

## Sistema omogeneo associato ad un sistema lineare

Nel seguito, se non diversamente specificato, si avrà  $A \in M_{m,n}(\mathbb{R})$ ,  $x \in \mathbb{R}^n$ ,  $b \in \mathbb{R}^m$ .

**Proposizione1** Se un sistema lineare omogeneo ha almeno una soluzione non banale (vale a dire  $\neq \underline{0}$ ), allora ne ha infinite.

**Dim.** Sia  $c \neq \underline{0}$  soluzione del sistema  $Ax = \underline{0}$ . Allora notiamo che  $\forall h \in \mathbb{R}$ ,  $A(hc) = h(Ac) = h\underline{0} = \underline{0}$ , dunque  $hc$  è soluzione del sistema  $\forall h \in \mathbb{R}$ . Siano  $h_1$  e  $h_2 \in \mathbb{R}$  e supponiamo che  $h_1c = h_2c$ . Si ha  $h_1c = h_2c \Rightarrow (h_1 - h_2)c = \underline{0}$  e, da [1,Proposizione 2.1.4], sappiamo che ciò è possibile se  $(h_1 - h_2) = 0$  oppure  $c = \underline{0}$ . Poichè abbiamo preso  $c \neq \underline{0}$ , abbiamo che  $h_1c = h_2c \Rightarrow h_1 - h_2 = 0 \Rightarrow h_1 = h_2$ . Dunque se  $h_1 \neq h_2$ , allora  $h_1c \neq h_2c$ . Ne segue che:  $\{hc, h \in \mathbb{R}\}$  è un insieme infinito di soluzioni per  $Ax = \underline{0}$ .

**Definizione.** Il sistema lineare omogeneo associato a  $Ax = b$  è il sistema:  $Ax = \underline{0}$ .

**Esempio.** Dato il sistema: 
$$\begin{cases} -5x_1 - x_2 + x_3 = 2 \\ -x_1 - x_2 + x_3 = -1 \end{cases}$$
, il sistema omogeneo associato ad esso è: 
$$\begin{cases} -5x_1 - x_2 + x_3 = 0 \\ -x_1 - x_2 + x_3 = 0 \end{cases}$$
.

**Teorema2** Sia  $Ax = b$  un sistema risolubile e sia  $c_1$  una sua soluzione. Se  $c_0$  è soluzione del sistema omogeneo associato, allora  $c_0 + c_1$  è soluzione del sistema dato. Inoltre, ogni soluzione di tale sistema si può scrivere come  $c_0 + c_1$ , dove  $c_0$  è una soluzione del sistema omogeneo associato.

**Dim.** Se  $c_1$  è soluzione di  $Ax = b$ , allora  $Ac_1 = b$ ; se  $c_0$  è soluzione di  $Ax = \underline{0}$  allora  $Ac_0 = \underline{0}$ . Allora  $A(c_0 + c_1) = Ac_0 + Ac_1 = \underline{0} + b = b$ , dunque  $c_0 + c_1$  è soluzione del sistema dato.

Sia ora  $c_2$  una qualsiasi soluzione del sistema dato. Si ha che  $A(c_2 - c_1) = Ac_2 - Ac_1 = b - b = \underline{0} \Rightarrow c_2 - c_1$  è soluzione del sistema omogeneo associato, chiamola allora  $c_0$ . Dunque  $c_2 - c_1 = c_0 \Rightarrow c_2 = c_0 + c_1$ .

Dunque, se  $Ax = b$  è risolubile, l'insieme delle sue soluzioni è:  $\{c_0 + c_1 | Ac_0 = \underline{0}\}$  e  $c_1$  si dice soluzione particolare.

### Corollario3

Se un sistema ammette più di una soluzione, allora ne ammette infinite.

**Dim.** Supponiamo che il sistema  $Ax = b$  abbia due soluzioni distinte, diciamo  $c_1$  e  $c_2$ , allora sappiamo dal Teorema2 che  $c_2 = c_1 + c_0$  con  $c_0$  soluzione di  $Ax = \underline{0}$ . Poichè  $c_2 \neq c_1$ , abbiamo

che  $c_0 \neq 0$ , dunque il sistema omogeneo associato ha almeno una soluzione non banale. Per la Proposizione1 il sistema omogeneo associato ha infinite soluzioni e dal Teorema2 discende che anche  $Ax = b$  ne ha infinite.

**Definizione** Un sistema lineare può essere:

- *non risolubile* o incompatibile, cioè non avere alcuna soluzione (ricordiamo che questo è possibile solo se il sistema non è omogeneo!)
- *risolubile* o compatibile, cioè ha almeno una soluzione e dunque abbiamo due sottocasi:
  - *determinato* se ammette un'unica soluzione
  - *indeterminato* se ammette infinite soluzioni.

### **Bibliografia**

[1] S.Capparelli e A.Del Fra, Geometria, Società Editrice Esculapio.