generale non diagonali, ma "quasi diagonali".

### 18.2 Matrici di Jordan

**Definizione 18.1** Dato un elemento  $\lambda$  di  $\mathbb{K}$ , chiamiamo **blocco di Jordan** di ordine  $r$  con autovalore  $\lambda$  la matrice di ordine  $r$  avente tutti gli elementi appartenenti alla diagonale principale uguali a  $\lambda$ , tutti gli elementi della linea subito superiore alla diagonale principale uguali a 1 e tutti gli altri elementi nulli.  $\Delta$

**Esempio 18.2** 1) Il blocco di Jordan di ordine 1 con autovalore 5 è la matrice:

$$\begin{pmatrix} 5 \end{pmatrix}$$

2) Il blocco di Jordan di ordine 2 con autovalore 5 è la matrice:

$$\begin{pmatrix} 5 & 1 \\ 0 & 5 \end{pmatrix}$$

3) Il blocco di Jordan di ordine 3 relativo all'autovalore 5 è la matrice

$$\begin{pmatrix} 5 & 1 & 0 \\ 0 & 5 & 1 \\ 0 & 0 & 5 \end{pmatrix}$$

**Nota 18.3** Ovviamente l'autovalore  $\lambda$  di un blocco di Jordan di ordine  $r$  ha molteplicità algebrica uguale a  $r$  e molteplicità geometrica uguale a 1.  $\Delta$

**Definizione 18.4** Una **matrice di Jordan** è una matrice a blocchi

$$A = bl(B_1, \dots, B_p)$$

i cui blocchi  $B_i$  sono blocchi di Jordan.

Una matrice  $A$  simile ad una matrice  $A'$  che sia una matrice di Jordan si dice **jordanizzabile**, la matrice  $A'$  si dice **forma canonica di Jordan** della matrice  $A$ .

**Esempio 18.5** a) La matrice

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 3 \end{pmatrix}$$

è una matrice di Jordan con un blocco con autovalore 1 di ordine 2 e un blocco con autovalore 3 di ordine 1.

b) La matrice

$$B = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

è una matrice di Jordan con due blocchi con autovalore 1 di ordine 2.

c) La matrice

$$C = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

è una matrice di Jordan con un blocco con autovalore 1 di ordine 2 e due blocchi con autovalore 1 di ordine 1.  $\triangle$

**Nota 18.6** Ogni matrice diagonale è una matrice di Jordan formata da blocchi di ordine 1; viceversa, ogni matrice di Jordan formata da blocchi di lunghezza 1 è diagonale. Da ciò segue che una matrice diagonale è in forma canonica di Jordan. Inoltre una matrice è diagonalizzabile se e solo se essa è dotata di forma canonica di Jordan i cui blocchi sono di lunghezza uguale a 1.  $\triangle$

**Esempio 18.7** La matrice

$$D = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

è una matrice di Jordan con due blocchi con autovalore 1 uno di ordine 3 e l'altro di ordine 2.

La matrice

$$E = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

è una matrice di Jordan con due blocchi con autovalore 1, uno di ordine 3 e l'altro di ordine 2. Essa ha quindi gli stessi blocchi di Jordan della matrice  $D$ . Vogliamo dimostrare che la matrice  $E$  è simile alla matrice  $D$ . Si consideri l'endomorfismo  $f$  di  $\mathbb{R}^5$  associato alla matrice  $D$  relativamente alla base canonica  $\{\mathbf{e}_1, \mathbf{e}_2, \mathbf{e}_3, \mathbf{e}_4, \mathbf{e}_5\}$ . Notiamo che, per passare dalla matrice  $E$  alla matrice  $D$ , è sufficiente scambiare tra loro i due blocchi di Jordan. La matrice  $E$  quindi è la matrice associata ad  $f$  relativamente alla base di  $\mathbb{R}^5$  ottenuta dalla base canonica scambiando tra loro le basi dei due spazi invarianti; in altre parole la matrice  $E$  è la matrice associata ad  $f$  relativamente alla base  $\{\mathbf{e}_4, \mathbf{e}_5, \mathbf{e}_1, \mathbf{e}_2, \mathbf{e}_3\}$ . Lasciamo come esercizio la determinazione della matrice di passaggio tra le matrici  $D$  e  $E$ .  $\triangle$

**Teorema 18.8** *Se due matrici hanno stessa forma canonica di Jordan a meno di scambi di blocchi, allora esse sono simili.*

*DIMOSTRAZIONE. Esercizio.  $\square$*

Ci chiediamo se ogni matrice  $A \in M(\mathbb{K}, n, n)$  sia dotata di forma canonica di Jordan.

La domanda è ovviamente equivalente alla seguente domanda:

dato un endomorfismo su uno spazio vettoriale  $E$  di dimensione  $n$  su un campo  $\mathbb{K}$ , esiste una base di  $E$  tale che la matrice associata all'endomorfismo relativamente a essa sia di una matrice di Jordan?

**Definizione 18.9** Sia  $\eta$  un endomorfismo di uno spazio vettoriale  $E$ . Se esiste una base di  $E$  tale che la matrice associata a  $\eta$  relativamente a tale base è una matrice di Jordan, l'endomorfismo si dice **jordanizzabile** e tale base si dice **base di Jordan**.  $\triangle$

**Definizione 18.10** Una matrice di ordine  $n$  a coefficienti in un campo  $\mathbb{K}$  si dice avere tutti gli autovalori in  $\mathbb{K}$  se la somma delle molteplicità algebriche degli autovalori in  $\mathbb{K}$  è uguale a  $n$ .  $\triangle$

**Teorema 18.11** *Una matrice di Jordan a coefficienti in un campo  $\mathbb{K}$  ha tutti gli autovalori in  $\mathbb{K}$ .*

*DIMOSTRAZIONE* Lasciata per esercizio.  $\blacksquare$

**Teorema 18.12** *Una matrice a coefficienti in un campo  $\mathbb{K}$  non avente tutti gli autovalori in  $\mathbb{K}$  non è jordanizzabile.*

DIMOSTRAZIONE Lasciata per esercizio. ■

Ci chiediamo allora se una matrice avente tutti gli autovalori nel campo  $\mathbb{K}$  sia jordanizzabile. Possiamo porci la stessa domanda per un endomorfismo avente tutti gli autovalori in  $\mathbb{K}$ .

La risposta a questa domanda è positiva. Si ha infatti il seguente:

**Teorema 18.13** *Ogni matrice avente tutti gli autovalori in  $\mathbb{K}$  è simile ad una matrice di Jordan.*

La dimostrazione di questo teorema non è semplice e quindi la omettiamo.

### 18.3 Esempi di jordanizzazione

Qui ci limitiamo a mostrare alcune matrici per le quali troviamo matrici di Jordan ad esse simili.

**Esempio 18.14** In effetti un esempio di tal genere lo abbiamo già visto nell'esercizio E.15.6.

In esso abbiamo dimostrato che le seguenti due matrici sono simili nel campo dei reali:

$$A = \begin{pmatrix} 6 & 9 \\ -4 & -6 \end{pmatrix} \quad B = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$$

Osserviamo che la matrice  $B$  è una matrice di Jordan formata da un solo blocco di ordine 2 relativo all'autovalore 0. Per far ciò abbiamo considerato l'endomorfismo  $f : R^2 \rightarrow R^2$  associato alla matrice  $A$  relativamente alla base canonica. Abbiamo poi notato che, se  $A$  è simile a  $B$ , vuol dire che è possibile trovare una base  $\{\mathbf{v}_1, \mathbf{v}_2\}$  di  $R^2$  tale che la matrice associata a  $f$  relativamente ad essa sia  $B$ . Ma allora si avrebbe:

$$f(\mathbf{v}_2) = \mathbf{v}_1, \quad f(\mathbf{v}_1) = \mathbf{0}$$

Il vettore  $\mathbf{v}_2$  appartiene quindi a  $\ker f^2$  ma non appartiene a  $\ker f$ . Uno di tali vettori è il vettore  $\mathbf{e}_2 = (0, 1)$ .

Infatti  $f(\mathbf{e}_2) = (9, -6)$  e  $f[(9, -6)] = \mathbf{0}$ .

Poniamo allora  $\mathbf{v}_2 = (0, 1)$  e  $\mathbf{v}_1 = (9, -6)$ .

Osserviamo che la seguente matrice è invertibile:

$$M = \begin{pmatrix} 9 & 0 \\ -6 & 1 \end{pmatrix}$$

Abbiamo pertanto  $B = M^{-1}AM$  △

**Esercizio di base EB.18.1** Mostrare che le matrici

$$A = \begin{pmatrix} 0 & 2 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} \quad B = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$$

sono simili nel campo dei reali. △

**Esempio 18.15** Vogliamo mostrare che la matrice

$$A = \begin{pmatrix} 0 & 2 & 1 \\ 0 & 0 & 3 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

è simile alla seguente matrice di Jordan formata da un solo blocco di Jordan

$$B = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

Consideriamo l'endomorfismo  $f : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$  associato alla matrice  $A$  relativamente alla base canonica  $\{\mathbf{e}_1, \mathbf{e}_2, \mathbf{e}_3\}$ .

Osserviamo che, se  $A$  è simile a  $B$ , allora è possibile trovare una base  $\{\mathbf{v}_1, \mathbf{v}_2, \mathbf{v}_3\}$  di  $\mathbb{R}^3$  tale che la matrice associata a  $f$  relativamente ad essa sia  $B$ .

Ma allora si avrebbe:

$$f(\mathbf{v}_3) = \mathbf{v}_2, \quad f(\mathbf{v}_2) = \mathbf{v}_1, \quad f(\mathbf{v}_1) = \mathbf{0}$$

Indichiamo ciò con il seguente simbolismo

$$\mathbf{v}_3 \rightarrow \mathbf{v}_2 \rightarrow \mathbf{v}_1 \rightarrow \mathbf{0}$$

Ne segue che dobbiamo determinare un vettore  $\mathbf{v}_3 \in \ker f^3 - \ker f^2$ .

Osserviamo come si comportano i vettori della base canonica di  $\mathbb{R}^3$  rispetto a composizioni successive di  $f$ . Abbiamo:

$$\mathbf{e}_1 \rightarrow \mathbf{0}$$

$$\mathbf{e}_2 \rightarrow 2\mathbf{e}_1 \rightarrow \mathbf{0}$$

$$\mathbf{e}_3 \rightarrow \mathbf{e}_1 + 3\mathbf{e}_2 \rightarrow 6\mathbf{e}_1 \rightarrow \mathbf{0}$$

Pertanto  $f^3$  è l'endomorfismo nullo e  $\ker f^3 = \mathbb{R}^3$ .

Possiamo poi porre  $\mathbf{v}_3 = \mathbf{e}_3$ . Naturalmente questa non è l'unica scelta possibile.

Poniamo poi  $\mathbf{v}_2 = f(\mathbf{v}_3) = \mathbf{e}_1 + 3\mathbf{e}_2$  e  $\mathbf{v}_1 = f(\mathbf{v}_2) = 6\mathbf{e}_1$ .

Osserviamo che  $\{\mathbf{v}_1, \mathbf{v}_2, \mathbf{v}_3\}$  è una base di  $\mathbb{R}^3$  poiché la matrice

$$M = \begin{pmatrix} 6 & 1 & 0 \\ 0 & 3 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

è invertibile.

Abbiamo infine  $B = M^{-1}AM$ . △

**Teorema 18.16** Siano  $A$  e  $B$  due matrici di ordine  $n$  su un campo  $\mathbb{K}$ . Sia  $B = M^{-1}AM$ .

Allora per ogni  $h \in \mathbb{K}$  si ha  $B - hI = M^{-1}(A - hI)M$ .

DIMOSTRAZIONE Viene lasciata per esercizio.

Suggerimento: vi sono due modi per dare la dimostrazione:

primo modo: pensare che due matrici sono simili se e solo se sono associate ad uno stesso endomorfismo relativamente a basi differenti

secondo modo: usare una dimostrazione analoga a quella data per dimostrare che due matrici simili hanno lo stesso polinomio caratteristico. ■

**Esercizio di base EB.18.2** Mostrare che le matrici

$$C = \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \quad D = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$$

sono simili nel campo dei reali e determinare  $M$  tale che  $D = M^{-1}AM$ . △

## 18.4 Soluzioni degli esercizi di base

**Soluzione dell'esercizio di base EB.18.1** Sia  $f : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$  l'endomorfismo associato alla matrice  $A$  relativamente alla base canonica  $\{\mathbf{e}_1, \mathbf{e}_2\}$  di  $\mathbb{R}^2$ . Dobbiamo trovare una base  $\{\mathbf{v}_1, \mathbf{v}_2\}$  di  $\mathbb{R}^2$  tale che la matrice associata ad  $f$  relativamente ad essa sia la matrice  $B$ .

Dobbiamo quindi determinare  $\mathbf{v}_2 \in \ker f^2 - \ker f$ .

Possiamo scegliere  $\mathbf{v}_2 = \mathbf{e}_2$ . Una volta scelto  $\mathbf{v}_2$ , dobbiamo ovviamente fissare  $\mathbf{v}_1 = f(\mathbf{e}_2) = 2\mathbf{e}_1$ .

Osserviamo che la matrice

$$M = \begin{pmatrix} 2 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$$

è invertibile. Abbiamo infine  $B = M^{-1}AM$

**Soluzione dell'esercizio di base EB.18.2** Osserviamo che si ha  $C = A - I$  e  $D = B - I$  dove  $A$  e  $B$  sono le matrici date in EB.18.1. Abbiamo visto che le matrici  $A$  e  $B$  sono simili. Quindi per il teorema 18.16 anche le matrici  $C$  e  $D$  sono simili. Una matrice  $M$  tale che  $D = M^{-1}CM$  è la matrice  $M$  tale che  $B = M^{-1}AM$ .

## 18.5 Esercizi

**Esercizio E.18.1** Date le matrici

$$A = \begin{pmatrix} 6 & 9 \\ -4 & -6 \end{pmatrix} \quad B = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$$

determinare tutte le matrici  $M$  tali che  $B = M^{-1}AM$ .

**Esercizio E.18.2** Date le matrici

$$A = \begin{pmatrix} 0 & 2 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} \quad B = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$$

determinare tutte le matrici  $M$  tali che  $B = M^{-1}AM$ .

**Esercizio E.18.3** Date le matrici

$$E = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix}, \quad F = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix}$$

determinare una matrice  $M$  tale  $F = M^{-1}EM$ .

## 18.6 Soluzioni degli esercizi

**Soluzione dell'esercizio E.18.1** In 18.14 abbiamo determinato una matrice  $M$ . Ora le vogliamo tutte.

Per far ciò osserviamo che, per determinare  $M$  abbiamo cercato un vettore  $\mathbf{v}_2$  appartenente a  $\ker f^2 - \ker f$ . A partire da questo vettore abbiamo poi posto  $\mathbf{v}_1 = f(\mathbf{v}_2)$ .

Per determinare tutte le matrici  $M$  dobbiamo allora cercare tutti i vettori appartenenti a  $\ker f^2 - \ker f$ .

Osserviamo che si ha

$$\ker f^2 = \mathbb{R}^2, \quad \ker f = \{(3t, -2t) \mid t \in \mathbb{R}\}$$

Pertanto

$$\ker f^2 - \ker f = \{(a, b) \mid b \neq -\frac{2}{3}a\}$$

Poniamo quindi:

$$\mathbf{v}_2 = (a, b), \quad \mathbf{v}_1 = f(\mathbf{v}_2) = (6a + 9b, -4a - 6b)$$

Consideriamo la matrice

$$M = \begin{pmatrix} 6a + 9b & a \\ -4a - 6b & b \end{pmatrix}$$

Osserviamo che si ha  $\det M = (2a + 3b)^2$  e quindi la matrice  $M$  è invertibile per ogni  $b \neq -\frac{2}{3}a$ . Da tutto ciò segue che le matrici

$$M = \begin{pmatrix} 6a + 9b & a \\ -4a - 6b & b \end{pmatrix}$$

con  $(a, b) \in \mathbb{R}^2$  e  $b \neq -\frac{2}{3}a$  sono tutte e sole le matrici per le quali si ha

$$B = M^{-1}AM$$

.

**Soluzione dell'esercizio E.18.2** In EB.18.1 abbiamo determinato una matrice  $M$ .

Per determinare tutte le matrici  $M$  dobbiamo determinare tutti i vettori  $\mathbf{v}_2 \in \ker f^2 - \ker f$ . Osserviamo che si ha  $\ker f^2 = \mathbb{R}^2$ ,  $\ker f = \{(a, 0) \mid a \in \mathbb{R}\}$ .

Quindi  $\ker f^2 - \ker f = \{(a, b) \in \mathbb{R}^2 \mid b \neq 0\}$ .

Poniamo allora  $\mathbf{v}_2 = (a, b)$  con  $b \neq 0$  e  $\mathbf{v}_1 = f(\mathbf{v}_2) = (2b, 0)$ .

Abbiamo che tutte le matrici

$$M = \begin{pmatrix} 2b & a \\ 0 & b \end{pmatrix}$$

con  $a$  reale qualsiasi e  $b$  reale non nullo sono invertibili e che  $B = M^{-1}AM$ .

**Soluzione dell'esercizio E.18.3** La matrice  $E$  è una matrice a blocchi, formata da un blocco di ordine 2 e un blocco di ordine 1.

La matrice  $F$  è una matrice di Jordan formata da un blocco di ordine 2 relativo all'autovalore 1 e da un blocco di ordine 1 relativo all'autovalore 2. Consideriamo l'endomorfismo  $f$  di  $\mathbb{R}^3$  associato alla matrice  $F$  relativamente alla base canonica  $\{\mathbf{e}_1, \mathbf{e}_2, \mathbf{e}_3\}$ .

Possiamo decomporre  $\mathbb{R}^3$  in due sottospazi invarianti per  $f$ .

Abbiamo  $\mathbb{R}^3 = V \oplus W$  dove  $V$  è il sottospazio vettoriale avente come base  $\{\mathbf{e}_1, \mathbf{e}_2\}$  e  $W$  è il sottospazio vettoriale avente come base  $\{\mathbf{e}_3\}$ . La matrice associata a  $f|_V$  rispetto alla base  $\{\mathbf{e}_1, \mathbf{e}_2\}$  è la matrice

$$C = \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$$

Abbiamo visto nell'esercizio EB.18.2 che la matrice  $C$  è simile al primo blocco, che indichiamo con  $D$  della matrice  $F$ . Abbiamo visto che si ha  $D = M^{-1}CM$  con

$$M = \begin{pmatrix} 2 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$$

In altre parole la matrice  $D$  è la matrice associata a  $f|_V$  relativamente alla base  $\{\mathbf{v}_1 = 2\mathbf{e}_1, \mathbf{v}_2 = \mathbf{e}_2\}$  di  $V$ .

Passiamo ora al secondo blocco della matrice  $E$ . Esso è uguale al secondo blocco della matrice  $F$ .

Da tutto ciò segue che la matrice  $F$  è la matrice associata a  $f$  relativamente alla base  $\{\mathbf{v}_1 = 2\mathbf{e}_1, \mathbf{v}_2 = \mathbf{e}_2, \mathbf{v}_3 = \mathbf{e}_3\}$ .

Pertanto  $F = N^{-1}EN$  con

$$N = \begin{pmatrix} 2 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$