

Calcolo Numerico

A.A. 2019-2020

Ingegneria chimica

Equazioni non lineari:

Schemi iterativi e Sistemi non lineari

D. Vitulano

Esercizio

Scrivere uno script Matlab che implementi il **metodo delle approssimazioni successive** per la soluzione di un'equazione non lineare usando come criterio di arresto il **criterio di arresto a posteriori**.

Quali parametri devono essere inseriti dall'utente?

Stampare il numero di iterazioni eseguite e l'approssimazione prodotta.

Stampare e disegnare il vettore contenente la stima dell'errore commesso ad ogni iterazione.

Esercizio

```
% script punto_unito
%
% cerca il punto unito xn della funzione f con precisione eps
% scegliendo x0 come punto iniziale. Il procedimento iterativo
% si interrompe se si raggiunge il numero massimo di iterazioni
% maxiter; in caso contrario calcola il numero di iterazioni
% effettuate n_iter
%
%
% INPUT
% f = espressione della funzione di cui si vuole cercare il punto unito
% x0 = punto iniziale
% eps = limite superiore dell'errore da usare come criterio di arresto
% (err<eps con err = |x(n)-x(n-1)|)
% maxiter = numero massimo di iterazioni consentite
%
```

```
format long;
```

```
f = input('introduci la funzione di iterazione f = ');
```

```
x0 = input('introduci il punto iniziale x0 = ');
```

```
eps = input('introduci la precisione richiesta eps = ');
```

```
maxiter = input('introduci il numero massimo di iterazioni consentite  
maxiter = ');
```

```
if maxiter <= 0 ,  
    error('maxiter deve essere un numero positivo'),  
end
```

```
figure, hold on % lo script grafica l'errore ad ogni iterazione
```

```
for n_iter = 1:maxiter
    xn = f(x0);
    err = abs(xn-x0);
    plot(n_iter,err,'*')
    if err<=eps,
        break,
    else,
        x0 = xn;
    end
end
```

```
fprintf('n_iter xn errore \n')
fprintf('%3d \t %15.10f \t %11.10f \n',n_iter, xn, err)
if (n_iter == maxiter) && (err>eps)
    fprintf('La soluzione non ha raggiunto la precisione richiesta in
           %5d iterazioni',maxiter)
end
```

Nota: per usare un criterio di arresto a posteriori è stato forzato l'arresto della ripetizione con il comando **break** (in alternativa si usi il while)

Esercizio

Rappresentare graficamente la funzione $f(x; y) = x e^{-x^2-y^2}$ sul dominio $D = [-2, 2] \times [-2, 2]$.

Soluzione

- Definire una griglia sul dominio D (matrice di punti):
- Definire la funzione $f(x)$ e valutarla nei punti della griglia:
- Tracciare il grafico di z

Grafici

- Definire una griglia sul dominio D:

```
>> [x,y]=meshgrid(-2:.5:2,-2:.5:2);
```

La funzione `[x,y]=meshgrid(xvett,yvett)` genera una **griglia di punti** le cui coordinate sono contenute nelle matrici **x** e **y**. I valori degli elementi di **x** e **y** sono dati dai vettori di punti equidistanti **xvett** e **yvett**

Grafici

- Definire $f(x)$ e valutarla nei punti della griglia:

```
>> f='x.*exp(-x.^2-y.^2)';  
>> z=eval(f);
```

Sono le stesse istruzioni usare per definire funzioni di una sola variabile

L'istruzione è equivalente a

```
>> f=@(x,y)[x.*exp(-x.^2-y.^2)];  
>> z=f(x,y);
```

oppure

```
>> z=x.*exp(-x.^2-y.^2);
```

Grafici

z =

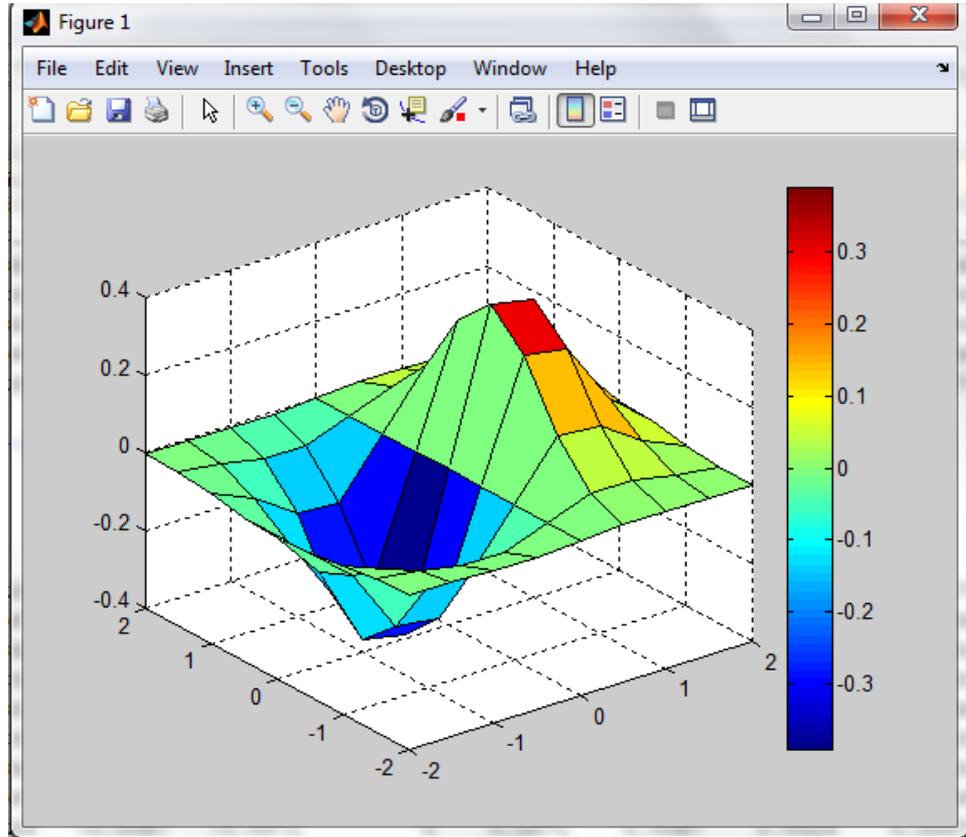
-0.0007	-0.0029	-0.0067	-0.0071	0	0.0071	0.0067	0.0029	0.0007
-0.0039	-0.0167	-0.0388	-0.0410	0	0.0410	0.0388	0.0167	0.0039
-0.0135	-0.0582	-0.1353	-0.1433	0	0.1433	0.1353	0.0582	0.0135
-0.0285	-0.1231	-0.2865	-0.3033	0	0.3033	0.2865	0.1231	0.0285
-0.0366	-0.1581	-0.3679	-0.3894	0	0.3894	0.3679	0.1581	0.0366
-0.0285	-0.1231	-0.2865	-0.3033	0	0.3033	0.2865	0.1231	0.0285
-0.0135	-0.0582	-0.1353	-0.1433	0	0.1433	0.1353	0.0582	0.0135
-0.0039	-0.0167	-0.0388	-0.0410	0	0.0410	0.0388	0.0167	0.0039
-0.0007	-0.0029	-0.0067	-0.0071	0	0.0071	0.0067	0.0029	0.0007

Grafici

- Tracciare il grafico di z

```
>> surf(x,y,z);  
>> colorbar
```

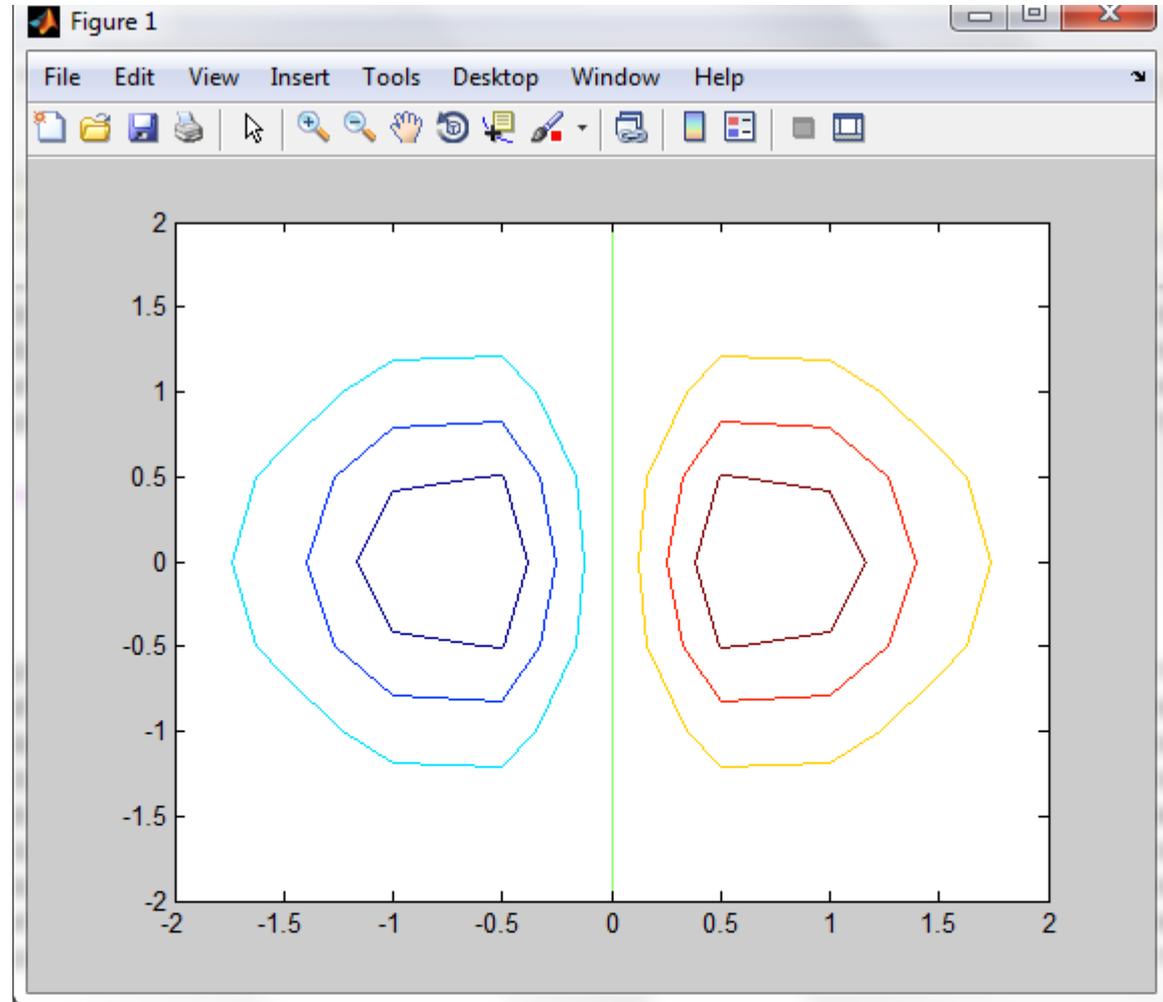
Il comando `surf(x,y,z)` disegna la superficie $z=f(x,y)$ valutata nei punti della griglia le cui coordinate sono date dagli elementi corrispondenti delle matrici x e y



`Colorbar` mostra la barra dei colori che distinguono i valori assunti da z

Grafici

Il comando `contour(x,y,z)` disegna le linee di livello, cioè le curve dei punti in cui la superficie assume un valore fissato costante

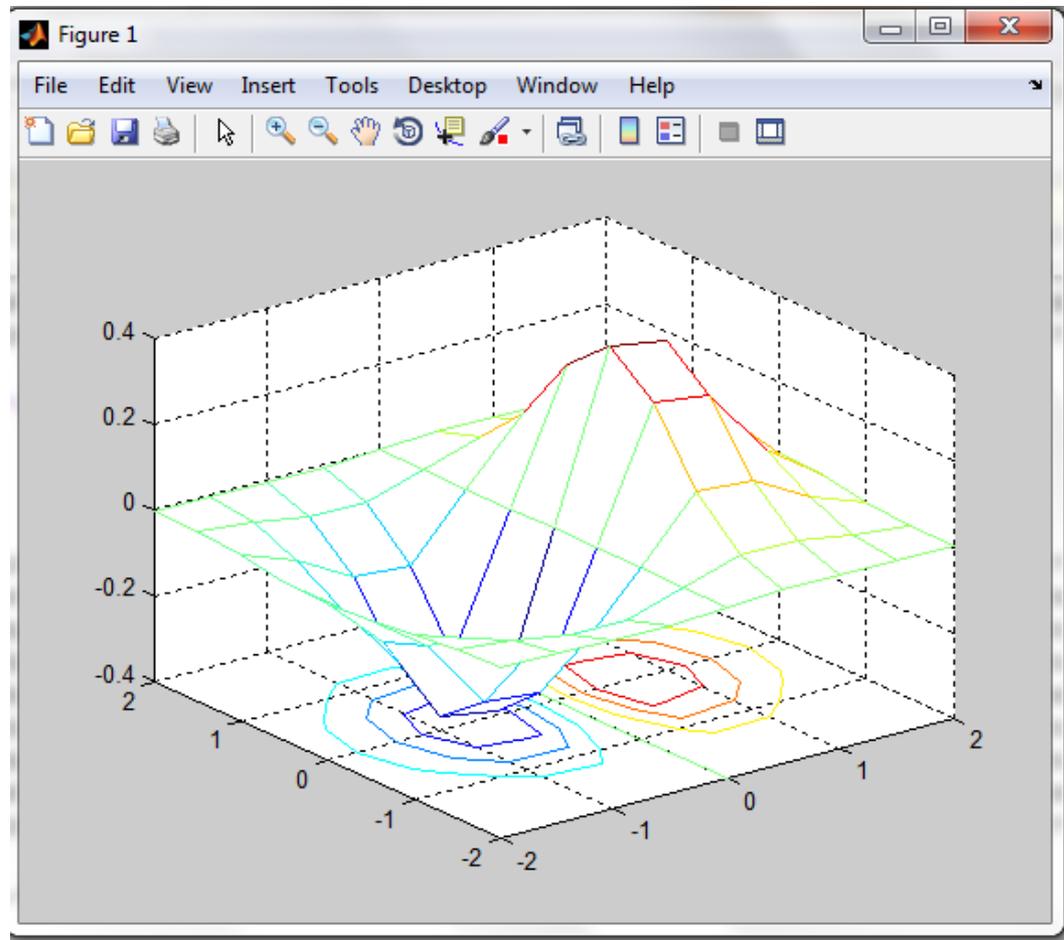


Grafici

Il comando `mesh(x,y,z)` si può usare in alternativa al comando `surf`

I comandi `meshc(x,y,z)` e `surfc(x,y,z)` disegnano contemporaneamente la superficie e le linee di livello

```
>> meshc(x,y,z)
```



Grafici

Il grafico si può completare aggiungendo etichette e titoli, esattamente come accade per il caso 1D

Altre funzioni utili sono

`view` cambia l'orientamento del grafico (punto di vista)

`colormap` cambia il colore del grafico

`shading` cambia l'ombreggiatura del grafico

Usare lo help per stabilire quando usare le funzioni `pcolor` e `plot3`

Grafici: esempi

Per disegnare il grafico della seguente funzione $f(x, y) = x^2 + y^2 - 2x - 3$ sul dominio $D = [-3, 3]$ è necessario

- definire la griglia (matrice) dei punti $X = [x, y]$ su cui è definita la funzione f

```
[x,y]=meshgrid(-3:.1:3,-3:.1:3);
```

dove le variabili di output x e y sono matrici

- definire la funzione di cui disegnare il grafico

```
f=@(x,y) [x.^2+y.^2-2*x-3];
```

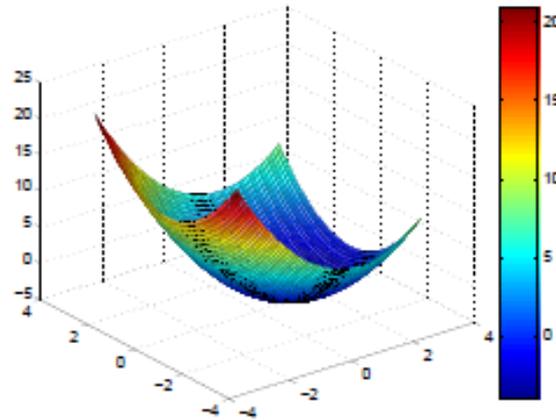
- valutare la funzione nei punti della griglia

```
z = f(x,y);
```

Grafici: esempi

- disegnare la funzione valutata nei punti $X = [x, y]$

```
surf(x,y,z); colorbar
```



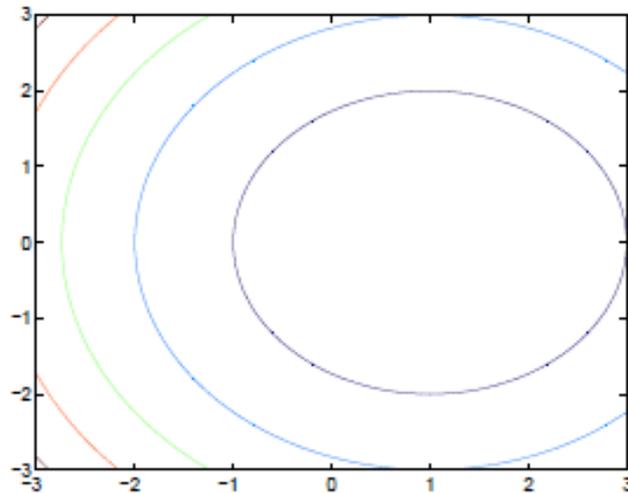
I punti della superficie risultano colorati diversamente secondo il valore assunto. La colorbar riporta la scala dei colori

In alternativa si può usare il comando

```
mesh(x,y,z)
```

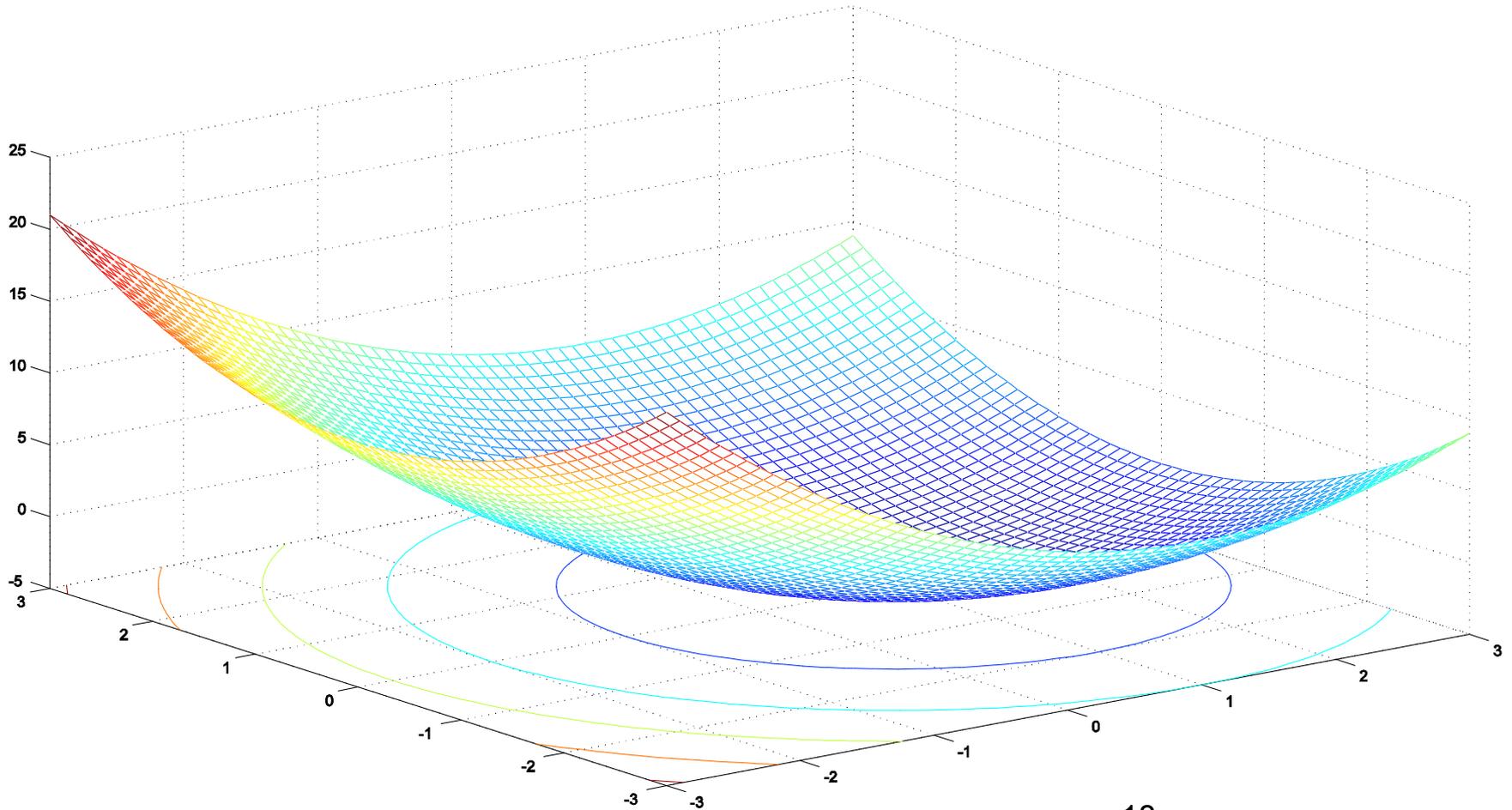
Grafici: esempi

Il comando `contour(x,y,z)` disegna le linee di livello, cioè le curve dei punti in cui la superficie assume un valore fissato costante



Grafici: esempi

`meshc(x,y,z)` oppure `surfc(x,y,z)` disegnano contemporaneamente la superficie e le linee di livello



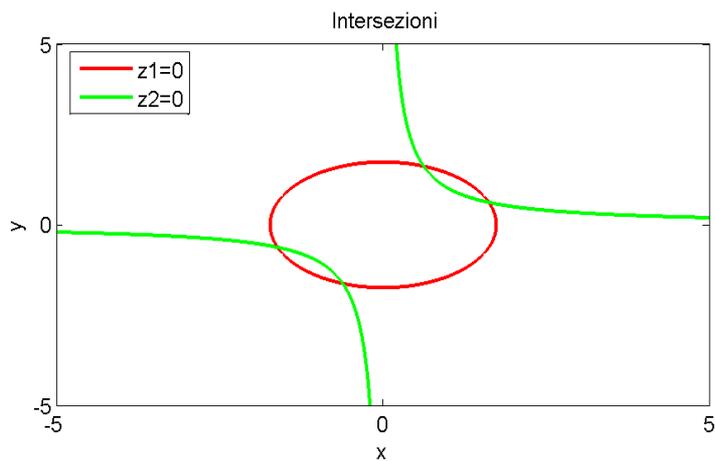
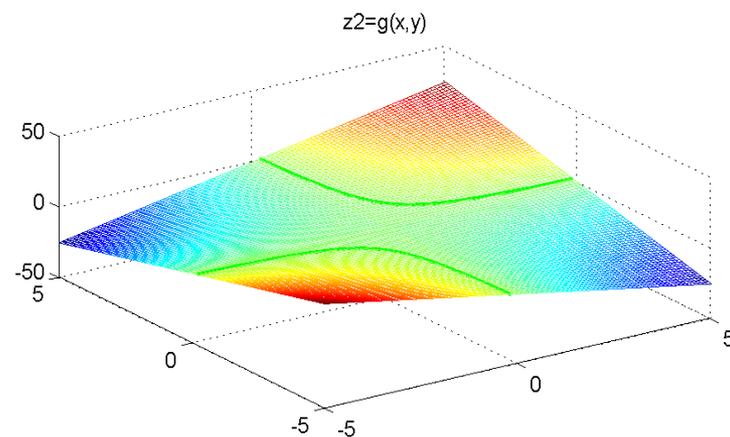
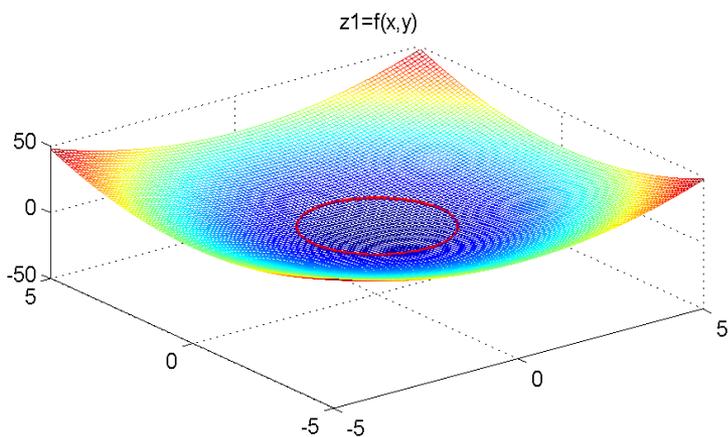
Localizzazione delle radici: rappresentazione grafica

Esempio: $f(x,y) = x^2+y^2-3$, $g(x,y) = xy-1$

Per localizzare le radici del sistema si disegnano le superfici $z1 = f(x,y)$ e $z2 = g(x,y)$ e le curve di livello $f(x,y) = 0$ e $g(x,y) = 0$.

```
[x,y]=meshgrid(-3:.1:3);
z1=x.^2+y.^2-3;
z2=x.*y-1;
figure,
subplot(2,2,1), mesh(x,y,z1), title('z1=f(x,y)')
hold on,
contour(x,y,z1,[0 0],'r','linewidth',2); % linee di livello f(x,y) = 0
subplot(2,2,2), mesh(x,y,z2), title('z2=g(x,y)')
hold on
contour(x,y,z2,[0 0],'g','linewidth',2); % linee di livello g(x,y) = 0
subplot(2,2,3), contour(x,y,z1,[0 0],'r','linewidth',2);
hold on, contour(x,y,z2,[0 0],'g','linewidth',2);
xlabel('x'), ylabel('y'), legend('z1=0','z2=0',2)
title('Intersezioni')
```

Esempio: $f(x; y) = x^2+y^2-3$, $g(x,y) = xy-1$



Codice Matlab

```
% script per la soluzione di un sistema non lineare di due equazioni
```

```
% in due incognite
```

```
%format long;
```

```
% funzioni del sistema e derivate parziali rispetto alle incognite
```

```
f = @(x,y)(x.^2+y.^2-3);
```

```
fx = @(x,y)(2*x);
```

```
fy = @(x,y)(2*y);
```

```
g = @(x,y)(x.*y-1);
```

```
gx = @(x,y)(y);
```

```
gy = @(x,y)(x);
```

% punto iniziale

$x_n = 1/2; y_n = 3/2;$

% inizializzazione variabili

iter = 0;

errx = 10; erry = 10;

errf = abs(f(xn,yn)); errg = abs(g(xn,yn));

[iter xn errx yn erry errf errg]

% iterazioni del metodo di Newton

for iter= 1:3, % oppure ciclo while

xv = xn; yv = yn;

Jn = [fx(xv,yv),fy(xv,yv); gx(xv,yv),gy(xv,yv)]; % matrice jacobiana

[iter det(Jn)]

Bn = [f(xv,yv);g(xv,yv)];

Vn = Jn\Bn

xn = xv-Vn(1);, yn = yv-Vn(2);

errx = abs(xn-xv); erry = abs(yn-yv);

errf = abs(f(xn,yn)); errg = abs(g(xn,yn));

[iter xn errx yn erry errf errg]

end

ans =

0 0.5000 10.0000 1.5000 10.0000 0.5000 0.2500

ans =

1 -4

Vn =

-0.1250

-0.1250

ans =

1.0000 0.6250 0.1250 1.6250 0.1250 0.0312 0.0156

ans =

2.0000 -4.5000

Vn =

0.0069

0.0069

ans =

2.0000 0.6181 0.0069 1.6181 0.0069 0.0001 0.0000

3.0000 -4.4722

Vn =

1.0e-04 *

0.2157

0.2157

ans =

3.0000 0.6180 0.0000 1.6180 0.0000 0.0000 0.0000