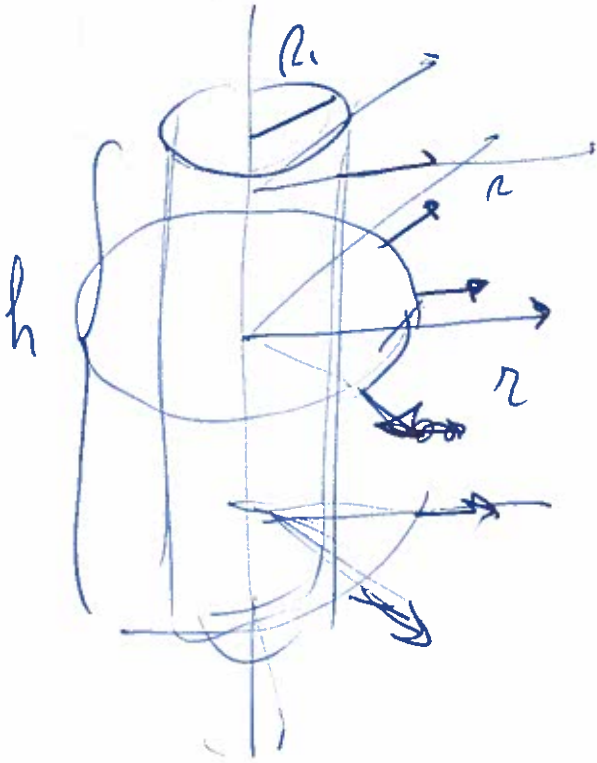


22-1-19

P. 1

(1)

Sovnap. effetti.



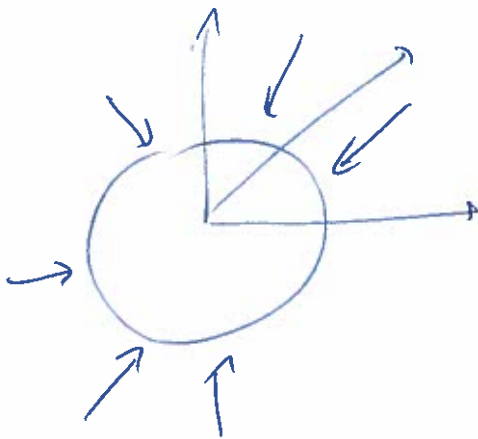
CILINDRO

$r > R_1$

$$E(r) 2\pi r h = \frac{\sigma_1 2\pi R_1 h}{\epsilon}$$

$$E(r) = \frac{\sigma_1 R_1}{\epsilon r}$$

$$E(r) = 0 \quad r < R_1$$



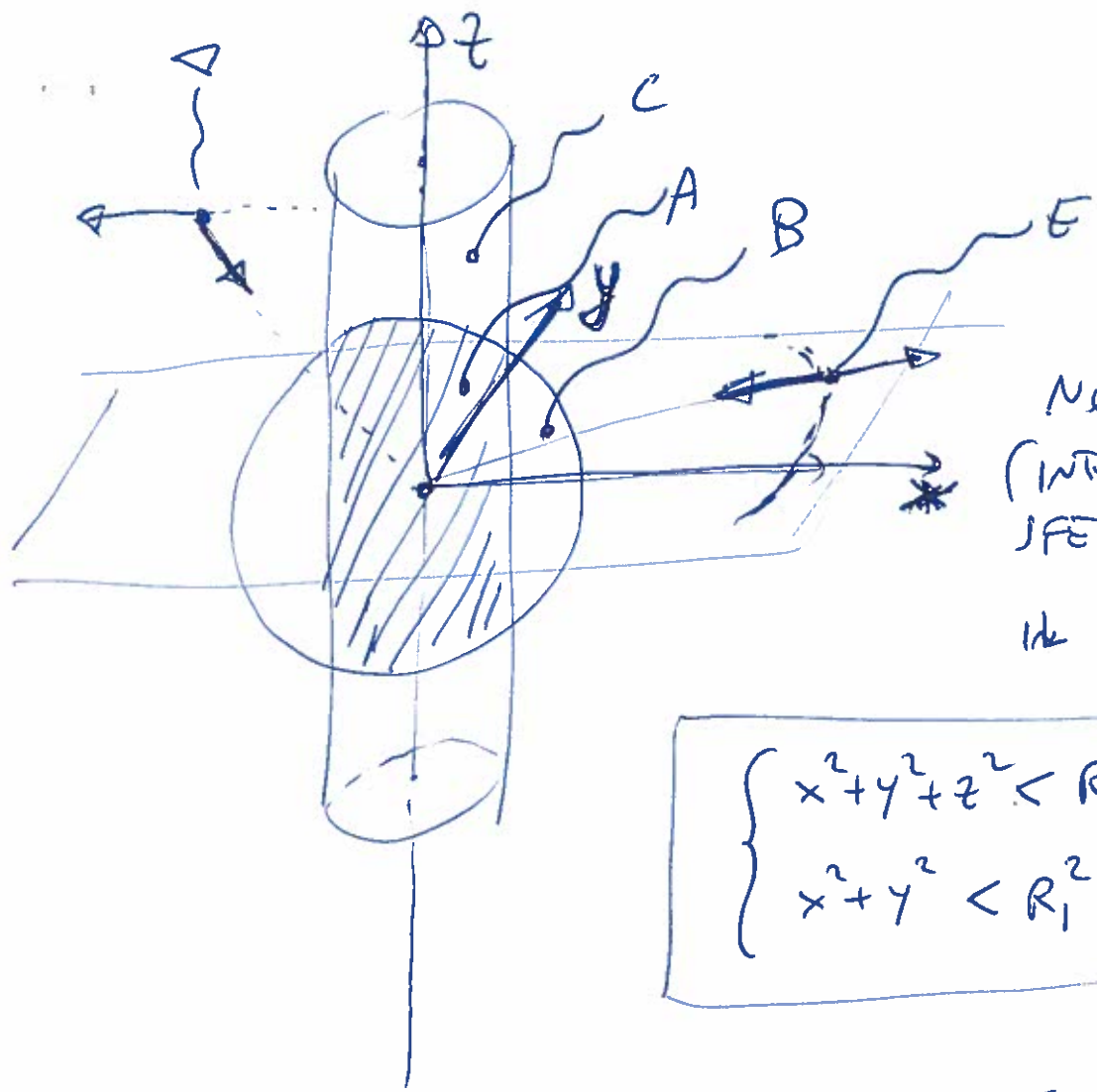
SPERA

$r > R_2$

$$E(r) 4\pi r^2 = \frac{\sigma_2 4\pi R_2^2}{\epsilon}$$

$$E(r) = \frac{\sigma_2 R_2^2}{\epsilon r^2}$$

$$E(r) = 0 \quad r < R_2$$



Nelle zona A
 (INTERSEZIONE DELLA
 SFERA COL CILINDRO)
 IL CAMPO $\sqrt{TOT} = 0$

$$\begin{cases} x^2 + y^2 + z^2 < R_2^2 \\ x^2 + y^2 < R_1^2 \end{cases} \quad \left(\begin{array}{l} \text{Campo} \\ \text{cilindro} = 0 \\ \text{e} \\ \text{Campo} \\ \text{sfera} = 0 \end{array} \right)$$

nelle zona B il campo non può essere nullo
 (PERCHÉ IL CAMPO DOVUTO AL CILINDRO $\vec{e} \neq 0$, mentre il
 campo dovuto alla sfera $\vec{e} = 0$)

nelle zona C il campo non può essere nullo
 perché il campo della sfera $\neq 0$ e quello del cilindro $= 0$

nelle zona D il campo non può essere
 nullo perché i due vettori (campo cilindro e
 campo sfera) sono $\neq 0$ e non paralleli. Tre braccia,
 ad eccezione della zona E sul piano per $z=0$
 dove sono opposti in verso, e qui nelle zone E

~~(~~ $z=0$ e $x^2+y^2 > R_2^2$) si può p.3

avere un valore di $r = \sqrt{x^2+y^2}$ tale che
il campo $E_{TOT}(r)$ sia $= 0$.

$$E_{TOT}(r) = E_{CL}(r) + E_{JF}(r) = 0$$

$$= \frac{\sigma_1 R_1}{\epsilon_0 r} + \frac{\sigma_2 R_2^2}{\epsilon_0 r^2} = 0$$

da cui

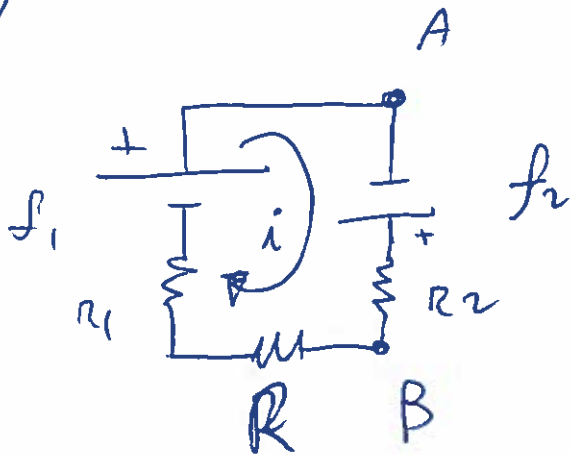
$$\frac{\sigma_1 R_1}{\cancel{\epsilon_0 r}} = - \frac{\sigma_2 R_2^2}{\cancel{\epsilon_0 r^2}}$$

$$r = - \frac{\sigma_2 R_2^2}{\sigma_1 R_1} > 0$$

$$r = + \frac{+8 \cdot 10^{-6} \cdot 15 \cdot 15}{3 \cdot 10^{-6} \cdot 10} = 60 \text{ cm} > R_2, R_1$$

②

P. 4



HO UNA MAGLIA

posso imporre $V_A - V_B = -f_2 + R_2 i = 0$

DA CUI $i = \frac{f_2}{R_2}$

e poi LA MAGLIA

$$f_1 + f_2 = (R_1 + R_2 + R)i$$

$$f_1 + f_2 = (R_1 + R_2 + R) \frac{f_2}{R_2}$$

e ricavare R

$$\frac{R_2}{f_2} (f_1 + f_2) = R_1 + R_2 + R$$

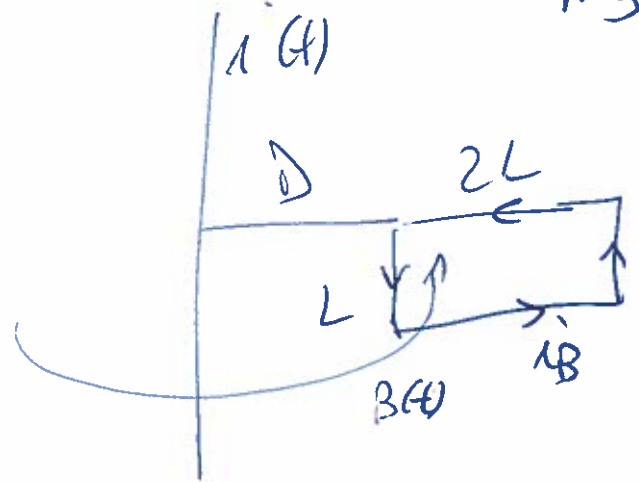
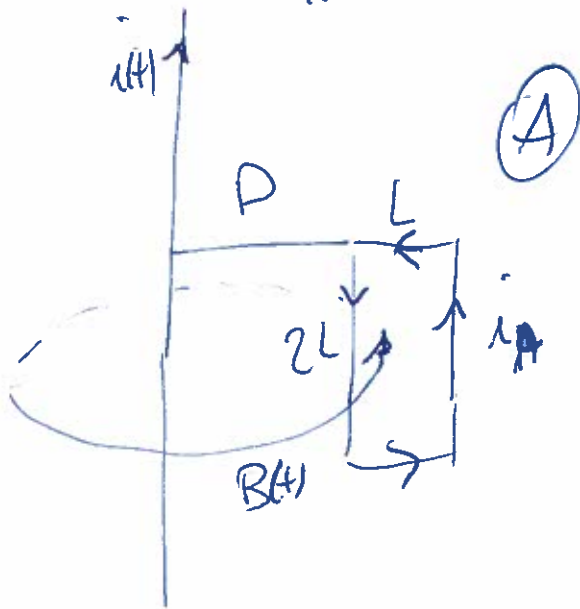
$$R = \frac{R_2}{f_2} (f_1 + f_2) - R_1 - R_2$$

$$R = \frac{R_2 f_1 - R_1 f_2}{f_2} = 3 \Omega$$

(3)

$$i(t) = i_0 t$$

p. 5



$$B(t) = \frac{\mu_0 i(t)}{2\pi r}$$

$$(A) \quad \phi_A(\vec{B}) = 2L \int_D^{D+L} \frac{\mu_0 i(t)}{2\pi r} dr = \frac{2L\mu_0 i(t)}{2\pi} \ln\left(\frac{D+L}{D}\right)$$

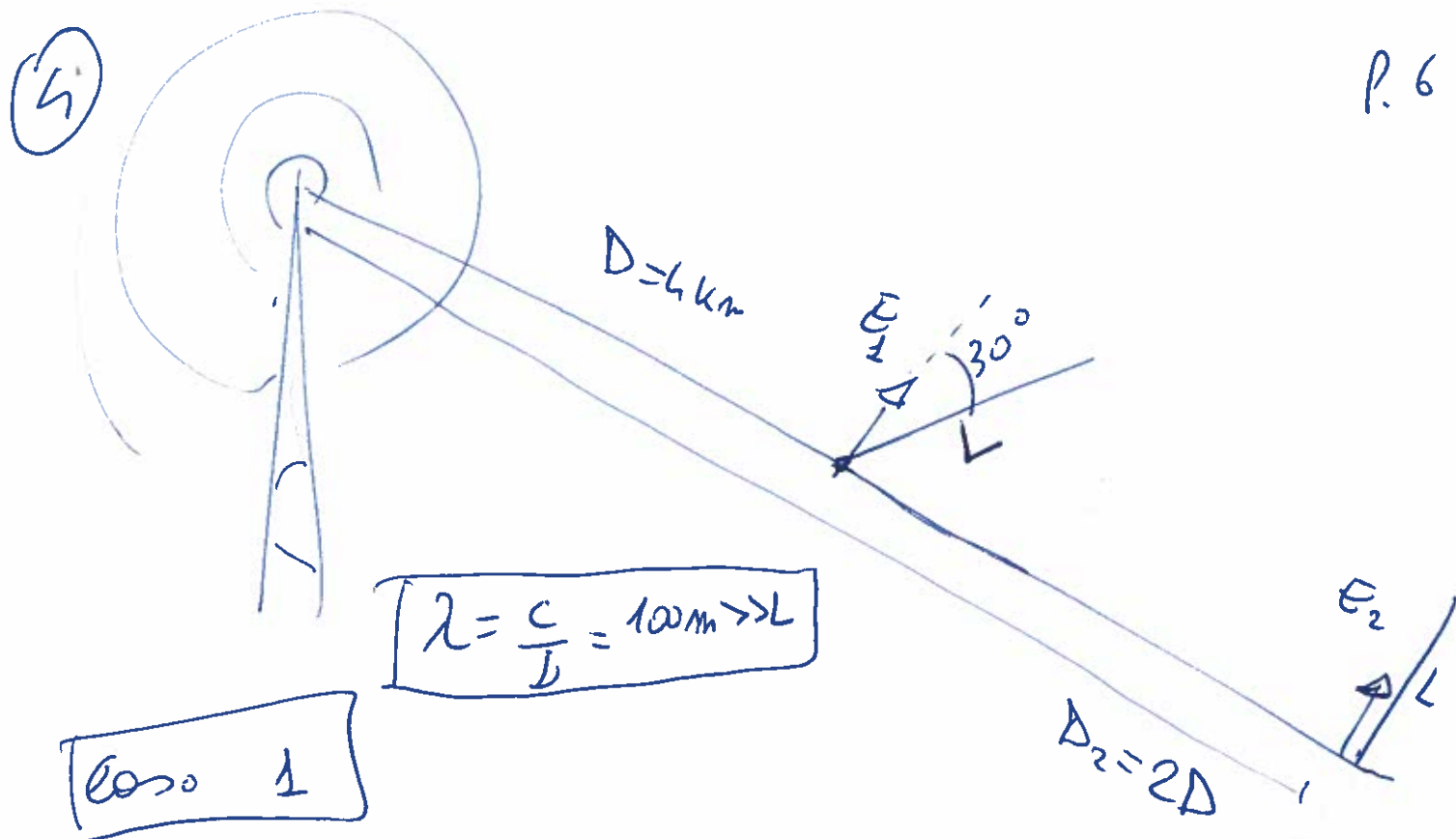
$$\mathcal{E}_{emA} = \frac{d\phi_A}{dt} = \frac{\mu_0 2L}{2\pi} \ln\left(\frac{D+L}{D}\right) \dot{i}$$

$$\dot{i}_A = \frac{\mathcal{E}_{emA}}{R}$$

$$(B) \quad \phi_B(\vec{B}) = L \int_D^{D+2L} \frac{\mu_0 i(t)}{2\pi r} dr = \frac{L\mu_0 i(t)}{2\pi} \ln\left(\frac{D+2L}{D}\right)$$

$$\mathcal{E}_{emB} = \frac{d\phi_B}{dt} = \frac{L\mu_0}{2\pi} \ln\left(\frac{D+2L}{D}\right) \dot{i}$$

$$\dot{i}_B = \frac{\mathcal{E}_{emB}}{R}$$



$$I(D) = \frac{P}{4\pi D^2} = \frac{1}{2} c \epsilon_0 E_1^2 \quad E_1 = \sqrt{\frac{2P}{c \epsilon_0 4\pi D^2}}$$

$$\int_{\text{em}_1} = \int_0^L E \cos \theta \, dl = E_1 \cdot L \cos 30^\circ$$

$\cos \theta = 2$

$$I(2D) = \frac{P}{4\pi (2D)^2} = \frac{1}{2} c \epsilon_0 E_2^2$$

$$E_2 = \sqrt{\frac{2P}{c \epsilon_0 4\pi 4D^2}}$$

$$\int_{\text{em}_2} = E_2 L$$

$$(\cos \theta = 1) (\theta = 0^\circ)$$