

**FISICA MATEMATICA (Ingegneria Civile)**  
**V APPELLO (05.09.2018)      A.A.2017/18**

COGNOME E NOME ..... N.Ro MATR. ....  
 LUOGO E DATA DI NASCITA .....

Sia  $\mathcal{R}$  un disco circolare rigido omogeneo pesante, di centro  $C$  massa  $\mathcal{M}$  e raggio  $r$ , che presenta una cavità circolare di raggio  $r/2$  e tangente internamente al bordo del disco stesso. Siano  $A$  il centro della cavità e  $\xi$  l'asse solidale, dato da  $(C, \text{vers } \overrightarrow{AC})$ .

Nello spazio terrestre supposto inerziale il corpo  $\mathcal{R}$  è vincolato a muoversi su un piano verticale fisso rispetto a terra. Sia  $(x, y)$  tale piano, con  $y$  verticale e orientato verso l'alto.

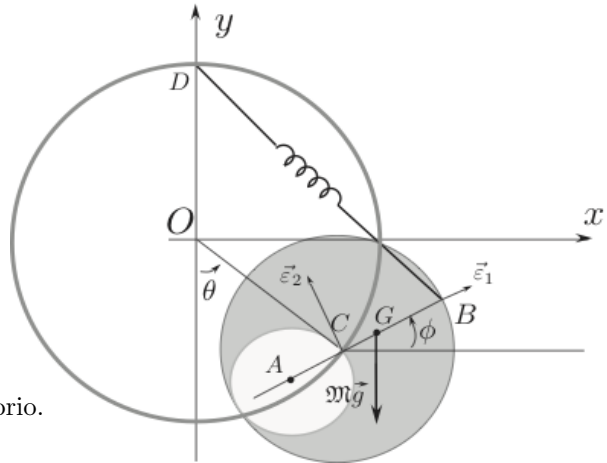
Il centro  $C$  del disco è vincolato a scorrere lungo una guida circolare fissa nel piano  $(x, y)$ , avente centro nell'origine  $O$  del sistema di riferimento e raggio  $R =: \beta r$  con  $\beta > 1$ .

Sia  $\theta$  l'anomalia che il vettore  $\overrightarrow{OC}$  forma rispetto al versore  $-\vec{e}_2$  contata positivamente nel verso antiorario rispetto a  $\vec{e}_3$ , sia  $B$  il punto fisso sul bordo del disco e di coordinate (relative)  $(r, 0, 0)$ , e sia  $\phi$  l'anomalia che il vettore  $\overrightarrow{CB}$  forma rispetto al versore  $\vec{e}_1$  contata positivamente nel verso antiorario rispetto a  $\vec{e}_3$ .

Tutti i vincoli sono realizzati senza attrito.

Sul sistema, oltre ai pesi e alla sollecitazione vincolare, agisce una forza elastica, di costante elastica  $k$ , applicata al punto  $B$  e avente centro nel punto  $D$  del sistema di riferimento che ha coordinate  $(0, R, 0)$ .

Si assumano come coordinate lagrangiane le due anomalie  $\theta$  e  $\phi$ , si introduca la costante positiva  $\rho$  tale che  $\mathcal{M}g =: \rho k R$ , e si risolvano i seguenti punti usando le costanti  $r, \rho, \beta$ .



- 0) (*Facoltativo*) Dimostrare che sussistono le relazioni  $J_G = r/6$ , e  $J_{G, \vec{e}_3} = \frac{37}{72} \mathcal{M}r^2$ .
- 1) Esprimere le energie cinetica e potenziale del sistema e ricavarne le equazioni di Lagrange.
- 2) Determinare le condizioni di equilibrio; in particolare, studiare la stabilità degli equilibri che sono presenti quando  $\mathcal{M}g = kR$ . Mostrare poi che se  $\mathcal{M}g \gg kR$ , quelle già trovate risultano le uniche posizioni di equilibrio.
- 3) Scrivere le equazioni cardinali e (*facoltativo*) verificare le equazioni trovate nel Punto 1).
- 4) Ancora per  $\mathcal{M}g = kR$ , ricavare esplicitamente le espressioni globali  $(\vec{F}^v, \vec{M}_G^v)$  della sollecitazione vincolare con la quale la guida agisce sul disco in un istante in cui si hanno  $(\theta_0 = 0, \phi_0 = 0, \dot{\theta}_0 = \sqrt{g/R}, \dot{\phi}_0 = \sqrt{6g/R})$ , e specificare il valore assunto, in tale istante, dalla costante  $c$  tale che  $\vec{M}_G^v = c \mathcal{M}g r \vec{e}_3$ .
- 5) Imponendo l'ulteriore vincolo  $\theta = \theta^* \in (-\pi, \pi]$  discutere qualitativamente il moto al variare del parametro  $\rho := \mathcal{M}g/kR$ . Si suggerisce di affrontare tale studio introducendo la variabile  $\phi + \alpha$  con  $\alpha$  un'opportuna costante.

**Riservato alla Commissione di Esame**

**SCRITTO** \_\_\_\_\_

**ORALE** \_\_\_\_\_