

Prova scritta di Geometria 1
Esame in modalità telematica
Durata prova: 2 ore
Docente: Giovanni Cerulli Irelli

14 Settembre 2020

Esercizio 1. Sia r la retta di \mathbb{R}^2 di equazione cartesiana $r : x - 2y = 2$ e si consideri il punto $P = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix}$.

1. Calcolare la pendenza della retta r .
2. Calcolare equazioni parametriche e cartesiane della retta s ortogonale ad r e passante per il punto P .
3. Calcolare la proiezione ortogonale del punto P sulla retta r e denotarlo C .
4. Scrivere equazioni parametriche e cartesiane della circonferenza \mathcal{C} che ha centro in C e che contiene P .

Fare i disegni che illustrino la situazione.

Sol. : 1. $r : y = \frac{1}{2}x - 2$
 $\Rightarrow m = \frac{1}{2}$.

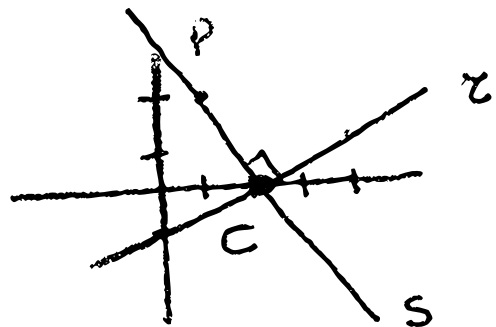
2. $s : 2x + y = 4$;
 $S = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix} + \langle \begin{pmatrix} 1 \\ -2 \end{pmatrix} \rangle$

3. $C = r \cap s = \begin{pmatrix} 2 \\ 0 \end{pmatrix}$

4. Il raggio di \mathcal{C} è $r = \text{dist}(P, C) = \left\| \begin{pmatrix} 2 \\ 0 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix} \right\| = \sqrt{5}$.

$\mathcal{C} : (x-2)^2 + y^2 = 5$

$\mathcal{C} = \left\{ \begin{pmatrix} 2 \\ 0 \end{pmatrix} + \sqrt{5} \begin{pmatrix} \cos \theta \\ \sin \theta \end{pmatrix} \mid \theta \in [0, 2\pi) \right\}$.



Esercizio 2. Al variare di $k \in \mathbb{R}$ si consideri il sottospazio affine S_k composto dalle soluzioni del sistema lineare:

$$S_k: \begin{cases} x + ky + z = 1 \\ x + y + kz = 1 \end{cases}$$

1. Stabilire la posizione reciproca di S_k con la retta $r = \begin{pmatrix} 0 \\ -1 \\ 2 \end{pmatrix} + \langle \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} \rangle$.

2. Calcolare l'area del triangolo di vertici $P = \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$, $Q = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 1 \end{pmatrix}$ ed $R = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 2 \end{pmatrix}$.

Sol.: 1. Poniamo $A_k = \begin{pmatrix} 1 & k & 1 \\ 1 & 1 & k \end{pmatrix}$ e $b = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}$, cosicchè $S_k: A_k X = b$.

Poniamo $X_0 = \begin{pmatrix} 0 \\ -1 \\ 2 \end{pmatrix}$ e $v = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$, cosicchè $r = X_0 + \langle v \rangle$.

S_k è parallelo a r se e solo se $A_k v = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix} \Leftrightarrow 2+k=0$

$\Leftrightarrow k = -2$. Per questo valore di k ,

$$b - A_k X_0 = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} 1 & -2 & 1 \\ 1 & 1 & -2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 \\ -1 \\ 2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} 4 \\ -5 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -3 \\ 6 \end{pmatrix}$$

è diverso da zero, quindi S_{-2} ed r sono parallele e non si intersecano.

Se $k \neq -2$,

$$\begin{aligned} \det(A_k v \mid b - A_k X_0) &= \det \begin{pmatrix} k+2 & k-1 \\ k+2 & 2-2k \end{pmatrix} = (k+2)(k-1) \det \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & -2 \end{pmatrix} \\ &= -3(k+2)(k-1). \end{aligned}$$

Se $k=1$, S_1 ed r si intersecano in un punto.

Se $k \neq 1$ e $k \neq -2$, S_k ed r non sono paralleli e non si intersecano e quindi sono due rette sghembe.

$$2. \frac{1}{2} \|(Q-P) \wedge (R-P)\| = \frac{1}{2} \left\| \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} \wedge \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \right\| = \frac{1}{2} \left\| \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} \right\| = \frac{\sqrt{3}}{2}.$$

Esercizio 3. Siano $v_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$ e $v_2 = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}$ due vettori di \mathbb{R}^4 ed $U = \langle v_1, v_2 \rangle$.

Calcolare la distanza del punto $R = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$ da U .

Sol.: Notiamo che v_1 e v_2 sono ortogonali.

Quindi la proiezione ortogonale di R su U è

$$\text{pr}_U(R) = \frac{R \cdot v_1}{v_1 \cdot v_1} v_1 + \frac{R \cdot v_2}{v_2 \cdot v_2} v_2$$

$$= 0_{\mathbb{R}^4} + \frac{4}{3} v_2 = \frac{4}{3} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}.$$

La distanza è

$$\text{dist}(R, U) = \|R - \text{pr}_U(R)\| = \left\| \begin{pmatrix} -1/3 \\ 2/3 \\ -1/3 \\ 1 \end{pmatrix} \right\| = \left\| \frac{1}{3} \begin{pmatrix} -1 \\ 2 \\ -1 \\ 3 \end{pmatrix} \right\|$$

$$= \frac{1}{3} \sqrt{1+4+1+9} = \frac{\sqrt{15}}{3} = \sqrt{\frac{5}{3}}$$

Esercizio 4. Studiare il seguente sistema lineare in tre variabili al variare di $k \in \mathbb{R}$:

$$\begin{cases} 2x + 2y + 3z = 0 \\ 4x + 8y + 12z = -4 \\ 6x + 2y + (k^2 - 6)z = k + 1 \end{cases}$$

Sol.:
$$\left(\begin{array}{ccc|c} 2 & 2 & 3 & 0 \\ 4 & 8 & 12 & -4 \\ 6 & 2 & k^2-6 & k+1 \end{array} \right) \sim \left(\begin{array}{ccc|c} 2 & 2 & 3 & 0 \\ 0 & 4 & 6 & -4 \\ 0 & -4 & k^2-15 & k+1 \end{array} \right) \sim \left(\begin{array}{ccc|c} 2 & 2 & 3 & 0 \\ 0 & 4 & 6 & -4 \\ 0 & 0 & k^2-9 & k-3 \end{array} \right)$$

Se $k=3$

$$\sim \left(\begin{array}{ccc|c} 1 & 1 & 3/2 & 0 \\ 0 & 1 & 3/2 & -1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{array} \right) \sim \left(\begin{array}{ccc|c} 1 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 3/2 & -1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{array} \right)$$

il sistema ha ∞^1 soluzioni che sono

$$\begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 0 \end{pmatrix} + \left\langle \begin{pmatrix} 0 \\ -3 \\ 2 \end{pmatrix} \right\rangle$$

Se $k=-3$

$$\sim \left(\begin{array}{ccc|c} 1 & 1 & 3/2 & 0 \\ 0 & 1 & 3/2 & -1 \\ 0 & 0 & 0 & -6 \end{array} \right) \quad \text{Il sistema non ha soluzioni}$$

Se $k \neq 3$ e $k \neq -3$

$$\sim \left(\begin{array}{ccc|c} 1 & 1 & 3/2 & 0 \\ 0 & 1 & 3/2 & -1 \\ 0 & 0 & 1 & 1/(k+3) \end{array} \right) \sim \left(\begin{array}{ccc|c} 1 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 3/2 & -1 \\ 0 & 0 & 1 & 1/(k+3) \end{array} \right)$$

$$\sim \left(\begin{array}{ccc|c} 1 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 & -(2k+9)/2(k+3) \\ 0 & 0 & 1 & 1/(k+3) \end{array} \right)$$

Il sistema ha l'unica soluzione

$$\frac{1}{k+3} \begin{pmatrix} k+3 \\ -2k-9 \\ 2 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ -\frac{2k+9}{2(k+3)} \\ \frac{1}{k+3} \end{pmatrix}$$

Esercizio 5. Si consideri la matrice $A = \begin{pmatrix} 14 & -21 & -4 & 21 \\ -6 & 9 & 2 & -9 \\ 12 & -18 & -2 & 18 \\ -12 & 18 & 4 & -18 \end{pmatrix}$.

1. Trovare una base per il nucleo di A ed una base per l'immagine di A .

2. Stabilire se i vettori $v_1 = \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ 2 \\ 2 \end{pmatrix}$ e $v_2 = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 3 \\ 0 \end{pmatrix}$ sono autovettori per A .

3. Stabilire se A è diagonalizzabile su \mathbb{R} .

Sol.:

$$\begin{pmatrix} 14 & -21 & -4 & 21 \\ -6 & 9 & 2 & -9 \\ 12 & -18 & -2 & 18 \\ -12 & 18 & 4 & -18 \end{pmatrix} \sim \begin{pmatrix} 2 & -3 & -2 & 3 \\ -6 & 9 & 2 & -9 \\ 12 & -18 & -2 & 18 \\ 0 & 0 & 2 & 0 \end{pmatrix} \sim \begin{pmatrix} 2 & -3 & -2 & 3 \\ 0 & 0 & -4 & 0 \\ 0 & 0 & 10 & 0 \\ 0 & 0 & 2 & 0 \end{pmatrix}$$

$$\sim \begin{pmatrix} 2 & -3 & 0 & 3 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \sim \begin{pmatrix} 1 & -3/2 & 0 & 3/2 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} = \text{rref}(A)$$

$$\text{Ker } A = \left\langle \begin{pmatrix} 3 \\ 2 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} -3 \\ 0 \\ 0 \\ 2 \end{pmatrix} \right\rangle; \text{Im } A = \langle A^1, A^3 \rangle = \left\langle \begin{pmatrix} 14 \\ -6 \\ 12 \\ -12 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} -4 \\ 2 \\ -2 \\ 4 \end{pmatrix} \right\rangle.$$

$$2) \quad A v_1 = \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ 2 \\ 2 \end{pmatrix} = v_1 \Rightarrow v_1 \text{ \u00e9 un autovettore di autovalore } 1.$$

$$A v_2 = \begin{pmatrix} 2 \\ 0 \\ 6 \\ 0 \end{pmatrix} = 2 v_2 \Rightarrow v_2 \text{ \u00e9 un autovettore di autovalore } 2.$$

3) A \u00e9 diagonalizzabile su \mathbb{R} : una base di \mathbb{R}^4 composta di autovettori per A \u00e9

$$\left\{ v_1, v_2, v_3 = \begin{pmatrix} 3 \\ 2 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, v_4 = \begin{pmatrix} -3 \\ 0 \\ 0 \\ 2 \end{pmatrix} \right\}.$$