

1. Domande, Commenti, Suggestimenti?
(Aggiornare il sito.)

2. Richiami:

3. Algoritmo per Trovare eq. parametriche / cartesiane

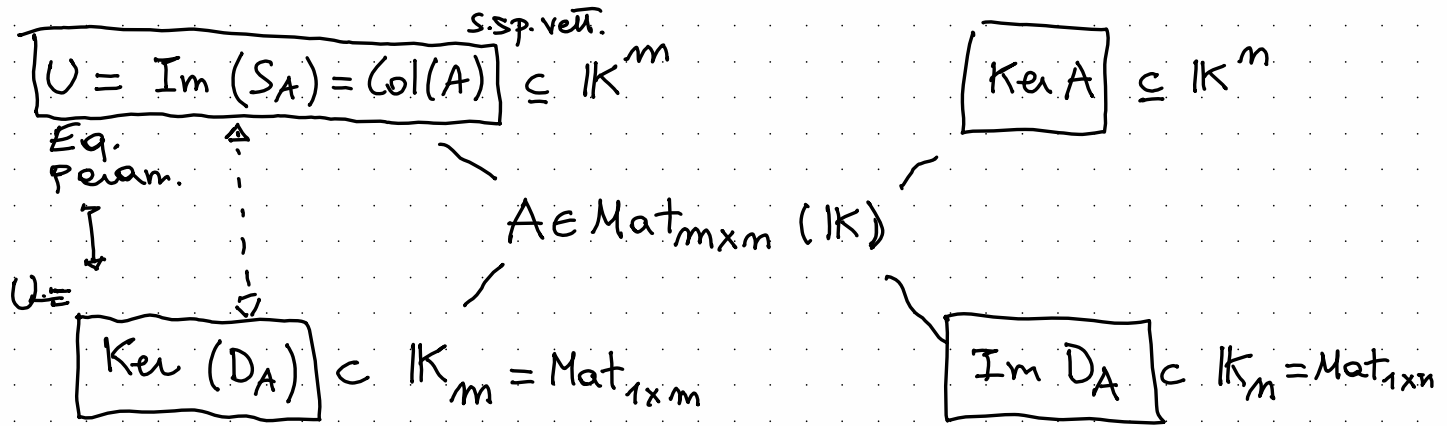
4. Geometria affine

5. Geometria affine del piano

Piano
del
oggi

Richiami:

I 4 sottospazi fondamentali associati ad una matrice



$$U = \{ X \in \mathbb{K}^m \mid Y_i X = 0, \forall i = 1, \dots, m - \text{rg } A \}$$

dove

$$\{ Y_1, \dots, Y_{m - \text{rg}(A)} \} = \text{base di Ker } D_A$$

$$D_A : \mathbb{K}_m \longrightarrow \mathbb{K}_m$$

$$(x_1, \dots, x_m) \longmapsto (x_1, \dots, x_m) A$$

Dato $U = \langle v_1, \dots, v_k \rangle \subset \mathbb{K}^m$

Eq. par. di U : vuol dire Trovare una base di U .

$A = (v_1 | \dots | v_k) \rightsquigarrow S$: ~~scale~~ \Rightarrow colonne dominanti.

Eq. con. di U :

$A = (v_1 | \dots | v_k) \rightsquigarrow$ Trovare una base di $\text{Ker } D_A$.

Poiché $\text{Ker } D_A \simeq \text{Ker } A^t$:

$A^t = \begin{pmatrix} v_1^t \\ \vdots \\ v_k^t \end{pmatrix} \rightsquigarrow \text{rref}(A^t) \rightsquigarrow \text{solutioni-base}$

$\{ \gamma_1, \dots, \gamma_{m-\text{rg} A} \}$

Le eq. con. di U sono

$$\begin{cases} \gamma_1^t X = 0 \\ \gamma_2^t X = 0 \\ \vdots \\ \gamma_{m-\text{rg} A}^t X = 0 \end{cases}$$

Se $\dim V = r$, ci vogliono $m-r$ equazioni.

$$\boxed{\dim V + \# \text{equazioni} = m.}$$

$\dim V = 1$, $V \subset \mathbb{R}^3 \Rightarrow 2$ equazioni.

$ax+by+cz=0$: definisce un sottosp.
vettoriale
di dimensione 2
di \mathbb{R}^3 $(a,b,c) \neq (0,0,0)$.

Es: Trovare eq. parametriche di

$$U: \begin{cases} x_1 + x_2 + x_3 = 0 \\ x_2 + x_3 = 0 \end{cases}$$



" è l'insieme delle soluzioni di "

Sol.:

$$U = \text{Ker } A = \text{Ker} \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \end{pmatrix} = \text{Ker} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \end{pmatrix} = \left\langle \begin{pmatrix} 0 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix} \right\rangle$$

↑ ↑ ↑
var. libera

D

Teorema: Sia $U \subseteq \mathbb{K}^m$ un s.sp. vett. di dimensione k .

Allora esiste una matrice C con le seguenti proprietà

1) $C \in \text{Mat}_{(m-k) \times n}(\mathbb{K})$

2) $\text{Ker } C = U$ [Eq. lin. di U]

Inoltre C si trova con il seguente algoritmo

i) Sia $A \in \text{Mat}_{m \times n}(\mathbb{K})$ t.c. $U = \text{Col}(A)$

ii) $(A | I_n) \rightsquigarrow \left(\begin{array}{c|c} S' & B \\ \hline O_{(m-k) \times k} & C \end{array} \right) : \text{a scala.}$

dim: $\text{rg } A = k \ \& \ A \in \text{Mat}_{n \times k}(\mathbb{K}),$

Se S' è una forma a scala di A , $S' = \left(\begin{array}{c} * \\ \hline O_{(n-k) \times k} \end{array} \right)$

$$(A | \mathbb{1}_n) \rightsquigarrow \left(\begin{array}{c|c} S' & x \\ \hline 0 & c \end{array} \right) = (S | B) \Rightarrow \exists T \text{ invertibile t.c.}$$

$$T(A | \mathbb{1}_n) = (S | B) \quad \text{ovvero} \quad TA = S, \quad T = B.$$

$$TA = S = \begin{pmatrix} S' \\ 0 \end{pmatrix} \Rightarrow T = \begin{pmatrix} T_1 \\ T_2 \end{pmatrix}, \quad \begin{array}{l} T_1 A = S' \\ T_2 A = 0 \end{array}$$

$$\Rightarrow T_2 = C \in \text{Mat}_{(n-k) \times k}(\mathbb{K})$$

di rango massimo. \square

Es: $U = \left\langle \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \end{pmatrix} \right\rangle \subset \mathbb{R}^3$

$$\left(\begin{array}{c|ccc} 1 & 1 & 0 & 0 \\ 2 & 0 & 1 & 0 \\ 3 & 0 & 0 & 1 \end{array} \right) \rightsquigarrow \left(\begin{array}{c|ccc} 1 & 1 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & -2 & 1 & 0 \\ 0 & -3 & 0 & 1 \end{array} \right)$$

$$C = \begin{pmatrix} -2 & 1 & 0 \\ -3 & 0 & 1 \end{pmatrix} \quad U: \begin{cases} -2x_1 + x_2 = 0 \\ -3x_1 + x_3 = 0 \end{cases}$$

$$(A | \mathbb{1}_n) \rightsquigarrow (A | X)$$

$$\left(\begin{array}{c|c} 1 & x_1 \\ 2 & x_2 \\ 3 & x_3 \end{array} \right) \rightsquigarrow \left(\begin{array}{c|c} 1 & x_1 \\ \hline 0 & x_2 - 2x_1 \\ 0 & x_3 - 3x_1 \end{array} \right)$$

\uparrow
eq. canoniche.

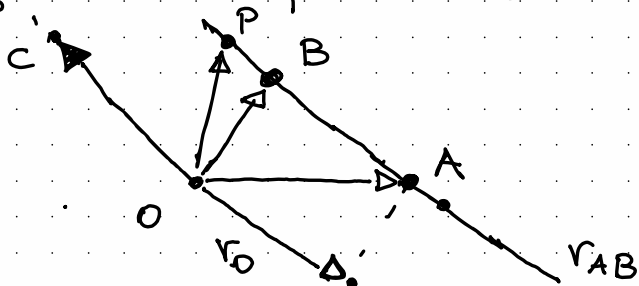
Sottospazi affini

Dati due sottoinsiemi $U, W \subset V$, dove V è un K -sp. vettoriale, la loro somma è

$$U+W = \{u+w \mid u \in U, w \in W\}$$

Es: $V = V_0^2$, $A \neq O \neq B \neq A \in \mathbb{E}^2$

Sia r_{AB} la retta per A e B



Sia $P \in r_{AB}$. Allora $\vec{OP} - \vec{OA} = \vec{OC}$ è un multiplo di $\vec{OB} - \vec{OA} \Rightarrow \exists t \in \mathbb{R}$ t.c. $\vec{OP} - \vec{OA} = t(\vec{OB} - \vec{OA})$

$$\Rightarrow \vec{OP} = \vec{OA} + t(\vec{OB} - \vec{OA})$$

$$\Rightarrow r_{AB} = \{\vec{OA}\} + \langle \vec{OB} - \vec{OA} \rangle = \{\vec{OA}\} + r_0$$

s.sp. vettoriale.

Def: Un sottospazio affine di un K -sp. vettoriale V è un sottoinsieme $W \subseteq V$ della forma

$$W = v + W_0 = \{v + w \mid w \in W_0\}$$

dove $v \in V$ e $W_0 \subseteq V$ è un sottospazio vettoriale di V .

Oss: 1) Se $v \notin W_0$ allora W non è un s.sp. vettoriale.

Infatti, siano $v + w_1, v + w_2 \in W$.

$$\Rightarrow v + w_1 + v + w_2 = 2v + w_1 + w_2 = v + \underbrace{(v + w_1 + w_2)}_{\substack{W_0 \text{ se } v \notin W_0 \\ \neq \\ W_0}} \notin W.$$

2) Se $v \in W_0$ allora W è un s.sp. vettoriale.

Infatti, $W = v + W_0 = W_0$.

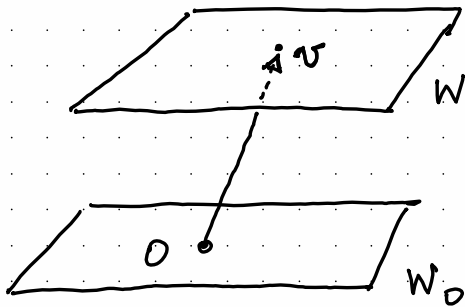
3) W_0 è univocamente determinato da W . Infatti,

$$W = v + W_0 = v' + W_0', \quad W_0, W_0' \subseteq V \text{ s.p. vettoriali:}$$

$$\forall w_0 \in W_0 \exists w_0' \in W_0' \text{ t.c. } v + w_0 = v' + w_0' \Rightarrow w_0 = v' - v + w_0' \in W_0'$$

W_0 si chiama il sottospazio di giacitura di W

idea:



La dimensione di un sottospazio affine $W = v + W_0$ è
 $\dim W := \dim W_0$.

Se $\dim W = 0$ allora W si chiama punto.

Se $\dim W = 1$ allora W si chiama retta.

Se $\dim W = 2$ allora W si chiama piano.

Se $\dim W = \dim V - 1$ allora W si chiama iperpiano.

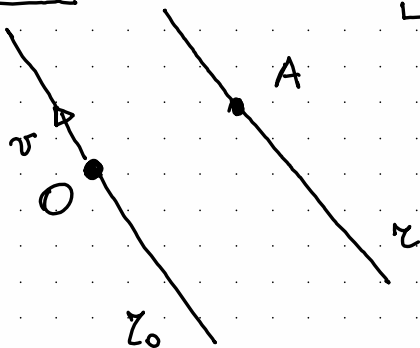
Sia $B = \{v_1, \dots, v_m\}$ una base di W_0 . Allora

v_1, \dots, v_m si chiamano vettori direttori di W .

Sottospazi affini del piano \mathcal{V}_0^2

• dimensione 0 : $\{ \overrightarrow{OP} \}$ (punti)

• dimensione 1 : $\mathcal{L} = \overrightarrow{OA} + \underbrace{\langle \nu \rangle}_{\mathcal{L}_0}$ dove $\nu \neq \overrightarrow{00}$.



$\mathcal{L}_0 = \langle \nu \rangle$ è l'unica
retta parallela ad \mathcal{L}
e passante per O .

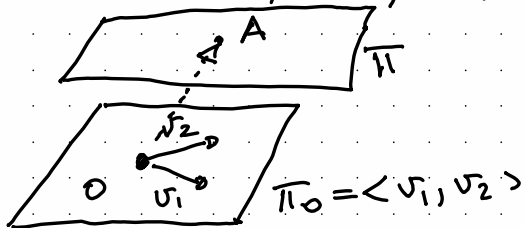
• dimensione 2 : \mathcal{V}_0^2 .

Sottospazi affini di \mathcal{V}_0^3

• punti : $\{\vec{OP}\}$

• rette : $\vec{OA} + \langle \nu \rangle$ $\nu \in \mathcal{V}_0^3$ $\nu \neq \vec{00}$

• piani : $\pi: \vec{OA} + \langle \nu_1, \nu_2 \rangle$, $\nu_1, \nu_2 \in \mathcal{V}_0^3$ lin. ind.



• 3-spazi : \mathcal{V}_0^3 .

$$\underline{\text{Es}}: W = \left\{ \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^3 \mid x_1 - x_2 - x_3 = 1 \right\} \subset \mathbb{R}^3$$

Dimostrare che W è un s.p. affine,
calcolarne la dimensione e trovare dei suoi
vettori diretti.

Sol.: Scegliamo $v \in W$, ad esempio $v = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} = e_1$.

Sia $X = \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix} \in W$.

$$X - v = \begin{pmatrix} x_1 - 1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix} : (x_1 - 1) - x_2 - x_3 = 0$$

$$\Rightarrow X - v \in \text{Ker}((1, -1, -1)) = W_0.$$

$\Rightarrow W = v + W_0$ e quindi W è un s.p. affine,
che ha come sottospazio di giacitura W_0 e
vettori diretti $v_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, v_2 = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$.

$$W = v + \langle v_1, v_2 \rangle : \underline{\text{Eq. parametriche}} : X = \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix} \in W \Leftrightarrow \begin{cases} x_1 = 1 + t_1 + t_2 \\ x_2 = t_1 \\ x_3 = t_2 \end{cases} \quad (t_1, t_2 \in \mathbb{R}).$$

La geometria affine si occupa di studiare
la posizione reciproca di sottospazi affini:

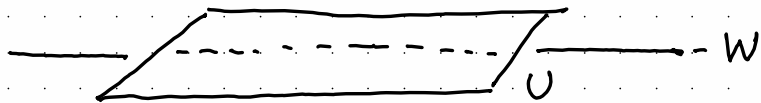
Def: Due sottospazi affini

$$U = X_0 + U_0, \quad W = Y_0 + W_0 \quad \subset V$$

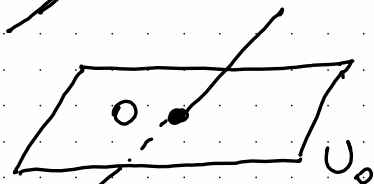
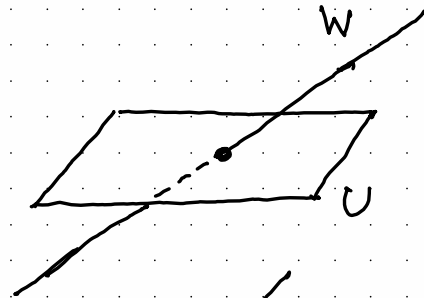
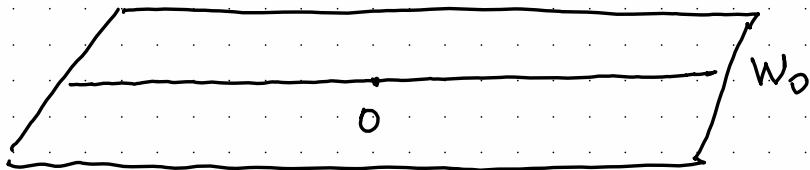
si dicono paralleli se

$$U_0 \subseteq W_0 \quad \text{oppure} \quad W_0 \subseteq U_0$$

Es:



sono
paralleli



non
sono
paralleli

Es: Le rette

$$\begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix} + \left\langle \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} \right\rangle \quad \text{e} \quad \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} + \left\langle \begin{pmatrix} 2 \\ 2 \end{pmatrix} \right\rangle$$

sono parallele.

Es: Il piano $\begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} + \left\langle \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix} \right\rangle$

e la retta $\begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 2 \end{pmatrix} + \left\langle \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \\ 2 \end{pmatrix} \right\rangle$

sono paralleli purché $\left\langle \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \\ 2 \end{pmatrix} \right\rangle \subset \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} + \left\langle \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix} \right\rangle$.

Problemi da studiare : , Intersazione
nella geometria , Parallelismo
affine

oss1: Se $v_1, v_2 \in X_0 + U_0 = U$ allora

$$v_1 - v_2 \in U_0$$

oss2: Se $U = X_0 + U_0$ e $W = Y_0 + W_0$ sono paralleli, e diciamo $U_0 \subseteq W_0$, allora

$$\sigma \quad U \cap W = \emptyset \quad \text{oppure} \quad U \subseteq W.$$

oss3: Se $U: AX = b$, $U \subseteq \mathbb{K}^m$, $A \in \text{Mat}_{m \times m}(\mathbb{K})$, allora U è un sottospazio affine con giacitura

$$U_0 = \text{Ker } A.$$

oss4: Siano $U = X_0 + U_0$ e $W = Y_0 + W_0$ due sottospazi affini di \mathbb{K}^m con giunture U_0 e W_0 , rispettivamente. Allora

$$1) U \cap W \neq \emptyset \iff X_0 - Y_0 \in U_0 + W_0$$

Infatti, se $v \in U \cap W$ allora $v = X_0 + u = Y_0 + w$, $u \in U_0, w \in W_0$.
allora $X_0 - Y_0 = w - u \in U_0 + W_0$.

Viceversa, se $X_0 - Y_0 = u + w \in U_0 + W_0$ allora
 $X_0 - u = Y_0 + w \in U \cap W \implies U \cap W \neq \emptyset$.

2) Due possibilità per $U \cap W$:

o $U \cap W = \emptyset$ oppure è un sottospazio affine con giuntura $U_0 \cap W_0$.

Infatti, $U \ni AX = b$ e $W \ni CX = d$. Allora

$U \cap W$: $\begin{cases} AX = b \\ CX = d \end{cases}$. Le soluzioni sono $X_0 + \text{ker} \begin{pmatrix} A \\ C \end{pmatrix} = X_0 + \text{ker} A \cap \text{ker} C$.

Problemi di geometria affine

Deti due s.sp. affini $U, W \subset V$

capire se :)

- si intersecano

- In questo caso descrivere l'intersezione (che è un s.sp. affine)

- Sono paralleli?