

Ottobre 2021

Esporre lo svolgimento di ogni esercizio e non solo il risultato. Le risposte non giustificate non saranno considerate valide.

- a) Determinare il piano per $A = (2, -5, 3)$ e $B = (-1, 4, -2)$ e ortogonale al piano $2x - y + z = 2$

b) Determinare il piano contenente $r : \begin{cases} x - y + z = 2 \\ x + 2z = 1 \end{cases}$ e parallelo a $s : \begin{cases} x = 2u \\ y = -u + 1 \\ z = u \end{cases}$.
- Sia $f : \mathbb{R}^4 \rightarrow \mathbb{R}^4$ tale che $(1, 3, 1, 0)$ e $(0, 2, 0, 1)$ siano autovettori associati a 0, $(-1, 0, 0, 1)$ un autovettore associato a 2, $(1, 1, 0, 0)$ un autovettore associato a -3. Trovare base e dimensione di Imf e $Kerf$. Trovare $f^{-1}(0, 1, 0, 1)$.
- Siano $V = \langle (1, 0, 1, -1), (2, 1, 0, 1) \rangle$ e $U = \{(x_1, x_2, x_3, x_4) \in \mathbb{R}^4 \mid x_1 - x_2 + x_3 = 0\}$ sottospazi di \mathbb{R}^4 . Trovare una base e la dimensione di U e di $V \cap U$.

Domande:

- Sia U sottospazio di \mathbb{R}^n di dimensione k . Enunciare la definizione di U^\perp e dire che dimensione ha.
- Sia $Ax = b$ sistema lineare con A matrice 3×4 . Sapendo che $\rho(A) = 3$, si può dire se il sistema è indeterminato, indeterminato o incompatibile?
- Sia S_1 un insieme di vettori di \mathbb{R}^3 a due a due ortogonali e $S_2 = \{v_1, v_2\} \subset \mathbb{R}^3$, con v_1, v_2 autovettori associati alla matrice A , con v_1 autovettore associato a 0, v_2 associato a 1. Per ognuno dei due insiemi, dire se sono sempre indipendenti (e perchè) o, se è possibile, trovarne un esempio dipendente.
- Sia A una matrice 3×3 di rango 2. Cosa si può dire su $\rho(A^2)$ e $\rho(-A)$?
- Se A è diagonalizzabile, $3A$ lo è? Perchè?