

## Ingegneria Civile e Ingegneria dell'Ambiente e del Territorio

### Appello del 05 luglio 2021 – prova scritta di Fisica Generale

1) Un corpo segue un moto piano descritto dalle seguenti equazioni

$$\begin{cases} x(t) = ut \\ y(t) = A \cos(\omega t) \end{cases}$$

con  $u$  e  $\omega$  costanti. Calcolare:

- l'equazione della traiettoria
- le ascisse dei punti in cui il modulo della velocità è minimo
- il raggio di curvatura in questi punti.

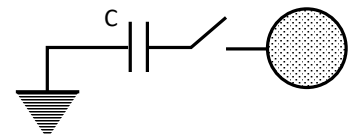
2) Sia data l'energia potenziale  $U = -Kxy$  con  $K$  costante. Calcolare:

- l'espressione del vettore forza in tutti i punti dello spazio;
- il lavoro di questa forza per andare dal punto  $(x_0, y_0)$ , al punto  $(x_1, y_1)$ ;
- la velocità nel punto  $(x_1, y_1)$  di un corpo fermo nel punto  $(x_0, y_0)$ .

3) Una pompa di calore, che sfrutta 5 moli di un gas perfetto monoatomico, segue un ciclo termodinamico costituito da due trasformazioni isoterme (alle temperature  $T_B = 300\text{K}$  e  $T_A = 1,2 T_B$ ) e due trasformazioni isocore ( $V_{\text{maggiore}} = 3V_{\text{minore}}$ ). Dopo aver disegnato il ciclo sul piano di Clapeyron calcolare:

- il lavoro che deve essere fatto per far funzionare la macchina;
- il coefficiente di prestazione.

4) Un condensatore piano di capacità  $C$  è inizialmente scarico ed ha una delle due armature collegata a massa ( $V_m = 0\text{ V}$ ). L'altra armatura viene collegata, tramite un interruttore, ad un conduttore sferico di raggio  $R$  che si trova inizialmente ad un potenziale  $V_0$ . Trovare la quantità di carica sulle armature del condensatore e la differenza di potenziale.



5) All'interno di un solenoide indefinito, di sezione  $S$  e con  $n$  spire/metro, una bobina di area  $A < S$ , costituita da  $N$  spire, ruota intorno ad un proprio diametro perpendicolare all'asse del solenoide con velocità angolare costante  $\omega$ .

- Calcolare come varia nel tempo il coefficiente di mutua induzione tra il solenoide e la bobina.
- Se nella bobina scorre una corrente costante  $I$ , determinare la f.e.m. indotta sul solenoide.

[si considerino note:  $S$ ,  $n$ ,  $A$ ,  $N$ ,  $\omega$ ,  $I$ ]

## Ingegneria Civile e Ingegneria dell'Ambiente e del Territorio

### 05 luglio 2021 – Soluzioni dello scritto di Fisica Generale

**1a)** L'equazione della traiettoria si ottiene unificando le due equazioni eliminando il tempo:

$$\begin{cases} x(t) = ut \\ y(t) = A \cos(\omega t) \end{cases} \rightarrow y(x) = A \cos\left(\frac{\omega}{u}x\right)$$

**1b)** Calcoliamo le componenti della velocità derivando le posizioni:

$$\begin{cases} v_x(t) = u \\ v_y(t) = \omega A \sin(\omega t) \end{cases}$$

da cui si evince che in punti dove la velocità è minima sono quelli in cui si annulla la componente y della velocità (funzione seno) perché la componente x è costante:

$$\omega t = N\pi \quad \text{dove } N = 0, \pm 1, \pm 2 \dots$$

da cui possiamo calcolare il tempo:

$$t = \frac{N\pi}{\omega} \rightarrow x = u \frac{N\pi}{\omega}$$

**1c)** Per determinare il raggio della traiettoria osserviamo che le accelerazioni valgono:

$$\begin{cases} a_x(t) = 0 \\ a_y(t) = -\omega^2 A \cos(\omega t) \end{cases}$$

Si noti che nelle posizioni calcolate al punto 1b le velocità sono orientate lungo x mentre l'accelerazione è lungo y e quindi ortogonale alla velocità. Pertanto questa costituisce una accelerazione centripeta:

$$|a_y(t)| = \omega^2 A = |a_{centripeta}| = \frac{v^2}{R} = \frac{v_x^2}{R} = \frac{u^2}{R}$$

da cui:

$$R = \frac{u^2}{\omega^2 A}$$

**2a)** La forza è data dal gradiente dell'energia potenziale cambiato di segno. Quindi:

$$\vec{f}(x, y) = -\vec{\nabla}U = -\frac{\partial U}{\partial x} \hat{i} - \frac{\partial U}{\partial y} \hat{j} = Ky \hat{i} + Kx \hat{j}$$

**2b)** Il lavoro è uguale alla variazione dell'energia potenziale cambiata di segno:

$$L = U_{in} - U_{fin} = -Kx_0y_0 + Kx_1y_1$$

**2c)** Per calcolare la velocità possiamo applicare il principio di conservazione dell'energia meccanica totale:

$$T_0U_0 = T_1U_1$$

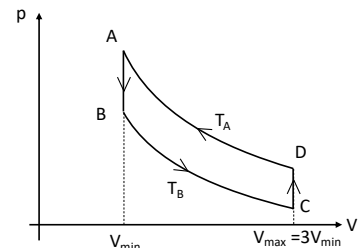
$$v = \sqrt{\frac{2K}{m}(x_1y_1 - x_0y_0)}$$

**3a)** il ciclo segue l'andamento in figura:

Il lavoro del ciclo è dato solo dalle due trasformazioni isoterme in quanto il lavoro delle trasformazioni isocore è nullo:

$$L_{totale} = L_{BC} + L_{AD} = nR(T_B - T_A) \ln \frac{V_{max}}{V_{min}} = -2,7 \text{ kJ}$$

**3b)** il coefficiente di prestazione della pompa di calore è definito come il calore ceduto alla sorgente calda diviso per il lavoro totale prodotto:



$$CdP_{PdC} = \frac{Q_{ceduto}}{L_{totale}}$$

calcoliamo di calori scambiati:

$$Q_{AB} = n c_v (T_B - T_A) < 0$$

$$Q_{CD} = n c_v (T_A - T_B) > 0$$

$$Q_{BC} = nRT_B \ln \frac{V_{max}}{V_{min}} > 0$$

$$Q_{DA} = nRT_A \ln \frac{V_{min}}{V_{max}} < 0$$

Quindi:

$$CdP_{PdC} = \frac{Q_{DA} + Q_{AB}}{L_{totale}} = \frac{RT_A \ln \frac{V_{min}}{V_{max}} + c_v (T_B - T_A)}{R(T_B - T_A) \ln \frac{V_{max}}{V_{min}}} = \frac{\ln 3 + \frac{3}{2} \cdot 0,2}{0,2 \cdot \ln 3} = 6,4$$

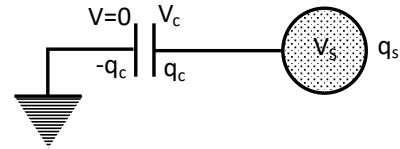
4) La sfera, per trovarsi al potenziale  $V_0$ , deve contenere una carica  $q_0$  tale che:

$$V_0 = \frac{q_0}{4\pi\epsilon_0 R}$$

da cui

$$q_0 = 4\pi\epsilon_0 R V_0$$

Questa è tutta la carica a disposizione e, al momento della chiusura dell'interruttore, si ridistribuirà tra condensatore e sfera in modo da rendere equipotenziale tutto il conduttore formato dalla sfera e da una delle armature:



$$q_0 = q_c + q_s$$

L'altra armatura attirerà dalla massa una carica uguale ma di segno opposto. In questo modo la DDP tra le armature del condensatore sarà:

$$\Delta V_c = V_c - 0 = V_c = \frac{q_c}{C} = V_s = \frac{q_s}{4\pi\epsilon_0 R}$$

Da qui possiamo calcolare la carica sulla sfera in funzione di quella sul condensatore:

$$q_s = \frac{4\pi\epsilon_0 R}{C} q_c$$

Ricordando che:

$$q_0 = q_c + q_s$$

si trova:

$$q_0 = 4\pi\epsilon_0 R V_0 = q_c + q_s = q_c \left( 1 + \frac{4\pi\epsilon_0 R}{C} \right)$$

$$q_c = \frac{4\pi\epsilon_0 R V_0 C}{C + 4\pi\epsilon_0 R}$$

$$\Delta V_c = \frac{q_c}{C} = \frac{4\pi\epsilon_0 R V_0}{C + 4\pi\epsilon_0 R}$$

5a) Il flusso del campo B attraverso la bobina è dato da:

$$\phi_{bob} = M i_{sol} = N_{spire\ bob} A_{bob} B_{sol} \cos(\omega t) = NA \mu_0 n i_{sol} \cos(\omega t)$$

da cui

$$M = M(t) = NA \mu_0 n \cos(\omega t)$$

5b) La forza elettromotrice indotta è data da:

$$f_{em} = -\frac{d\phi_{sol}}{dt} = -\frac{d}{dt} M i_{bob} = -\frac{d}{dt} M(t) I = -I \frac{d}{dt} M(t) = I NA \mu_0 n \sin(\omega t)$$