

Correzione esercizi

Esempio 1 $A = \begin{pmatrix} -2 & 4 \\ 3 & -2 \end{pmatrix}$

$$\begin{pmatrix} -2 & 4 \\ 3 & -2 \end{pmatrix} \rightsquigarrow \begin{pmatrix} -2 & 4 \\ 1 & -2 \end{pmatrix} \rightsquigarrow \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ -2 & 4 \end{pmatrix} \rightsquigarrow \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 0 & 8 \end{pmatrix} \rightsquigarrow \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \rightsquigarrow \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$$

Es 3

$$A(n)_{ij} = \begin{cases} 1 & i < j \\ 2 & i = j \\ 3 & i > j \end{cases}$$

$$\det(A(n))$$

$$\det \begin{pmatrix} 2 & 1 & 1 & \cdots & 1 \\ 3 & 2 & 1 & \cdots & 1 \\ 3 & 3 & 2 & \cdots & 1 \\ \vdots & \ddots & \ddots & \ddots & \vdots \\ 3 & 3 & 2 & \cdots & 1 \end{pmatrix} = \det \begin{pmatrix} 2 & 1 & 1 & \cdots & 1 \\ 1 & 1 & 0 & \cdots & 0 \\ 3 & 3 & 2 & \cdots & 1 \\ \vdots & \ddots & \ddots & \ddots & \vdots \\ 3 & 3 & 2 & \cdots & 1 \end{pmatrix} =$$

$R_2 \mapsto R_2 - R_1$

$$= \det \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 & \cdots & 1 \\ 0 & 1 & 0 & \cdots & 0 \\ 0 & 3 & \hline \vdots & \vdots & A(n-2) \\ 0 & 3 \end{pmatrix} = 1 \cdot \det \begin{pmatrix} 1 & 0 & \cdots & 0 \\ 3 & \hline \vdots & A(n-2) \\ 3 \end{pmatrix}$$

$$= 1 \cdot \det A(n-2) = \dots = \det A(n-2018)$$

$$\det A(2020) = \det A(2) = \det \begin{pmatrix} 2 & 1 \\ 3 & 2 \end{pmatrix} = 1$$

Ese 4 $L_1: V_1 \rightarrow V_2$ $L_2: V_2 \rightarrow V_3$

1) $\text{rk}(L_2 \circ L_1) = \text{rk}(L_1)$ se L_2 iniettiva

2) $\text{rk}(L_2 \circ L_1) = \text{rk}(L_2)$ se L_1 suriettiva

3) $L_2 \circ L_1$ isom. tra L_1, L_2 no

Sol 2) $\text{rk } L = \dim \text{Im } L$

$\text{Im } L_2 \circ L_1 \subseteq \text{Im } L_2$ c'è sempre

$\overset{\psi}{v} \in V_3$

$v = L_2(L_1(w)) = L_2(w^i)$

$w \in V_1$ dove $w^i = L_1(w) \in V_2$

$\Rightarrow \dim \text{Im } L_2 \circ L_1 \leq \dim \text{Im } L_2$ sempre

$\text{rk } L_2 \circ L_1 \leq \text{rk } L_2$

Cosa vuol dire che $\text{Im } L_2 \circ L_1 = \text{Im } L_2$

$\subseteq \checkmark$

$\supseteq ?$ se $v = L_2(w^1) \in V_3$, $w^1 \in V_2$
allora devo mostrare che $\exists w \in V_1$ t.c.

$$v = L_2(L_1(w))$$

è ovvia mente garantito se L_1 è suriettiva

perché basta prendere una controimmagine
di w^1 tramite L_1 .

$$w^1 = L_1(w)$$

$\supseteq \checkmark$

$$(1) \quad \text{rk}(L_2 \circ L_1) = \text{rk}(L_1) \quad \text{se } L_2 \text{ è iniett.}$$

Sol: non mi sogno di scrivere

$$\begin{array}{ccc} \text{Im } L_2 L_1 & \times & \text{Im } L_1 \\ \subseteq V_3 & & \subseteq V_2 \end{array}$$

Invece: prendo una base dell'immagine di L_1 ,

$$\text{Im}(L_1) = \langle b_1, \dots, b_r \rangle \quad r = \text{rk } L_1$$

e b_i sono lin. indip.

$$\text{quindi } \langle L_2(b_1), \dots, L_2(b_r) \rangle = \text{Im}(L_2 \circ L_1)$$

$$\text{quindi in generale } \Rightarrow \text{rk}(L_1) \geq \text{rk } L_2 L_1$$

mi chiedo quanto vale che

$L_2(b_1), \dots, L_2(b_r)$ sono lin. indip.

in tal caso sarebbero una base di $\text{Im } L_2 L_1$

$$\lambda_1 L_2(b_1) + \dots + \lambda_r L_2(b_r) = 0 \Rightarrow \lambda_i = 0$$

$$L_2(\underbrace{\lambda_1 b_1 + \dots + \lambda_r b_r}_v) = 0$$

$$\Rightarrow v \in \ker L_2$$

se L_2 è iniettiva ho che $v = 0$

$$\Rightarrow \lambda_1 b_1 + \dots + \lambda_r b_r = 0 \Rightarrow \lambda_i = 0$$

\Rightarrow sono una base di $\text{Im } L_2 L_1 \Rightarrow \text{rk } L_1 = \text{rk } L_2 L_1$

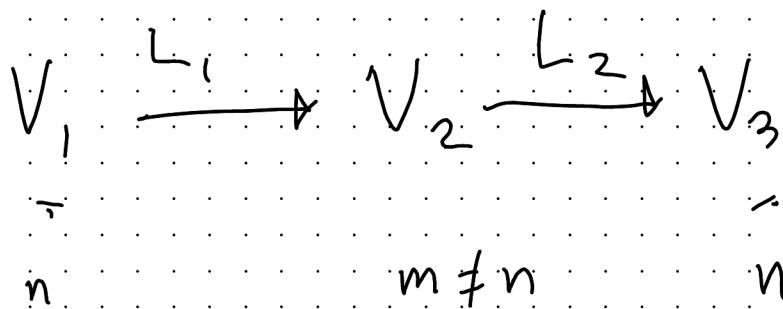
3) Esibire L_1, L_2 non isomorfismi

t.c. $L_2 \circ L_1$ è isomorfismo

Sol: deve succedere che $\dim V_1 = \dim V_3$

" L_1, L_2 non isom." è garantito appena

$\dim V_1 \neq \dim V_2$



dovendo avere L_1 iniet., L_2 surrett.

$$\begin{array}{l} n \leq m \\ m > n \end{array}$$

$$n=1 \quad m=2$$

$$\mathbb{K} \longrightarrow \mathbb{K}^2 \longrightarrow \mathbb{K}$$
$$\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} \quad \begin{pmatrix} 1 & 0 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} = (1) \quad \text{es rsm.}$$

$$E \in \mathbb{S} \quad V = \mathbb{R}^{[0, 2\pi]}$$

$$W = \langle 1, \cos(x), \sin(x), \cos^2(x), \sin^2(x), \cos(x)\sin(x), \cos(2x), \sin(2x) \rangle \subseteq V$$

$$F : W \rightarrow \mathbb{R}^n$$

$$F(f) = \begin{pmatrix} f(x_1) \\ f(x_2) \\ \vdots \\ f(x_n) \end{pmatrix}$$

dovrò scegliere $x_1, \dots, x_n \in [0, 2\pi]$

$$G : \mathbb{R}^8 \rightarrow W$$

$$G(e_1) = 1$$

$$G(e_2) = \cos(x)$$

$$G(e_3) = \sin(x)$$

$$G(e_4) = \cos^2(x)$$

$$G(e_5) = \sin^2(x)$$

$$G(e_6) = \cos(x)\sin(x)$$

$$G(e_7) = \cos(2x)$$

$$G(e_8) = \sin(2x)$$

$$x_1 = 0$$

$$x_2 = \pi$$

$$x_3 = \frac{\pi}{2}$$

$$x_4 = \frac{3\pi}{2}$$

$$x_5 = \frac{\pi}{4}$$

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ 1 & -1 & 0 & 1 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 1 & 0 & 1 & 0 & -1 & 0 \\ 1 & 0 & -1 & 0 & 1 & 0 & -1 & 0 \\ 1 & \frac{\sqrt{2}}{2} & \frac{\sqrt{2}}{2} & \frac{1}{2} & \frac{1}{2} & \frac{1}{2} & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

Ese 5 1) 3 rel. d. d. p. lin.

com'è fatto $v \in V$

$$v = 1, 1 + \lambda_1 \cos(x) + \dots$$

$$\textcircled{1} - \cos^2(x) - \sin^2(x) = 0 \quad \text{è una rel. d. d. p. lin.}$$

$$\cos(2x) - \cos^2(x) + \sin^2(x) = 0$$

$$\sin(2x) - 2 \cos(x) \sin(x) = 0$$

2) F è lineare

F è la valutazione in molti punti:

3) Per scegliere i punti voglio:

- i generatori di W devono essere "diversi" in questi punti.
- deve essere facile calcolare F

$$\begin{array}{ccccccccc} 1 & \cos & \sin & \cos^2 & \sin^2 & \cos \sin & \cos 2x & \sin 2x \\ x_1 = 0 & 1 & 1 & 0 & 1 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ x_2 = \pi & 1 & -1 & 0 & 1 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ x_3 = \frac{\pi}{2} & 1 & 0 & 1 & 0 & 1 & 0 & -1 & 0 \\ x_4 = \frac{3}{2}\pi & 1 & 0 & -1 & 0 & 1 & 0 & -1 & 0 \\ x_5 = \frac{\pi}{4} & 1 & \frac{\sqrt{2}}{2} & \frac{\sqrt{2}}{2} & \frac{1}{2} & \frac{1}{2} & \frac{1}{2} & 0 & 1 \end{array}$$

4) Calcolo il det. di:

$$A^d = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 & 1 & 0 \\ 1 & -1 & 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & -1 & 0 & 0 \\ 1 & \frac{\sqrt{2}}{2} & \frac{\sqrt{2}}{2} & \frac{1}{2} & \frac{1}{2} \end{pmatrix}$$

$$\det(A^d) = \frac{1}{2} \det \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 & 1 \\ 1 & -1 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & -1 & 0 \end{pmatrix}$$

$$= \frac{1}{2} \det \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 1 & -1 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & -1 & 0 \end{pmatrix}$$

$$= -\det \begin{pmatrix} 1 & -1 & 0 \\ 1 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & -1 \end{pmatrix} = -\det \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & -1 \end{pmatrix} = 2 \neq 0$$

cioè: non esistono rel. di dip. lineare

fra A^1, A^2, A^3, A^4, A^6

quindi

fra $1, \cos(x), \sin(x), \cos^2(x), \cos(x)\sin(x)$

\Rightarrow sono indipendenti

sono generatori di W perché avevamo già

trovato 3 rel. di dip. lin. che coinvolgevano

$\sin^2(x), \cos(2x), \sin(2x)$