

Nome: Cognome:

Matricola: Firma:

PARTE 1. Quesiti. SCRIVERE NEGLI SPAZI [] SENZA GIUSTIFICARE – TOTALE: 10.

Errore $\Rightarrow -1$. Nessuna risposta $\Rightarrow 0$. $+1$ e $+1.5$ risp. per quesiti V/F e numerici corretti.

◇ Scambiando due righe in una matrice quadrata, il determinante può restare invariato. [V]

◇ I versori 2-dimensionali costituiscono un sottospazio dei vettori 2-dimensionali. [F]

◇ Il prodotto vettoriale di due vettori paralleli dà il vettore nullo. [V]

◇ Una base è un insieme minimale di generatori. [V]

▽ Determinare a in modo che la matrice $\begin{pmatrix} a & a \\ a & 3 \end{pmatrix}$ abbia l'autovettore $(1, 2)$. [$\frac{6}{5}$]

▽ Calcolare il determinante del prodotto $\begin{pmatrix} 8 & 9 \\ 3 & 3 \end{pmatrix}^{-1} \cdot \begin{pmatrix} \pi & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}^9 \cdot [\frac{1}{3}]$

▽ Calcolare la distanza tra l'asse y e la retta passante per $(1, 1, 1)$, $(1, 6, 1)$. [$\sqrt{2}$]

▽ Determinare la dimensione dello spazio vettoriale formato dalle matrici simmetriche 4×4 . [10]

.....

◇ Scambiando due colonne in una matrice, il rango può cambiare. [F]

◇ I versori 2-dimensionali non costituiscono un sottospazio dei vettori 2-dimensionali. [V]

◇ Il prodotto vettoriale di due vettori ortogonali dà il vettore nullo. [F]

◇ Una base è un insieme massimale di generatori. [F]

▽ Determinare a in modo che la matrice $\begin{pmatrix} a & a \\ a & 4 \end{pmatrix}$ abbia l'autovettore $(1, 2)$. [$\frac{8}{5}$]

▽ Calcolare il determinante del prodotto $\begin{pmatrix} 7 & 6 \\ 5 & 4 \end{pmatrix}^{-1} \cdot \begin{pmatrix} \pi & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}^5 \cdot [\frac{1}{2}]$

▽ Calcolare la distanza tra l'asse y e la retta passante per $(1, 1, 2)$, $(1, 6, 2)$. [$\sqrt{5}$]

▽ Determinare la dimensione dello spazio vettoriale formato dalle matrici simmetriche 5×5 . [15]

.....

◇ Moltiplicando per 2 tutte le righe in una matrice quadrata 4×4 , il determinante raddoppia. [F]

◇ I vettori 2-dimensionali con componenti non negative costituiscono un sottospazio dei vettori 2-dimensionali. [F]

◇ Il prodotto vettoriale di due versori ha lunghezza minore di 2. [V]

◇ Una base è un insieme minimale di vettori linearmente indipendenti. [F]

▽ Determinare a in modo che la matrice $\begin{pmatrix} a & a \\ a & 3 \end{pmatrix}$ abbia l'autovettore $(2, 1)$. [-6]

▽ Calcolare il determinante del prodotto $\begin{pmatrix} \pi & 2 \\ 2 & 0 \end{pmatrix}^3 \cdot \begin{pmatrix} 8 & 9 \\ 3 & 3 \end{pmatrix}^{-1}$. [$\frac{64}{3}$]

▽ Calcolare la distanza tra l'asse y e la retta passante per $(3, 0, 1)$, $(3, 6, 1)$. [$\sqrt{10}$]

▽ Determinare la dimensione dello spazio vettoriale formato dalle matrici diagonali 6×6 . [6]

.....

PARTE 2.

Qui invece giustificare le risposte. Consegnare soltanto la bella copia, lasciando alcuni cm. all'inizio.

TOTALE: 22. I punteggi possono subire lievi modifiche nella fase di valutazione.

Esercizio 1. **3** Determinare una base di autovettori per la funzione lineare $f: \mathbf{R}^3 \rightarrow \mathbf{R}^3$ definita dalla legge $f(x, y, z) = (2x + 7y, 4x + 5y, 9z)$.

2.5 Calcolare la controimmagine di $(0, 2, 1)$ utilizzando la matrice inversa di f (rispetto alle basi canoniche).

Sol.

$$0 = |M - \lambda I_3| = \begin{vmatrix} 2 - \lambda & 7 & 0 \\ 4 & 5 - \lambda & 0 \\ 0 & 0 & 9 - \lambda \end{vmatrix} = (9 - \lambda)(\lambda^2 - 7\lambda - 18) \Rightarrow \lambda \in \{-2, 9\}.$$

Per $\lambda = 9$ otteniamo il sistema omogeneo di rango 1

$$\begin{pmatrix} -7 & 7 & 0 \\ 4 & -4 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \alpha \\ \beta \\ \gamma \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

e troviamo quindi ∞^2 soluzioni, precisamente del tipo (s, s, t) . Possiamo prelevare due vettori qualunque, purché non proporzionali, ad esempio $(1, 1, 0)$ e $(0, 0, 1)$. Il secondo autovalore porta invece a un sistema di rango 2, con un solo autovettore a meno di fattori, ad esempio $(7, -4, 0)$.

La matrice inversa M^{-1} può essere calcolata col metodo dei complementi algebrici ed è

$$\frac{1}{-162} \begin{pmatrix} 45 & -63 & 0 \\ -36 & 18 & 0 \\ 0 & 0 & -18 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -\frac{5}{18} & \frac{7}{18} & 0 \\ \frac{2}{9} & -\frac{1}{9} & 0 \\ 0 & 0 & \frac{1}{9} \end{pmatrix}.$$

Ora,

$$\begin{pmatrix} -\frac{5}{18} & \frac{7}{18} & 0 \\ \frac{2}{9} & -\frac{1}{9} & 0 \\ 0 & 0 & \frac{1}{9} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 \\ 2 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{7}{9} \\ -\frac{2}{9} \\ \frac{1}{9} \end{pmatrix}.$$

Esercizio 2. In un riferimento $Oxyz$ sono date le rette $r: \begin{cases} 4x - y = 0 \\ y + z + 1 = 0 \end{cases}$, $s: \begin{cases} x - y + 2z + 2 = 0 \\ 3x - z - 1 = 0 \end{cases}$.

2 Dimostrare che le due rette sono incidenti.

3 Scrivere un'equazione cartesiana del piano che le contiene.

2 Calcolare il coseno dell'angolo acuto che esse formano.

Sol. Risolviamo il sistema complessivo: $y = 4x$, quindi $z = -1 - y = -1 - 4x$; ora, da s otteniamo $z = 3x - 1$ da cui segue $x = 0$, $y = 0$, $z = -1$. Effettivamente il punto $(0, 0, -1)$ soddisfa anche la restante equazione, la prima di s .

Fascio di piani contenenti s : $\lambda(x - y + 2z + 2) + \mu(3x - z - 1) = 0$. Punto a piacere su r , purché diverso dall'intersezione: ad es. con $x = 1$ troviamo $(1, 4, -5)$. Imponendo il passaggio nell'equazione del fascio otteniamo $-11\lambda + 7\mu = 0$. Ponendo $\mu = 11$ troviamo $\lambda = 7$, quindi arriviamo all'equazione del piano: $40x - 7y + 3z + 3 = 0$.

Una soluzione del sistema omogeneo relativo a r è $\vec{v}_r = (1, 4, -4)$. Analogamente, con la giacitura di s otteniamo ad es. $\vec{v}_s = (1, 7, 3)$. Infine,

$$\text{coseno} = \frac{|(1, 4, -4) \times (1, 7, 3)|}{\sqrt{33}\sqrt{59}} = \frac{17}{\sqrt{33}\sqrt{59}}.$$

Esercizio 3. 2 In \mathbf{R}^4 calcolare la proiezione ortogonale di $(0, 0, 0, 1)$ sul sottospazio $\langle (1, 2, 1, 3), (1, 0, 0, 0) \rangle$.

Sol. Un'ortogonalizzazione di Gram-Schmidt al primo livello consente di sostituire $(1, 2, 1, 3)$ con

$$(1, 2, 1, 3) - \frac{(1, 2, 1, 3) \times (1, 0, 0, 0)}{(1, 0, 0, 0) \times (1, 0, 0, 0)}(1, 0, 0, 0) = (0, 2, 1, 3).$$

Ora proiettiamo $(0, 0, 0, 1)$ ottenendo

$$\text{proiezione} = \frac{3}{14}(0, 2, 1, 3) + \frac{0}{1}(1, 0, 0, 0) = \left(0, \frac{3}{7}, \frac{3}{14}, \frac{9}{14}\right).$$

Esercizio 4. 3 Eseguendo una rotazione del riferimento (esibire la relativa legge del cambiamento di coordinate) portare in una forma canonica la parabola definita dall'equazione $2x^2 + 2xy\sqrt{6} + 3y^2 + x\sqrt{15} = 0$.

2 Calcolare le coordinate del vertice, nel riferimento iniziale Oxy .

Sol. Come autovettori di $\begin{pmatrix} 2 & \sqrt{6} \\ \sqrt{6} & 3 \end{pmatrix}$ possiamo considerare $(\sqrt{6}, 3)$ per $\lambda = 5$, $(-3, \sqrt{6})$ per $\lambda = 0$. Una possibile rotazione è data dalle formule

$$x = \frac{1}{\sqrt{15}}(X\sqrt{6} - 3Y) \quad , \quad y = \frac{1}{\sqrt{15}}(3X + Y\sqrt{6}).$$

Essa conduce alla forma canonica mediante il calcolo

$$5X^2 + 0Y^2 + \sqrt{15}\frac{1}{\sqrt{15}}(X\sqrt{6} - 3Y) = 0 \Rightarrow Y = \frac{5}{3}X^2 + \frac{\sqrt{6}}{3}X.$$

Nelle nuove coordinate il vertice è uguale a

$$\left(-\frac{b}{2a}, \frac{4ac - b^2}{4a}\right) = \left(-\frac{\sqrt{6}}{10}, -\frac{1}{10}\right).$$

Ora utilizziamo la legge del cambiamento di coordinate ottenendo

$$x_V = \frac{1}{\sqrt{15}}\left(-\frac{6}{10} + \frac{3}{10}\right) = -\frac{3}{10\sqrt{15}} \quad , \quad y_V = \frac{1}{\sqrt{15}}\left(-\frac{3\sqrt{6}}{10} - \frac{\sqrt{6}}{10}\right) = -\frac{2\sqrt{6}}{5\sqrt{15}}.$$

Esercizio 5. 2.5 Calcolare l'immagine di $(3, 2)$ rispetto alla funzione $h : \mathbf{R}^2 \rightarrow \mathbf{R}^4$, lineare, essendo noto che $h(1, 1) = (0, 0, 0, 1)$ e $h(5, 4) = (1, 2, 3, 4)$.

Sol. Utilizziamo il metodo delle matrici componibili tenendo presente che vogliamo cambiare le coordinate nel dominio, così da accettare un input canonico:

$$\begin{aligned} \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 2 \\ 0 & 3 \\ 1 & 4 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 5 \\ 1 & 4 \end{pmatrix}^{-1} \begin{pmatrix} 3 \\ 2 \end{pmatrix} &= \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 2 \\ 0 & 3 \\ 1 & 4 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} -4 & 5 \\ 1 & -1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 3 \\ 2 \end{pmatrix} = \\ &= \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 2 \\ 0 & 3 \\ 1 & 4 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} -2 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \\ 2 \end{pmatrix}. \end{aligned}$$

In sintesi, $h(3, 2) = (1, 2, 3, 2)$.