

# Calcolo Numerico

A.A. 2019-2020

Ingegneria chimica

*Equazioni non lineari*

*D. Vitulano*

# Esercizio

```
% sep_radici_tab  
% script per la separazione delle radici dell'equazione non lineare  
% f(x)=0 contenute nell'intervallo I = [a,b]  
  
f = input('introduci la funzione f = ')  
a = input('introduci l'estremo inferiore dell'intervallo a = ')  
b = input('introduci l'estremo superiore dell'intervallo b = ')  
np = input('numero di punti in cui suddividere l'intervallo np = ')  
if isempty(np)  
    np=10;  
end  
x=linspace(a,b,np);  
y=f(x);  
pos = find(abs(diff(sign(y))));  
intervallo(1,:) = x(pos);  
intervallo(2,:) = x(pos+1);  
fprintf('l'estremo inferiore e'' %6.5f\nl'estremo superiore e''  
%6.5f\n', intervallo)
```

# Esercizio

## Dal Command Window

```
>> sep_radici_tab
```

```
introduci la funzione f = @(x)[x.^3-10*x.^2+5];
```

```
f =
```

```
 @(x)[x.^3-10*x.^2+5]
```

```
introduci l'estremo inferiore dell'intervallo a = 0.6
```

```
a =
```

```
 0.6000
```

```
introduci l'estremo superiore dell'intervallo b = 0.8
```

```
b =
```

```
 0.8000
```

```
numero di punti in cui suddividere l'intervallo np =
```

```
np =
```

```
 []
```

```
l'estremo inferiore e' 0.73333
```

```
l'estremo superiore e' 0.75556
```

# Esercizio

**Dal Command Window**

**>> sep\_radici\_tab**

**introduci la funzione  $f = @(x)[x.^3-10*x.^2+5];$**

**f =**

**$@(x)[x.^3-10*x.^2+5]$**

**introduci l'estremo inferiore dell'intervallo  $a = 0.6$**

**a =**

**0.6000**

**introduci l'estremo superiore dell'intervallo  $b = 0.8$**

**b =**

**0.8000**

**numero di punti in cui suddividere l'intervallo  $np =$**

**np =**

**11**

**l'estremo inferiore e' 0.72000**

**l'estremo superiore e' 0.74000**

# Bisezione

```
function [xn,err1,err2,iter] = bisezione_fun(f,a,b,eps)
% [xn,err1,err2,n_iter] = bisezione_fun(f,a,b,eps)
% cerca la radice della funzione f nell'intervallo [a,b] con precisione eps
utilizzando il doppio criterio di arresto
%
% INPUT
% f = espressione della funzione della quale si vuole cercare la radice
% a = estremo inferiore dell'intervallo in cui è stata isolata la radice
% b = estremo superiore dell'intervallo in cui è stata isolata la radice
% eps = limite superiore dell'errore da usare come criterio di arresto
%
% OUTPUT
% xn = approssimazione della radice
% err1 = |xn-x(n-1)| differenza in valore assoluto tra due approssimazioni
successive
% err2 = f(xn) valore della funzione nell'approssimazione xn
% iter = numero di iterazioni eseguite
```

# Bisezione

```
format long;  
%inizializzazione dei parametri  
iter = 0; err1 = b-a; err2 = eps+1; x0=a;  
  
% controllo esistenza  
if f(a)*f(b)>0  
    error('Attenzione! Non sono verificate le condizioni di  
applicabilita'' del metodo di bisezione!!!')  
elseif f(a)*f(b)==0  
    if f(a)==0  
        xn=a;  
    else  
        xn=b;  
    end  
    return  
end
```

# Bisezione

```
% calcolo successione
while (err1>eps) && (err2>eps)
    xn = (a+b)/2;
    if ( f(a)*f(xn) < 0 )
        b = xn;
    elseif ( f(xn)*f(b) < 0 )
        a = xn;
    end
    iter = iter+1;
    err1 = abs(xn-x0);
    err2 = abs(f(xn));
    x0 = xn;
end
```

# Criterio di arresto a priori

1. Come si può modificare il programma se si vuole introdurre il **criterio di arresto a priori**?

a) la variabile **max\_it** va definita all'interno dello script nel modo seguente **max\_it = ceil(log2(b-a)-log2(eps))**

b) **eps** è la tolleranza richiesta e deve essere data come input

Quindi:

**max\_it = ceil(log2(b-a)-log2(eps))**



# Soluzione

2) Come si può modificare lo script precedente se si vuole introdurre almeno un criterio di arresto a posteriori?

```
x0 = a;
for k = 1:max_it
    c = (a+b)/2;
    if f(c) == 0
        fprintf('la radice e'' %6.5f \n',c)
        break
    elseif abs(x0-c)<eps
        break
    end
    x0=c;
    if f(c)*f(a) > 0
        a = c;
    else
        b = c;
    end
end
```

E' necessario definire una variabile in cui si conserva il valore dell'elemento della successione calcolato all'iterazione precedente in modo da poter valutare la differenza tra due approssimazioni successive

# Newton-Raphson

```
function [xn,n_iter,err] = newton_fun(f,df,x0,eps)
% [xn,n_iter,err] = newton_fun(f,df,x0,eps)
% approssima lo zero della funzione f usando il metodo di Newton con
% precisione eps e scegliendo x0 come punto iniziale.
% Il procedimento iterativo si interrompe quando la differenza tra due
% approssimazioni successive risulta in modulo <= alla precisione richiesta
% Nota: [xn,n_iter,err] = newton_fun(f,df,x0,eps,maxiter)
%
% INPUT
% f = funzione di cui trovare lo zero
% df = derivata prima di f
% x0 = approssimazione iniziale
% eps = precisione richiesta alla approssimazione
%
% OUTPUT
% xn = approssimazione prodotta dal metodo di Newton
% n_iter = numero di iterazioni eseguite
% err = |xn-x(n-1)| valore assoluto della differenza tra due approssimazioni
successive
```

# Newton-Raphson

```
format long;  
%inizializzazione dei parametri  
n_iter = 0; err = eps+1;  
  
% iterazioni (si usa un solo criterio di arresto)  
while (err>eps) % && (n_iter<maxiter) aggiungere se nella lista degli input si  
aggiunge il numero massimo di iterazioni consentite  
n_iter = n_iter+1;  
xn = x0-f(x0)/df(x0);  
err = abs(xn-x0);  
x0 = xn;  
end
```

# Secanti

```
function [xn,n_iter,err] = secanti_fun(f,x0,x1,eps)
% approssima lo zero della funzione f usando il metodo delle secanti con
% precisione eps e scegliendo x0 e x1 come punti iniziali.
% Il procedimento iterativo si interrompe quando la differenza tra due
% approssimazioni successive risulta in modulo <= alla precisione richiesta
%
% INPUT
% f = funzione di cui trovare lo zero
% x0, x1 = approssimazioni iniziali
% eps = precisione richiesta alla approssimazione
%
% OUTPUT
% xn = approssimazione prodotta dal metodo delle secanti
% n_iter = numero di iterazioni eseguite
% err = |xn-x(n-1)| valore assoluto della differenza tra due approssimazioni
successive
```

# Secanti

```
%inizializzazione dei parametri  
n_iter = 0; err = eps+1;  
  
% iterazioni  
while (err>eps)  
    xn = x1-f(x1) *(x1-x0)/(f(x1)-f(x0));  
    n_iter = n_iter + 1;  
    err = abs(xn-x1);  
    x0 = x1;  
    x1 = xn;  
end
```

# Esercizio

**Problema:** flusso di liquidi e gas attraverso i sistemi di raffreddamento

La resistenza al flusso in tali condotti è parametrizzata da un numero adimensionale, detto **coefficiente di attrito**. L'**equazione di Colebrook** definisce il coefficiente di attrito di Darcy  $f$  per flussi turbolenti attraverso la seguente equazione

$$\frac{1}{\sqrt{f}} + 2\log_{10} \left( \frac{\varepsilon}{3.7D} + \frac{2.51}{Re\sqrt{f}} \right) = 0,$$

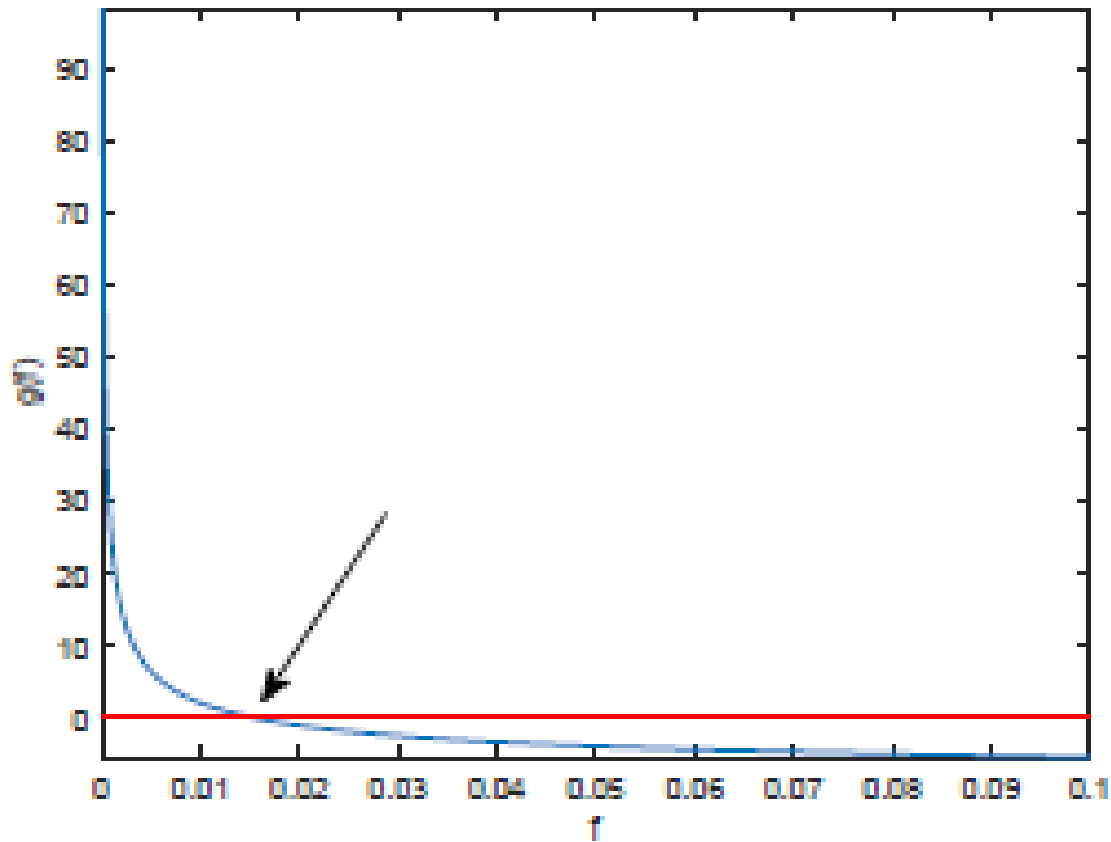
dove  $Re$  rappresenta il numero di Reynolds ( $4000 < Re < 10^8$ ),  $D$  il diametro della condotta e  $\varepsilon$  la rugosità della superficie

**Oss:**  $f$  rappresenta un parametro adimensionale

Si vuole stimare  $f$  con precisione  $10^{-8}$  quando  $Re = 300000$  e  $\frac{\varepsilon}{D} = 0.0001$

# Soluzione: separazione grafica

```
f = @(x)[1./sqrt(x) + 2*log10(0.0001/3.7 + 2.51./(300000*sqrt(x)))]  
figure, fplot(f,[.0001,.1])  
hold on, fplot(@(x)[0.*x],[.0001,.1])
```



La radice è contenuta nell'intervallo  $I = [0.01, 0.02]$ <sub>15</sub>

# Soluzione

numero di Reynolds  $Re = 300000$

rapporto rugosità della superficie/diametro della condotta  $eD = 0.0001$

estremo inferiore dell'intervallo  $a = 0.01$

estremo superiore dell'intervallo  $b = 0.02$

punto iniziale  $x_0 = 0.012$

precisione con cui si vuole produrre la soluzione,  $\epsilon = 10^{-8}$ ;

Soluzione metodo di Newton

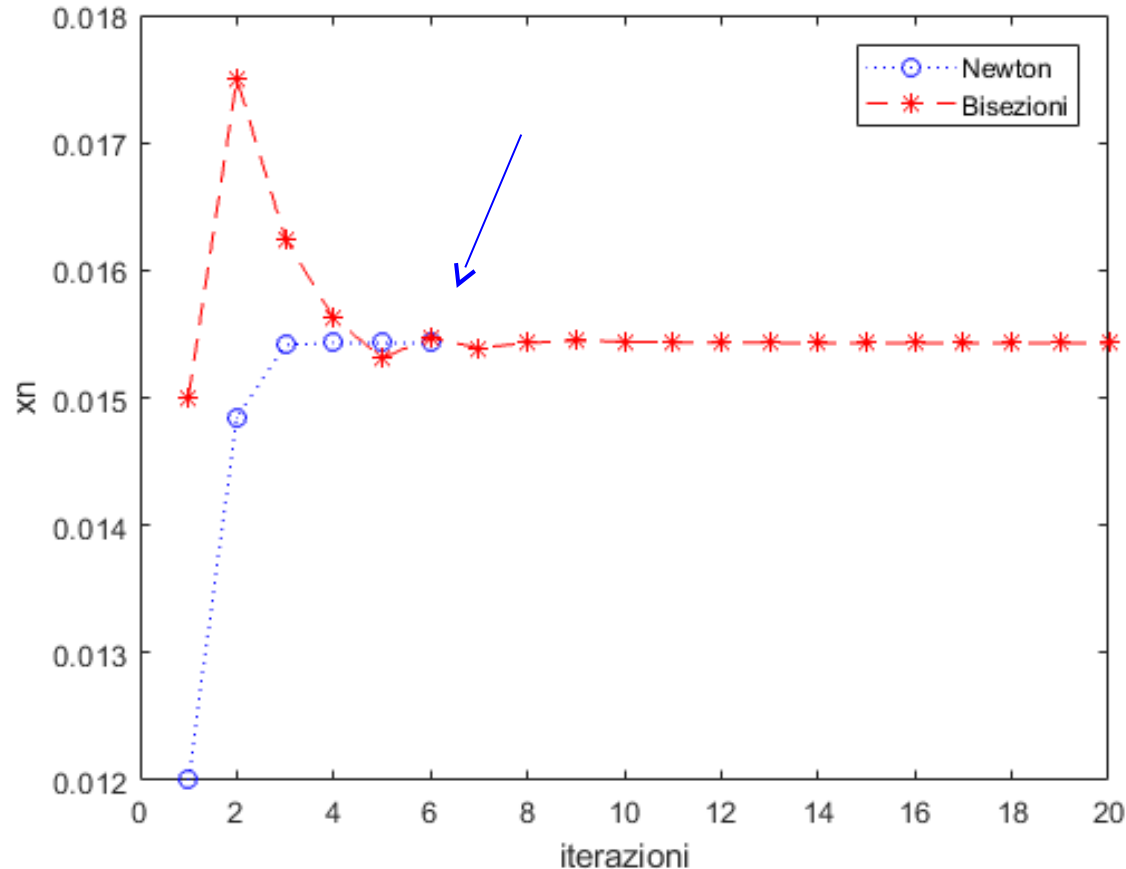
$x_n = 0.015430606110171$

$N_{\text{iter}} = 6$

Soluzione metodo di bisezione

$x_n = 0.015430612564087$

$N_{\text{iter}} = 20$





# Soluzione

$$I = [a, b] = [0.01, 0.02]$$

$$f(a)f''(a) > 0$$

$$f(b)f''(b) < 0$$



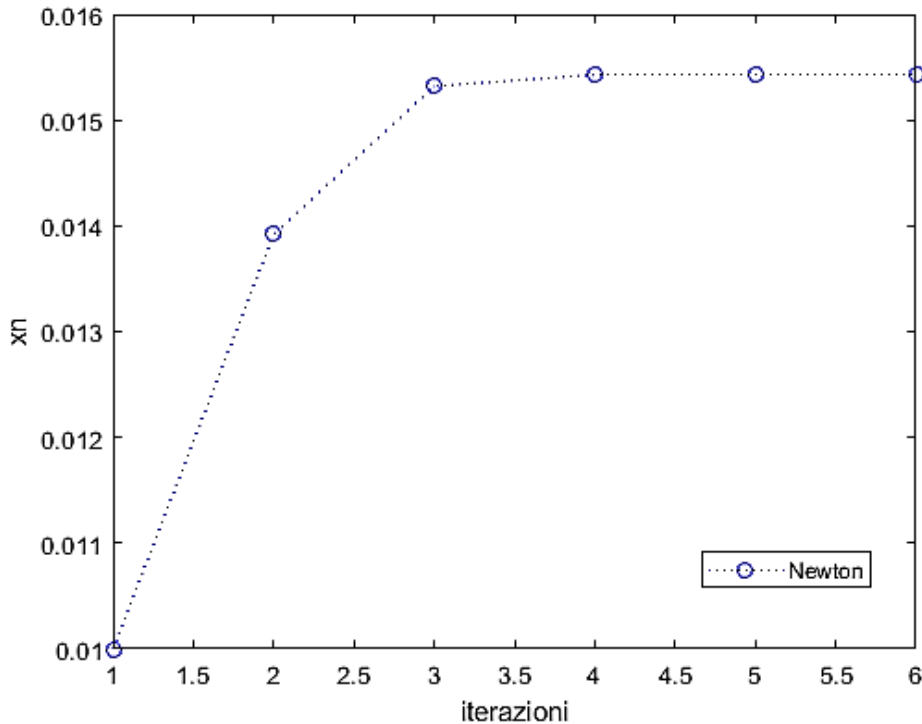
$a=0.01$  è estremo di Fourier

punto iniziale  $x_0 = 0.01$

Soluzione metodo di Newton

$$x_n = 0.015430606110171$$

$$N_{\text{iter}} = 6$$

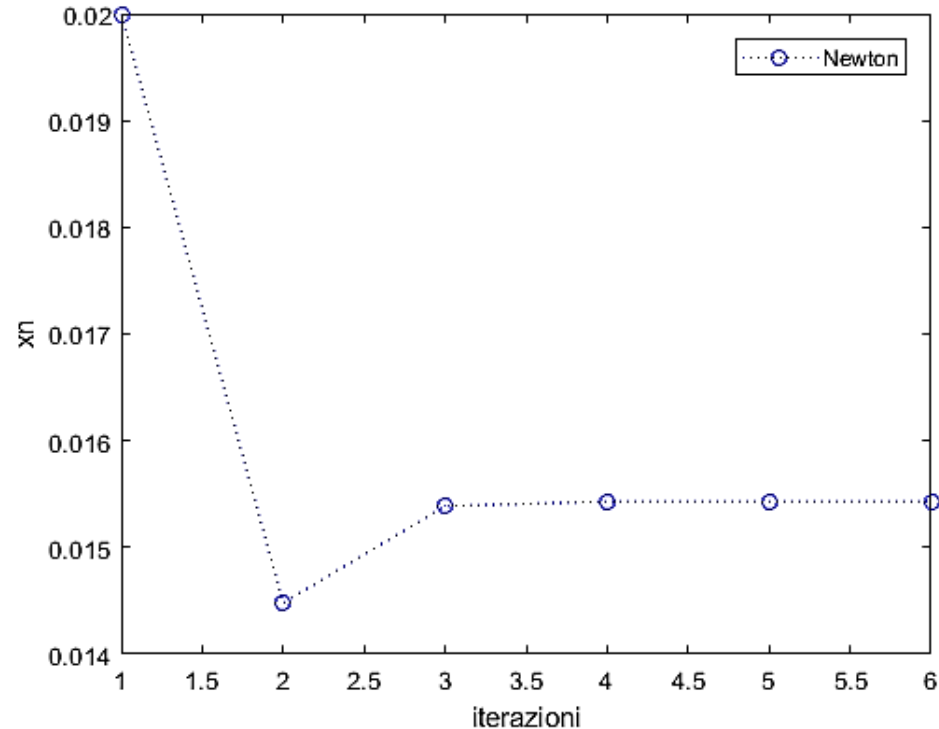


punto iniziale  $x_0 = 0.02$

Soluzione metodo di Newton

$$x_n = 0.015430606110171$$

$$N_{\text{iter}} = 6$$



# Soluzione

numero di Reynolds  $Re = 300000$

rapporto rugosità della superficie/diametro della condotta  $eD = 0.0001$

estremo inferiore dell'intervallo  $a = 0.0001$

estremo superiore dell'intervallo  $b = 1$

punto iniziale  $x_0 = 0.0005$

precisione con cui si vuole produrre la soluzione,  $eps = 0.5 \cdot 10^{-5}$ ;

Soluzione metodo di Newton

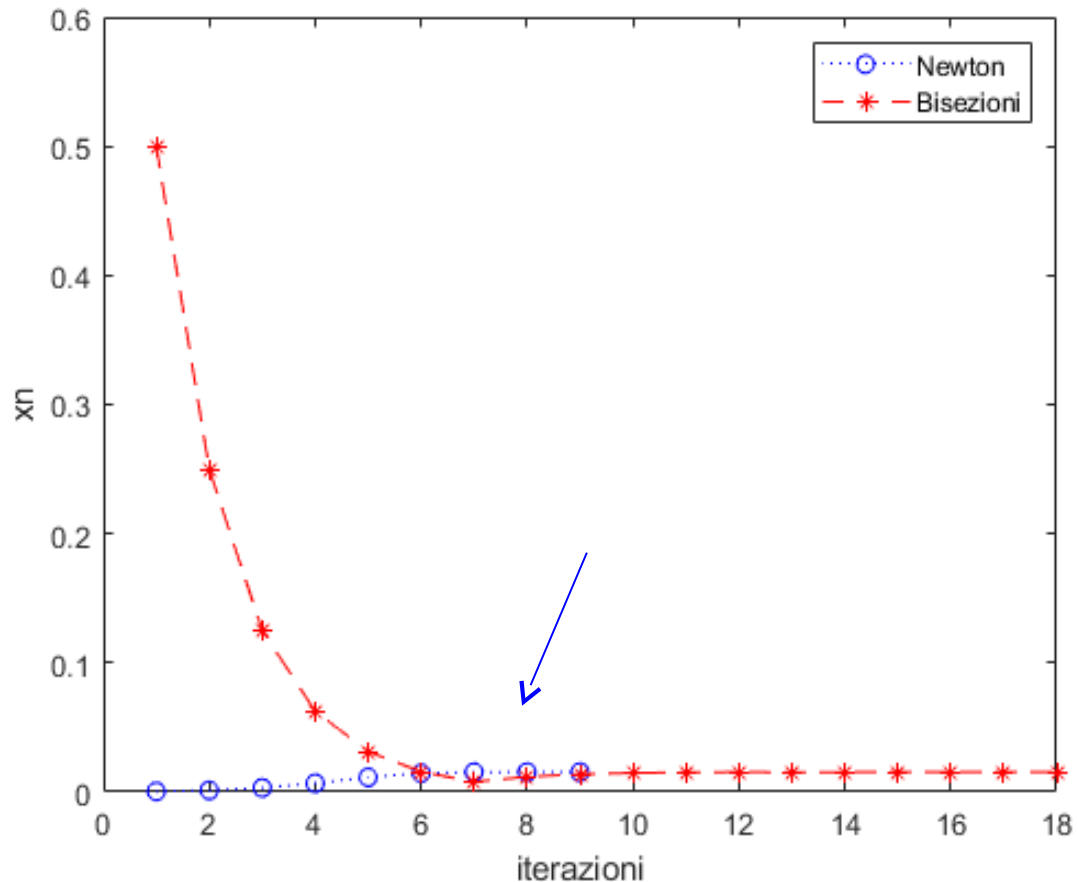
$x_n = 0.015430606110063$

$N_{iter} = 9$

Soluzione metodo di bisezione

$x_n = 0.015429735183716$

$N_{iter} = 18$



# Soluzione

$$I = [a, b] = [0.0001, 1]$$

$$f(a)f''(a) > 0$$

$$f(b)f''(b) < 0$$



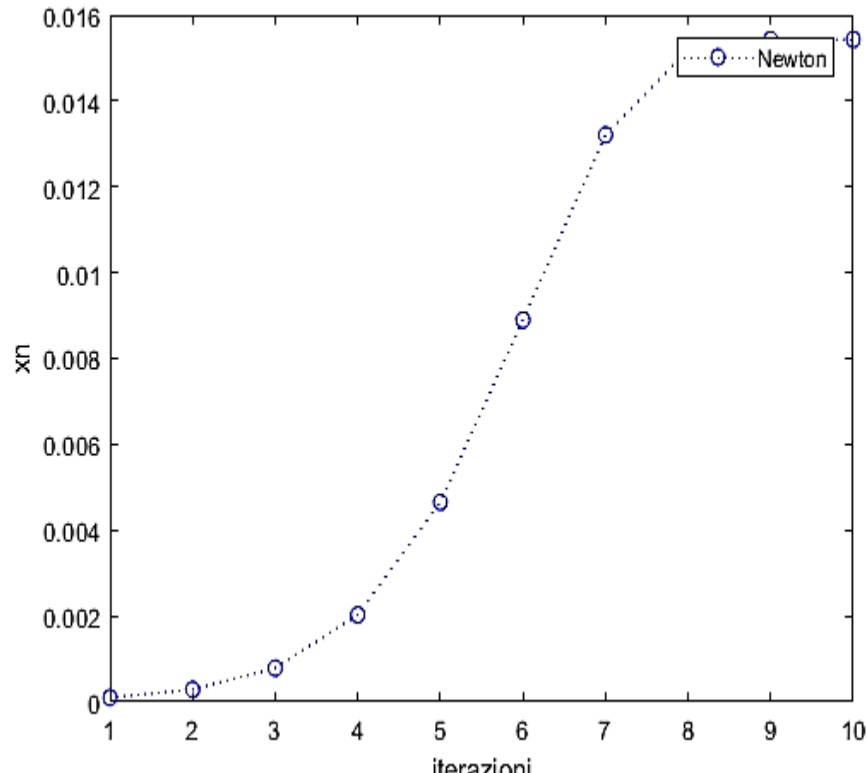
$a=0.0001$  è estremo di Fourier

punto iniziale  $x_0 = 0.0001$

Soluzione metodo di Newton

$$x_n = 0.015430605727842$$

$$N_{\text{iter}} = 10$$

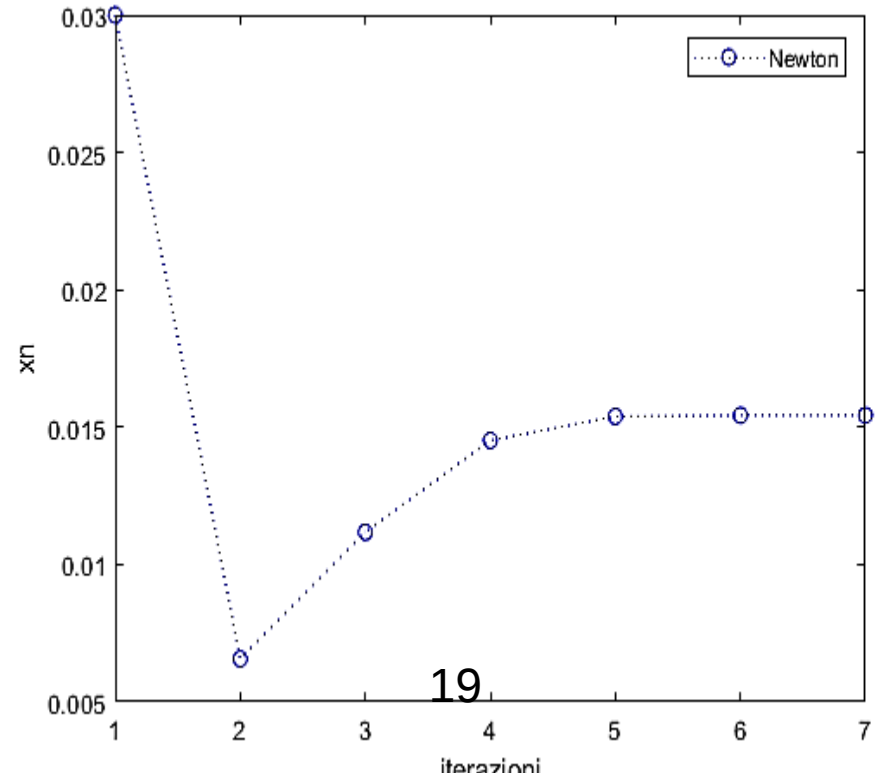


punto iniziale  $x_0 = 0.03$

Soluzione metodo di Newton

$$x_n = 0.015430606109881$$

$$N_{\text{iter}} = 7$$



# Cenni sul Calcolo Simbolico

**Matlab** esegue non solo operazioni numeriche ma anche manipolazioni e soluzioni di espressioni matematiche (in forma analitica) simboliche .

Usando il **Symbolic Math Toolbox** è possibile risolvere/calcolare:

equazioni algebriche e trascendenti, integrali, derivate, limiti, serie, ODE etc.

# Cenni sul Calcolo Simbolico

L'uso del Symbolic Math Toolbox permette di usare **funzioni simboliche** che hanno lo stesso nome delle **funzioni numeriche**:

>> `help sym/nomefunzione`

# Cenni sul Calcolo Simbolico

>> help diff

diff Difference and approximate derivative.

diff(X), for a vector X, is [X(2)-X(1) X(3)-X(2) ... X(n)-X(n-1)].

diff(X), for a matrix X, is the matrix of row differences,  
[X(2:n,:) - X(1:n-1,)].

diff(X), for an N-D array X, is the difference along the first non-singleton dimension of X.

diff(X,N) is the N-th order difference along the first non-singleton dimension (denote it by DIM). If N >= size(X,DIM), diff takes successive differences along the next non-singleton dimension.

diff(X,N,DIM) is the Nth difference function along dimension DIM. If N >= size(X,DIM), diff returns an empty array.

Examples:

...

# Cenni sul Calcolo Simbolico

>> `help sym/diff`

`diff` Differentiate.

`diff(S)` differentiates a symbolic expression  $S$  with respect to its free variable as determined by `SYMVAR`.

`diff(S,'v')` or `diff(S,sym('v'))` differentiates  $S$  with respect to  $v$ .

`diff(S,n)`, for a positive integer  $n$ , differentiates  $S$   $n$  times.

`diff(S,'v',n)` and `diff(S,n,'v')` are also acceptable.

`diff(S,'v1','v2',...)` or `diff(S,sym('v1'),sym('v2'),...)` differentiates  $S$  with respect to  $v_1, v_2, \dots$

Examples:

...

# Cenni sul Calcolo Simbolico

Il **Symbolic Math Toolbox** permette di definire un **oggetto simbolico**.

(Struttura dati che memorizza una rappresentazione stringa del simbolo).

Per creare oggetti simbolici in MATLAB si utilizza la funzione `sym`. Per esempio:

```
>> x = sym('x')
```

```
x =
```

```
x
```



# Cenni sul Calcolo Simbolico

```
>> syms x y real
```

```
>> f = log(x^2 + y^2)
```

```
f =  
log(x^2+y^2)
```

```
>> g = sqrt(y/x)
```

```
g =  
(y/x)^(1/2)
```

```
>> h=f+g
```

```
f =  
log(x^2 + y^2) + (y/x)^(1/2)
```

# Cenni sul Calcolo Simbolico

<b>collect(E)</b>	raccoglie i coefficienti con la stessa potenza di $x$
<b>expand(E)</b>	applica regole algebriche per espandere l'espressione $E$
<b>factor(E)</b>	esprime $E$ come prodotto di polinomi con coefficienti razionali
<b>poly2sym(p)</b>	converte i coefficienti del vettore $p$ in un polinomio simbolico
<b>sym2poly(E)</b>	converte l'espressione $E$ nel vettore di coefficienti
<b>pretty(E)</b>	visualizza l'espressione $E$ in forma matematica
<b>simple(E)</b>	ricerca la forma dell'espressione $E$ più corta in termini di numero di caratteri, utilizzando differenti semplificazioni algebriche
<b>simplify(E)</b>	semplifica l'espressione $E$
<b>subs(E,old,new)</b>	sostituisce <i>new</i> al posto di <i>old</i> nell'espressione $E$

# Cenni sul Calcolo Simbolico

*Esempio:*

```
>> syms x y
```

```
>> expand((x+1)^3)
```

```
x^3+3*x^2+3*x+1
```

•  
•  
•

# Cenni sul Calcolo Simbolico

*Esempio: funzione solve*

Risolve equazioni algebriche trascendenti:

```
>> solve('x+8=0')
```

```
ans =
```

```
-8
```

```
>> eq='exp(2*x)=54';
```

```
>> solve(eq)
```

```
ans =
```

```
log(54)/2
```

# Cenni sul Calcolo Simbolico

<b>diff(E)</b>	Restituisce la derivata dell'espressione E rispetto alla variabile indipendente di default (x)
<b>int(E)</b>	Restituisce l'integrale dell'espressione E
<b>limit(E)</b>	Restituisce il valore del limite di E per x che tende a 0 (default)
<b>symsum(E)</b>	Restituisce la somma dell'espressione E rispetto alla sua variabile k da 0 a k-1
<b>taylor(f,n,a)</b>	Restituisce il polinomio di Maclaurin di f di ordine n-1, valutato nel punto x=a

# Cenni sul Calcolo Simbolico

## *Esempi:*

```
syms x
```

```
>> diff(sin(x)+exp(x))
```

```
ans =
```

```
cos(x) + exp(x)
```

```
>> diff(sin(x)*exp(x))
```

```
ans =
```

```
exp(x)*cos(x) + exp(x)*sin(x)
```

# Cenni sul Calcolo Simbolico

## *Esempi:*

```
>> syms x y  
>> diff(sin(x)*exp(x*y),y)
```

ans =

$x \cdot \exp(x \cdot y) \cdot \sin(x)$

```
>> diff(sin(x)*exp(x),2)
```

ans =

$2 \cdot \exp(x) \cdot \cos(x)$

# Cenni sul Calcolo Simbolico

## *Esempi:*

```
>> syms x
```

```
>> limit(sin(x)/x)
```

```
ans =
```

```
1
```

```
· · ·
```